

ALMACRAWLER



JIBBI RT-SERIE:

**JIBBI 1290 RT
LTH / ELC / EVO**

**GEBRUIK EN ONDERHOUD
NEDERLANDS**
Vertaling van de originele instructies

ALMAC S.p.A.

e-mail: info@almac-italia.com

Tel. +39 0375 83 35 27

Fax. +39 0375 78 43 50

Statutaire zetel
Viale Ruggeri 6/A
42016 - Guastalla (RE) - Italië

Operationeel hoofdkwartier
Via Caduti sul Lavoro 1
42012 - Viadana (MN) - Italië

EDITIE: 04/2026

DATUM	BESCHRIJVING VAN DE HERZIENING
5-5-2025	<ul style="list-style-type: none">Eerste uitgave van het document.
21-10-2025	<ul style="list-style-type: none">Notities toegevoegd voor naleving van AS/NZS 1418.10:2025.
16-03-2026	<ul style="list-style-type: none">De functie voor het inschakelen van de ON-opdracht is toegevoegd aan de START/STOP-knop van de dieselmotor.Bijgewerkt CE-declaratiesjabloon conform AS/NZS.
14/04/2026	<ul style="list-style-type: none">Gegevens van de DIESELMOTOR in de tabel TECHNISCHE GEGEVENS bijgewerkt:<ul style="list-style-type: none">- NETTOVERMOGEN toegevoegd;- VERBRUIK toegevoegd;- CO₂-UITSTOOT toegevoegd.

INHOUDSOPGAVE

1	ALGEMENE INFORMATIE.....	7
1.1	Regelgevende en juridische aspecten.	7
1.1.1	Geleverde documentatie.	7
1.1.2	Kennisgeving van ingebruikneming, eerste controle, latere periodieke controles en eigendomsoverdracht.	7
1.1.2.1	Kennisgeving van ingebruikname en eerste controle (alleen voor Italië).	8
1.1.2.2	Periodieke controles na de eerste controle.	8
1.1.2.3	Overdracht van eigendom van het PLE.	8
1.1.3	Opleiding, voorlichting en training van operatoren.	9
1.1.4	Tests worden uitgevoerd vóór de levering.	9
1.1.5	Garantie, Verzoek om interventie onder garantie en technische bijstand.	9
1.1.5.1	Garantie en disclaimer.	9
1.1.5.2	OPTIONELE garantieverlenging voor lithiumbatterij (JIBBI 1290 RT LTH).	10
1.1.5.3	Verzoek om interventie onder garantie en technische bijstand.	10
1.2	Beschrijving en beoogd gebruik van de machine.	11
1.3	Bedieningsposities.	13
1.3.1	Voetbediend gebruik (functie voorbehouden aan erkende ALMAC-technici).	13
1.4	Vermogen.	13
1.5	Gebruik niet toegestaan en "Uitstappen op grote hoogte".	13
1.6	Identificatie.	14
1.7	Definities en plaats van de belangrijkste onderdelen.	15
2	TECHNISCHE GEGEVENS, AFMETINGEN EN WERKINGSSCHEMA'S.....	17
2.1	Algemene technische gegevens JIBBI 1290 RT LTH / ELC / EVO.	17
2.2	Technische gegevens JIBBI 1290 RT versie - LTH 330 batterij.	18
2.3	Technische gegevens JIBBI 1290 RT versie - LTH 440 batterij.	19
2.4	Technische gegevens JIBBI 1290 RT versie - ELC 420 batterij.	20
2.5	Technische gegevens versie JIBBI 1290 RT EVO - YANMAR 3TNV88F-ESGN.	21
2.5.1	JIBBI 1290 RT LTH / ELC / EVO werkschema's (alle versies).	22
2.5.1.1	Werkschema's. Maximale hoogte en maximaal bereik. Platform met zijdelingse rijpositie.	22
2.5.1.2	Werkschema's. Maximale hoogte en maximaal bereik. Platform met CENTRALE rijpositie.	22
2.5.1.3	Toegangspositie en transportafmetingen.	23
2.5.1.3.1	Toegangspositie en transportafmetingen. Platform met zijdelingse rijpositie.	23
2.5.1.3.2	Toegangspositie en transportafmetingen. Platform met CENTRALE rijpositie.	23
2.5.1.4	Maximale hoogte van het loopvlak voor het inbrengen van de veiligheidssnelheid (LAAGSTE STAANPOSITIE). 24	
2.5.1.4.1	Max. hoogte van het betreden van de veiligheidssnelheid van het loopvlak. Platform met zijdelingse rijpositie. 24	
2.5.1.4.2	Max. hoogte van het betreden van de veiligheidssnelheid van het loopvlak. Platform met CENTRALE rijpositie. 24	
3	VEILIGHEIDSINFORMATIE, VERPLICHTINGEN EN VERBODEN.....	25
3.1	Persoonlijke beschermingsmiddelen.	25
3.1.1	Veiligheid/valbeveiliging en platformverankeringspunten.	25
3.2	Veiligheidsregels.	26
3.2.1	Algemene veiligheidsregels.	26
3.2.2	Behandeling en verplaatsingen.	28
3.2.3	Werkfasen.	29
3.2.4	Windactie en schaal van Beaufort.	31
3.2.5	Geschiktheid van de grond en druk op de grond van de machine.	32
3.2.5.1	Draagkracht van de grond.	32
3.2.5.2	Bodemhelling.	36
3.2.6	Stroomleidingen onder spanning.	36
3.3	Bij een ongeval.	36
4	INSTALLATIE EN VOORAFGAANDE CONTROLES.....	37
4.1	Kennismaking.	37
4.2	Controles vóór gebruik.	37

4.3	Defecten gevonden tijdens controles voor gebruik.	38
5	WIJZE VAN GEBRUIK.	39
5.1	Platform controlestation.	39
5.1.1	Documentenvak op het platform.	39
5.1.2	Platform drukknop beschermkap.	39
5.1.3	Drukknoppaneel op het platform.	41
5.1.3.1	JIBBI 1290 RT ELC/LTH platform handbediening.	41
5.1.3.2	JIBBI 1290 RT EVO platform bediening.	42
5.1.3.3	"Dead Man" systeem.	43
5.1.3.3.1	Bedieningselementen inschakelen met de ON-knop.	43
5.1.3.3.2	Bediening via voetpedaal (STANDAARD voor JIBBI 1290 RT EVO; OPTIONEEL voor JIBBI 1290 RT LTH/ELC).	43
5.1.3.4	Tractie en stuurbediening.	44
5.1.3.4.1	Selectieschakelaar voor tractiesnelheid.	45
5.1.3.4.2	Sturen tijdens het rijden.	46
5.1.3.4.3	Besturing met enkel rupsband.	46
5.1.3.4.4	Tegensturen.	46
5.1.3.4.5	Tractie- en stuurinrichting met DYNAMIC functie (OPTIONEEL).	47
5.1.3.5	Platformbediening (opstijgen, afdalen, draaien).	47
5.1.3.5.1	Platform belasting selectie.	48
5.1.3.5.2	Stijgen/dalen van de hoofdgiek.	48
5.1.3.5.3	Rotatie van de koepel.	48
5.1.3.5.4	Uitschuiven/intrekken van de telescoopgiek.	49
5.1.3.5.5	Giek omhoog/omlaag.	49
5.1.3.5.6	Rotatie van het platform.	49
5.1.3.5.7	Handmatige aanpassing van de nivellering van het platform.	49
5.1.3.5.8	HOME knop (AUTOSTOWING).	49
5.1.3.6	Andere functies en apparaten van het bedieningspaneel.	50
5.1.3.6.1	START-/STOP-knop van de warmtemotor (JIBBI 1290 RT EVO).	50
5.1.3.6.2	Noodstop.	50
5.1.3.6.3	CLAXON knop.	50
5.1.3.6.4	MODE knop.	50
5.1.3.6.5	Knop VERLICHTING (OPTIONEEL).	50
5.1.3.6.6	USB-aansluitingen en vakken voor mobiele telefoons.	51
5.1.3.6.7	Waarschuwinglampjes.	52
5.1.3.6.8	Brandstofreserveverlichting (JIBBI 1290 RT EVO).	54
5.1.4	Ultrasone anti-verpletterings- en anti-botsingssets (OPTIONEEL).	55
5.1.4.1	Antiverpletteringskit voor operator (OPTIONEEL).	55
5.1.4.2	Platform antibotsingskit (OPTIONEEL).	56
5.1.5	"AES" anti-beknelling operator kit.	56
5.1.6	Kuilen en anti-botsing koepel kit (OPTIONEEL).	57
5.1.6.1	Kuilen kit (OPTIONEEL).	58
5.1.6.2	Antibotsingskit van het torentje (OPTIONEEL).	58
5.2	Controlestation op de grond.	60
5.2.1	Hoofdschakelaar / keuzeschakelaar voor bediendeel.	61
5.2.2	Bedieningsknop "ON" en groen indicatielampje. ENGINE START-knop van de warmtemotor (JIBBI 1290 RT EVO).	61
5.2.3	Noodstopknop.	62
5.2.4	Noodoverbruggingsknop met loodbescherming.	62
5.2.5	Waarschuwinglampje/alarm warmlopermotor (JIBBI 1290 RT EVO).	62
5.2.6	"MODE" knop.	63
5.2.7	KNOPPEN VOOR REVOLVERROTATIE.	63
5.2.8	TELESCOPISCHE UITBREIDING/INTREKKEN knoppen.	63
5.2.9	Knoppen ARM OMHOOG/OMLAAG.	64
5.2.10	GIEK OMHOOG/OMLAAG-knoppen.	64
5.2.11	PLATFORMROTATIE /Display Menu-aanvraagknoppen (alleen voor CURTIS 3150-weergave.	64
5.2.12	PLATFORM LEVELLING knoppen.	65
5.2.13	Cirkelvormig scherm.	65
5.2.13.1	Belangrijkste foutmeldingen.	66
5.2.13.1.1	Machinefouten (JIBBI 1290 RT LTH/ELC/EVO).	66
5.2.13.1.2	Fouten in omvormers en elektromotoren (JIBBI 1290 RT LTH/ELC).	71
5.2.13.1.3	YANMAR thermische motorfouten (JIBBI 1290 RT EVO) en YANMAR SERVICE functie.	72
5.2.14	ACCULADERLAMPJE (JIBBI 1290 RT LTH/ELC).	74
5.2.15	Beweging en alarmzoemer.	74
5.2.16	Grondbedieningslampje (OPTIONEEL).	74

5.2.17	Programmeer- en diagnoseaansluiting.	74
5.3	Toegang tot het platform.	75
5.4	De machine starten.	76
5.4.1	Start JIBBI 1290 RT LTH/ELC.	76
5.4.2	Start JIBBI 1290 RT EVO.	76
5.5	Zet de machine stil.	77
5.5.1	Normale uitschakeling.	77
5.5.2	Noodstop.	77
5.6	Einde van de werkzaamheden.	77
5.7	Brandstofpeil en tanken (JIBBI 1290 RT EVO).	78
5.8	Snelle vervanging van de accu (JIBBI 1290 RT LTH/ELC).	79
6	LADEN EN VERVOER.	81
6.1	Laden met laadklep.	81
6.2	Laden met een vorkheftruck.	81
6.3	Laden met een kraan.	82
6.4	Bevestiging van de machine op het transportmiddel.	83
7	NOODCOMMANDO'S.	84
7.1.1	Noodherstel van de onbekwame operator.	84
7.1.2	Noodherstel van de operator bij een overbelastingsalarm.	85
7.1.3	Noodherstel met een handpomp.	86
7.1.3.1	Operator noodherstel.	86
7.1.4	Slepen in noodgevallen.	88
8	ONDERHOUD.	89
8.1	Veiligheidsregels tijdens het onderhoud.	89
8.2	Gewoon onderhoud.	90
8.2.1	Het reinigen van de machine en de kleefplaten.	92
8.2.2	Functionele controles.	92
8.2.3	Visuele controle van de structurele elementen van de machine.	94
8.2.4	Visuele controle van de vastheid van de schroeven / Vastzetten van de schroeven.	95
8.2.5	Smeren van verbindingen, telescopische verlengstukken en roterende ring.	96
8.2.6	Hydraulische oliepeilcontrole / olieversing.	97
8.2.7	Hydraulische olie filter vervangen.	98
8.2.7.1	Leveringsfilters.	98
8.2.7.2	Zuig- en retourfilters.	99
8.2.8	Oliepeil van de tractiereductie controleren / olie verversen.	100
8.2.9	Rupsbanden: controleer op slijtage, spanning en vervanging.	101
8.2.9.1	Controle slijtage rupsbanden.	101
8.2.9.2	Controle en afstelling van de spanning van de rupsbanden.	101
8.2.9.3	Spoorvervanging.	101
8.2.10	Controleer de slijtage en het register van de glijblokken.	102
8.2.11	Koepelrotatie spelbesturing.	103
8.2.12	Platform rotatie spelbesturing.	103
8.2.13	Controle van het controleapparaat op overbelasting.	104
8.2.14	115-220V stopcontact differentiële schakelaar efficiëntiecontrole.	105
8.2.15	Machine sensor controle.	105
8.2.16	Ultrasone sensorbesturing van ANTI-BOTSING en ANTI-BEKNELLING (optioneel).	106
8.2.17	Ultrasone sensorbesturing van KUILEN en anti-botsing koepel (optioneel).	106
8.2.18	"AES" operator anti-beknellingsstelsel controle.	106
8.2.19	Batterij.	107
8.2.19.1	Startaccu (versies met warmtemotor) en voeding van het regelcircuit.	107
8.2.19.1.1	Onderhoud van de accu.	107
8.2.19.1.2	Accu opladen.	108
8.2.19.2	LITHIUM batterij (LTH versies).	109
8.2.19.2.1	Onderhoud van de LITHIUM batterij (LTH versies).	109
8.2.19.2.2	LITHIUM batterij opladen (LTH versies).	111
8.2.19.3	TRACTIEbatterij (ELC-versies).	113
8.2.19.3.1	Onderhoud van de TRACTION-batterij (ELC-versies).	113
8.2.19.3.2	TRACTION batterij opladen (ELC versies).	115
9	AFDANKEN.	116

9.1	Levensduur van de machine.....	116
9.2	Ontmanteling en afdanken.	116
9.3	Accu verwijdering.....	116
10	CE CONFORMITEITSVERKLARING (FAC-SIMILE).....	117
10.1	JIBBI 1290 RT (LTH/ELC/EVO).	117
11	INSPECTIEREGISTER.....	119
11.1	Register van PERIODIEKE INSPECTIES EN CONTROLES door de controleorganen.	120
11.2	Register van PERIODIEKE INSPECTIES door de eigenaar.	121
11.3	Overdracht van eigendom.	130
12	FUNCTIONELE DIAGRAMMEN.	131
12.1	BEDRADINGSSCHEMA'S.	131
12.2	HYDRAULISCHE SCHEMA'S.	131

1 ALGEMENE INFORMATIE.

Dit document bevat vertrouwelijke informatie. Alle rechten voorbehouden.

Zonder de voorafgaande schriftelijke toestemming van ALMAC S.p.A. mag deze document niet geheel of gedeeltelijk gereproduceerd worden.

Dit document mag alleen gebruikt worden door de klant aan wie de handleiding samen met de apparatuur wordt geleverd, en alleen voor het gebruik en het onderhoud van de apparatuur waarop de handleiding betrekking heeft.

ALMAC S.p.A. verklaart dat de inhoud van deze handleiding overeenstemt met de technische specificaties en de veiligheidsvoorschriften van de apparatuur waarnaar de handleiding verwijst. ALMAC S.p.A. aanvaardt . geen enkele aansprakelijkheid voor directe of indirecte schade aan personen, dieren of eigendommen veroorzaakt door het gebruik van de apparatuur in andere omstandigheden dan voorzien.

ALMAC S.p.A. behoudt . zich het recht voor om wijzigingen of verbeteringen aan te brengen zonder voorafgaande kennisgeving aan dit document en de apparatuur, zonder enige verplichting om de reeds verzonden apparatuur bij te werken.

De informatie in deze handleiding heeft betrekking op de verschillende op de omslag vermelde apparatuur; sommige afbeeldingen en/of informatie zijn mogelijk niet specifiek voor de opstelling in het bezit van de klant omdat ze niet beschikbaar of op aanvraag verkrijgbaar zijn.

1.1 Regelgevende en juridische aspecten.

1.1.1 Geleverde documentatie.

De machine wordt compleet geleverd met de volgende documentatie:

- Instructiehandleiding (dit document) met inbegrip van het controleregister;
- Handleiding reserveonderdelen;
- CE-markering aangebracht op de machine;
- CE-conformiteitsverklaring;
- Hydraulisch schema;
- Bedradingschema.

De gebruiksaanwijzing en de bijgevoegde documenten maken integraal deel uit van de machine en een kopie ervan moet, samen met de certificaten van de verplichte periodieke controles, op de machine worden bewaard in de daarvoor bestemde doos. De originele documenten moeten op een droge en beschermde plaats worden bewaard; in geval van een verandering van eigenaar moeten deze documenten altijd bij de machine worden gevoegd.

In geval van verlies of beschadiging moet een nieuw exemplaar worden aangevraagd onder vermelding van model en serienummer van het apparaat.

1.1.2 Kennisgeving van ingebruikneming, eerste controle, latere periodieke controles en eigendomsoverdracht.

De wettelijke verplichtingen van de eigenaar van de machine verschillen naar gelang van de staat waarin de machine in gebruik wordt genomen. Het is raadzaam om bij de instanties voor de bescherming van de veiligheid op de werkplek te informeren naar de procedures die in uw regio zijn voorzien. Om de archivering van de documenten en de registratie van de wijzigingswerkzaamheden / bijstand te verbeteren, is aan het einde van dit boekje een rubriek "Controleregister" opgenomen.

1.1.2.1 Kennisgeving van ingebruikname en eerste controle (alleen voor Italië).

In Italië moet de eigenaar van de hoogwerker (PLE) de ingebruikneming ervan melden bij het INAIL en deze aan verplichte periodieke controles onderwerpen. De eerste controle wordt uitgevoerd door het INAIL binnen zestig dagen na het verzoek, waarna de werkgever een beroep kan doen op de ASL's of erkende openbare of particuliere instanties.

De daaropvolgende controles worden uitgevoerd door bovengenoemde subjecten, die deze binnen dertig dagen na het verzoek verstrekken, waarna de werkgever gebruik kan maken van bevoegde publieke of particuliere subjecten. De controles zijn duur en de kosten voor de uitvoering ervan worden gedragen door de eigenaar van de machine. Voor de uitvoering van de controles kunnen de territoriale toezichthoudende instanties (ASL / USL of ARPA) en het INAIL een beroep doen op de steun van bevoegde openbare of particuliere instanties. Gemachtigde particuliere entiteiten krijgen de kwalificaties van ambtenaren en rapporteren rechtstreeks aan de overheidsstructuur die de functie bekleedt.

Om de inbedrijfstelling in Italië te melden, moet een verbinding worden gemaakt met het INAIL-portaal volgens de instructies op het portaal zelf.

Het INAIL kent een serienummer toe en vult tijdens de eerste inspectie het "technische identificatieblad" in, waarop alleen de gegevens worden vermeld die door de al in bedrijf zijnde machine kunnen worden gedetecteerd of die uit de handleiding kunnen worden afgeleid. Dit document zal integraal deel uitmaken van de machinedocumentatie.

1.1.2.2 Periodieke controles na de eerste controle.

In Italië vinden jaarlijks verplichte periodieke controles plaats. Voor de uitvoering ervan is het noodzakelijk dat de eigenaar van de PLE ten minste twintig dagen voor het einde van het jaar vanaf het tijdstip van verificatie in het verleden per aangetekende brief een verzoek indient bij de toezichthoudende instantie (ASL / USL of ARPA of andere bevoegde openbare of particuliere instanties) die bevoegd is voor het grondgebied.

Er zij op gewezen dat indien een machine zonder geldig keuringsdocument op het grondgebied wordt gebracht in een gebied dat buiten de bevoegdheid van de gebruikelijke controle-instantie valt, het is de verplichting van de eigenaar om de jaarlijkse controle aan te vragen bij de toezichthoudende instantie die bevoegd is voor het nieuwe grondgebied waar de machine zal worden gebruikt.

1.1.2.3 Overdracht van eigendom van het PLE.

In Italië moet de vorige eigenaar van de PLE in geval van eigendomsoverdracht de onbeschikbaarheid van de machine meedelen door zich aan te sluiten op het INAIL-portaal.

De nieuwe eigenaar zal de registratiegegevens van de PLE op hetzelfde INAIL-portaal moeten opvragen om de machine aan de wettelijk voorgeschreven periodieke controles te blijven onderwerpen.

De nieuwe eigenaar moet in ieder geval van de vorige eigenaar de al in de vorige hoofdstukken vermelde begeleidende documentatie verkrijgen (zie BIJGELEVERDE DOCUMENTATIE).

Om gebruik te maken van de GARANTIE en om eventuele updates en SERVICEBULLETINS te ontvangen, moet de nieuwe eigenaar aan ALMAC S.P.A melden dat hij het apparaat in bezit heeft genomen door middel van een schriftelijke mededeling met behulp van de formulieren achterin deze handleiding.

1.1.3 Opleiding, voorlichting en training van operatoren.

Opleiding, informatie en opleiding van operators zijn wettelijke verplichtingen voor de werkgever. De werkgever moet ervoor zorgen dat werknemers die verantwoordelijk zijn voor het gebruik van de apparatuur een adequate en specifieke opleiding krijgen om het gebruik ervan op een geschikte en veilige manier mogelijk te maken, ook met betrekking tot de schade die aan andere mensen en dingen kan worden toegebracht. Vergeet niet dat zowel degene die rechtstreeks met de machine manoeuvreert als degene die op de grond staat voor eventuele herstel- en reddingsoperaties als bedieners worden beschouwd.

De verantwoordelijke operators moeten meerderjarig zijn en vanuit psychofysisch oogpunt geschikt zijn bevonden voor deze taak. Voordat er met de machine wordt gereden, moeten de volgende vereisten gecontroleerd worden:

- Goed zicht en gehoor;
- Geen gevolgen van de inname van alcohol of verdovende middelen;
- Psychologisch evenwicht, geen depressie of stress.

1.1.4 Tests worden uitgevoerd vóór de levering.

Voor op de markt te worden gebracht, werd elk exemplaar van het ALMAC-platform aan de volgende tests onderworpen:

- Remtest
- Overbelastingstest
- Functietest

1.1.5 Garantie, Verzoek om interventie onder garantie en technische bijstand.

1.1.5.1 Garantie en disclaimer.

ALMAC S.p.A. garandeert de apparaten van haar eigen productie en verbindt zich ertoe om die onderdelen die naar haar mening gebreken vertoonden, zo spoedig mogelijk kosteloos te vervangen.

Elke ingreep tijdens de garantieperiode mag enkel worden verricht bij door ALMAC S.p.A. erkende garages, mits de klant aan de betalingsvoorwaarden heeft voldaan.

De garantie wordt niet erkend als de klant het apparaat niet binnen 30 dagen na de datum van de eerste schriftelijke klacht voor reparatie levert.

ALMAC S.p.A. is niet aansprakelijk t.o.v de klant voor mogelijke schade veroorzaakt door gebreken/defecten aan de verkochte apparaten, tenzij in het geval van opzet of ernstige schuld.

ALMAC S.p.A. is ontheven van alle aansprakelijkheid en de garantie vervalt in de volgende gevallen:

- Gebruik dat niet is toegestaan of niet is bedoeld in deze handleiding;
- Onjuist gebruik van de machine of het gebruik ervan door ongetraind en/of onbevoegd personeel;
- Gebruik afwijkend van specifieke voorschriften;
- Slecht en/of niet stipt onderhoud;
- Doorbreken van verzegelingen;
- Er zijn wijzigingen aangebracht aan de machine zonder voorafgaande schriftelijke toestemming van ALMAC S.p.A.;
- Er worden reserveonderdelen gebruikt die niet origineel of niet goedgekeurd zijn door ALMAC S.p.A..

1.1.5.2 OPTIONELE garantieverlenging voor lithiumbatterij (JIBBI 1290 RT LTH).

Lithiumbatterijen (LTH-versies) kunnen profiteren van een verlenging van de garantieperiode die wordt geregeld door een specifiek contract dat moet worden ondertekend op het moment van aankoop van de machine.


De gezondheidstoestand van de lithiumbatterij wordt voortdurend gecontroleerd via het MYALMAC-portaal dat, indien nodig, WAARSCHUWINGSBERICHTEN naar de eigenaar kan sturen met instructies over de uit te voeren handelingen om de garantie actief te houden.

Het herhaaldelijk negeren van deze verzoeken en het niet uitvoeren van het juiste batterijonderhoud kan de garantie van de batterij op voorhand ongeldig maken. Deze mogelijkheid zal automatisch aan de eigenaar worden gecommuniceerd door middel van een speciaal bericht dat zal worden geregistreerd op de MYALMAC-website.

1.1.5.3 Verzoek om interventie onder garantie en technische bijstand.

De eventuele aanvraag van reserveonderdelen of technische ingrepen tijdens de garantieperiode moeten onmiddellijk na de eerste waarneming van een defect bij ALMAC S.p.A. worden ingediend.

Neem voor elk verzoek om bijstand neem altijd contact op met de ALMAC technische assistentiedienst zoals hieronder aangegeven:

	VESTIGINGSPLAATS	OPERATIONELE VESTIGING
	ALMAC S.p.A. Viale Ruggeri 6/A 42016 - Guastalla (RE) - Italië	ALMAC S.p.A. Via Caduti sul lavoro 1 46019 Viadana (MN) Tel. +39 0375 833527 Fax. +39 0375 784350 E-mail: info@almac-italia.com

Vermeld altijd het type en het serienummer van de machine wanneer u reserveonderdelen onder garantie of technische interventies aanvraagt. Deze gegevens worden aangegeven op het typeplaatje van de machine.

1.2 Beschrijving en beoogd gebruik van de machine.

De in deze handleiding beschreven machine is een zelfrijdende hoogwerker of, zoals beschreven in de technische norm EN280-1, een mobiele machine die ontworpen is om personen naar werkposities te brengen, waarin zij taken uitvoeren terwijl zij op het werkplatform blijven, met dien verstande dat personen het werkplatform alleen betreden en verlaten via toegangsposities op grond- of chassishoogte, en die in elk geval bestaat uit een werkplatform met bedieningsorganen, een uitschuifbare structuur (hefarmen) en een frame.

De geplande activiteiten zijn:

- Groen onderhoud;
- Onderhoud en installatie van systemen of apparaten op hoogte;
- Reiniging;
- Strippen, zandstralen, schilderen, lassen;
- Alle werkzaamheden die op hoogte moeten worden uitgevoerd met de bediener op het platform;

De maximaal toegestane capaciteit (verschillend voor elk model; zie de technische gegevens in de tabellen verderop in deze handleiding) bestaat uit:

- Voor elke persoon wordt een belasting van 80 kg gerekend;
- Voor het materieel wordt uitgegaan van een minimale belasting van 40 kg;
- De resterende lading wordt gevormd door het materiaal dat wordt verwerkt.

De machine behoort, conform de technische norm EN280, tot de hoogwerkers van groep B en type 3 en is ontworpen voor vermoeiingsweerstand, rekening houdend met de S1-klasse.

De machine bestaat hoofdzakelijk uit:

- Een gemotoriseerd onderstel, met vaste rupsbanden, uitgerust met rupsbanden.
- Hydraulisch draaiende koepel;
- Uitschuifbare structuur, bediend door hydraulische cilinders;
- Operator platform.

De basistank bestaat hoofdzakelijk uit de volgende onderdelen:

- Vast centraal frame waarop het hydraulische regelblok voor de rupsbandspanning, de kantelsensor en de draaikrans zijn geïnstalleerd;
- Linkse rupsband uitgerust met elektrische (JIBBI 1290 RT LTH/ELC) of hydraulische (JIBBI 1290 RT EVO) tandwielmotor voor het verplaatsen van de machine;
- Rechtse rupsband uitgerust met elektrische (JIBBI 1290 RT LTH/EVO) of hydraulische (JIBBI 1290 RT EVO) tandwielmotor voor het verplaatsen van de machine;

De koepel ondersteunt de stroombron (JIBBI 1290 RT LTH/ELC: batterij, omvormers, elektrische pomp; JIBBI 1290 RT EVO: dieselmotor, hydraulische pompen, startaccu) en alle componenten van de regelcircuits (olietank, dieseltank voor EVO-versie hydraulisch blok, elektronische regeleenheden, grondstation). Het is hydraulisch draaibaar en is bevestigd aan het wiel op de wagen. Het maakt rotatie van de bovenbouw ten opzichte van de verticale as van de machine mogelijk. De toegestane rotatie is beperkt, en deze beperking varieert van model tot model (zie de tabel met technische gegevens om de maximale rotatiehoek van elk model te begrijpen).

De uitbreidbare structuur bestaat uit

- Telescopische hoofdarm;
- Giek

De hef-/daalbewegingen van de arm en de giek worden uitgevoerd door middel van hydraulische cilinders met direct daarop geflensde overdrukventielen om de armen ook bij een eventuele breuk van een toevoerleiding in positie te houden.

De telescopische verlenging wordt bediend door een dubbelwerkende hydraulische cilinder met klep over het midden.

Het werkplatform is bevestigd aan het uiteinde van de giek arm en kan voor elk model anders worden gedraaid (zie de tabel met technische gegevens om de maximale draaihoek van elk model te begrijpen) door middel van een roterende actuator die ook is voorzien van de overcentrische klep om hem in positie te houden in geval van een hydraulische storing. Het platform is van aluminium en is voorzien van borstweringen en kantplanken van normale hoogte (borstweringen H = 1100 mm; kantplank H = 150 mm). Platforms van verschillende afmetingen kunnen worden geïnstalleerd; zie technische gegevens.

De nivellering van het platform gebeurt automatisch en wordt verzorgd door een elektronisch automatisch nivelleringsstelsel.

Voor transportdoeleinden kan de totale lengte van de machine worden verminderd door het platform te verwijderen. Deze handeling is voorbehouden aan erkende ALMAC technici en vereist het gebruik van gereedschap.

Het besturingssysteem van de machine bestaat uit verschillende sensoren waarmee de algehele stabiliteit onder controle kan worden gehouden door de hoogte, het bereik en de werksnelheid aan te passen aan de verschillende bewaakte parameters, namelijk:

- Bodemhelling;
- Openingshoek van de hoofdarm;
- Positie van de telescopische verlenging van de arm;
- Openingshoek van de giek;
- Laden op het platform.

Via het display in het grondcontrolestation en de LED-indicatoren op het bedieningspaneel in het platform wordt de operator aan boord voortdurend geïnformeerd over de bereikte bedrijfsgrenzen en de toegestane bewegingen.

1.3 Bedieningsposities.

De normale bedieningspositie is op het platform, terwijl er een bedieningsstation op de grond is voor noodherstel van het platform, noodstop en het in- en uitschakelen van de machine.

1.3.1 Voetbediend gebruik (functie voorbehouden aan erkende ALMAC-technici).

Het is mogelijk, door middel van een extra bedieningsconsole (die alleen aan door ALMAC erkende technici wordt verstrekt), de machine lopend te besturen, tijdens het laden/lossen van de machine uit containers of gesloten transportmiddelen waarbij het noodzakelijk is het platform vooraf te verwijderen.

Een beperkt aantal bewegingen is toegestaan met behulp van de extra bedieningsconsole, uitsluitend voor het laden/lossen van de machine.

Deze functie is niet beschikbaar voor de operator.

1.4 Vermogen.

De machines zijn uitgerust met een elektrisch en hydraulisch systeem waardoor de beweging wordt verkregen.

De machines kunnen worden ingesteld met verschillende energiebronnen op basis van het volgende:

- **ELC-versie** = Machine aangedreven door loodzuuraccu. De aandrijving wordt geregeld door een paar elektrische motorreductoren.
- **LTH versie** = Lithium batterij aangedreven machine. De aandrijving wordt geregeld door een paar elektrische motorreductoren.
- **EVO-versie** = Machine aangedreven door een thermische motor en hydraulische pompen. De aandrijving wordt geregeld door een paar hydraulische motorreductoren.

Op batterijversies is de batterij gemakkelijk verwisselbaar en kunt u de lithiumbatterij of de loodzuuraccu installeren volgens de instructies in deze handleiding.

In ieder geval zijn zowel het hydraulische als het elektrische systeem voorzien van alle noodzakelijke beveiligingen (zie de elektrische en hydraulische schema's die als bijlagen bij deze handleiding zijn gevoegd).

1.5 Gebruik niet toegestaan en "Uitstappen op grote hoogte".

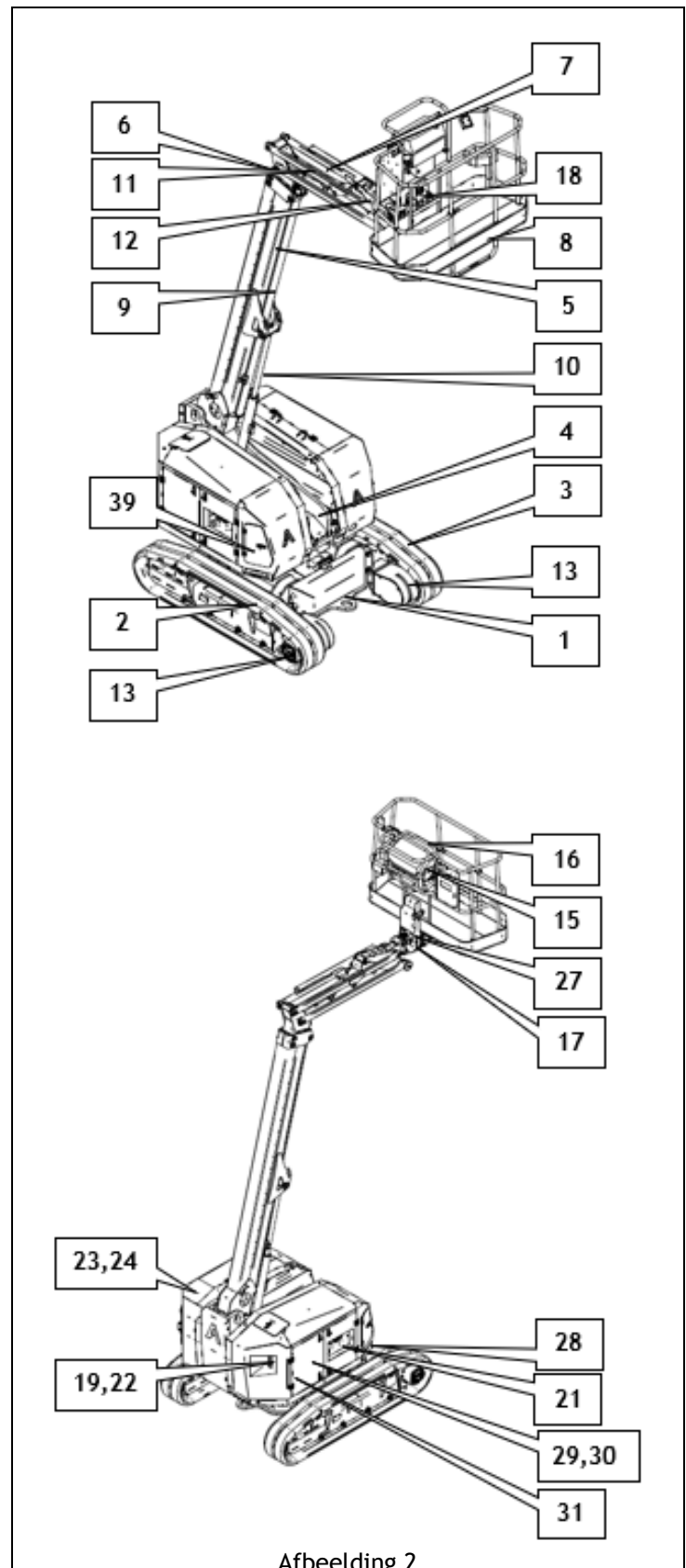
Het normale en toegestane gebruik van de machine wordt beschreven in de voorgaande paragrafen. Alles wat niet wordt omschreven als normaal en toegestaan gebruik, moet worden beschouwd als ongeoorloofd gebruik.

- Het is verboden het werkplatform te bedienen vanaf het grondcontrolestation, behalve voor noodhersteloperaties en onderhoudswerkzaamheden.
- Het is verboden het werkplatform te bedienen met behulp van een extra bedieningsconsole (optioneel) buiten de laad-/loswerkzaamheden.
- Aangezien de hoogwerkers ontworpen zijn om te werken vanuit de bedieningspositie op het platform, en de enige toegestane toegangpositie de positie is die het platform op de grond voorziet, is elke activiteit waarbij het platform wordt betreden en/of verlaten met het platform in een andere positie dan die van toegang (het zogenaamde "landen op hoogte") formeel verboden.

1.7 Definities en plaats van de belangrijkste onderdelen

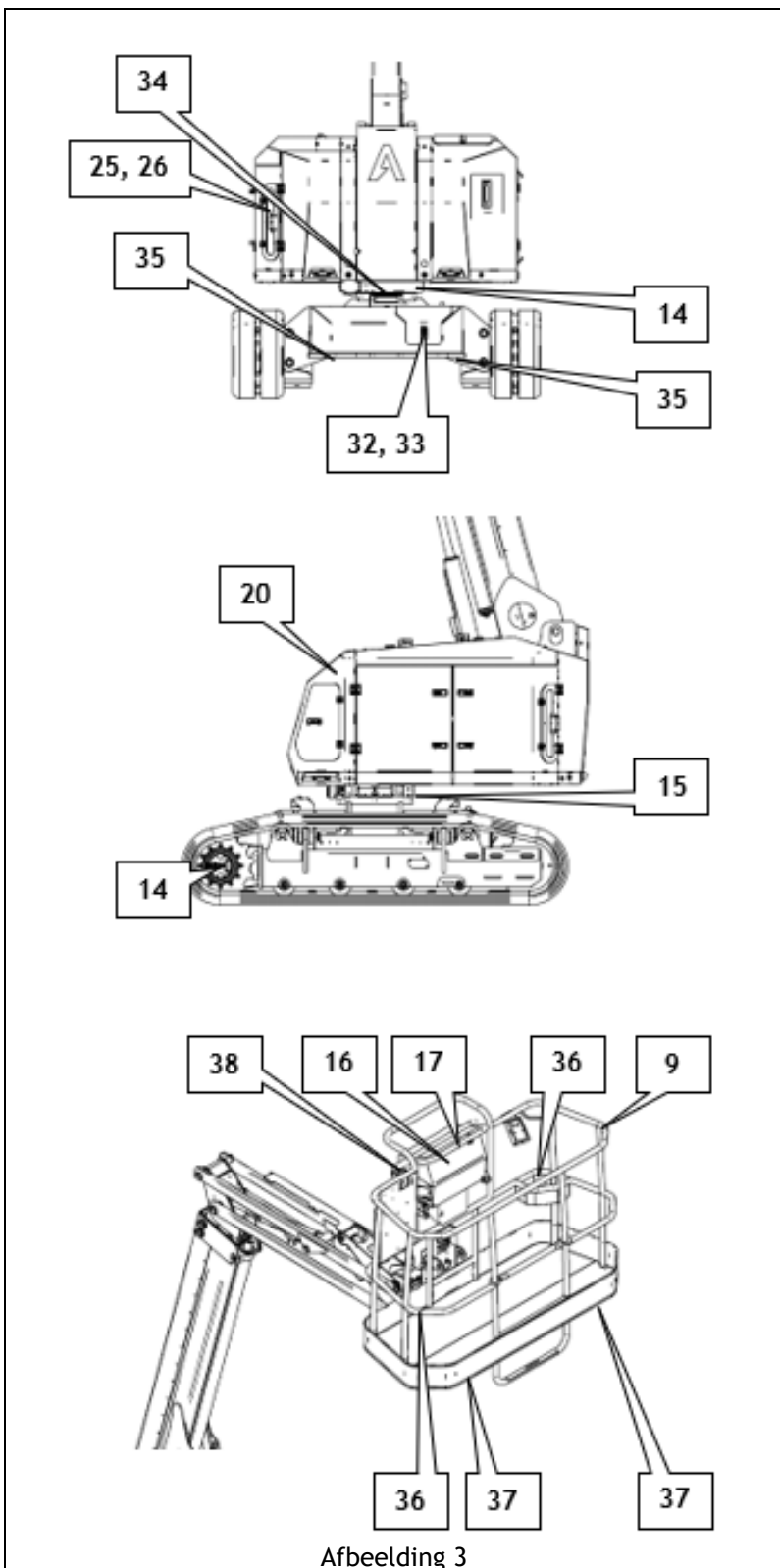
De belangrijkste onderdelen van de machine worden in de volgende afbeeldingen getoond. Deze handleiding behandelt verschillende modellen en apparatuur, zodat sommige afbeeldingen enigszins kunnen afwijken van het model dat u bezit.

1. Onderste frame
2. Linker rupsband
3. Rechter rupsband
4. Toren
5. Arm
6. Eerste uitschuifelement
7. Giek
8. Platform
9. Armverlengingscilinder
10. Arm hefcilinder
11. JIB hefcilinder
12. Platform nivelleer cilinder
13. Tractiemotor
14. Zwenklager en hydraulische motor
15. Controles op het platform.
16. Anti-insluitingssysteem
17. Platform rotatie actuator
18. 230 V stopcontact
19. Olietank
20. Dieseltank (JIBBI 1290 RT EVO)
21. Schakelkast bediening op de grond
22. 12 V Accu
23. Accu (JIBBI 1290 RT LTH en ELC) of Dieselmotor en hydraulische pompen (JIBBI 1290 RT EVO)
24. Acculader (JIBBI 1290 RT LTH en ELC)
25. Stekker voor het opladen van de accu uit het stopcontact (JIBBI 1290 RT LTH en ELC)
26. TYPE 2 Kolom Batterij Oplaadstekker (Alleen Lithium Batterij - JIBBI 1290 RT LTH)
27. Platformsteun en nivelleerverbinding
28. Elektrische pomp (JIBBI 1290 RT LTH en ELC)
29. Verdeler van luchtbewegingen, tractieverdeler (JIBBI 1290 RT EVO)
30. Handpomp
31. Leveringsfilters
32. Verdeler voor bediening van de rupsbandspanning
33. Spankleppen voor rupsbanden



Afbeelding 2

- 34. Koplampen voor rijpadverlichting (optioneel)
- 35. Kuilsensoren (optioneel)
- 36. Werklampen op platform (optioneel)
- 37. Antibotsingsensoren op het platform (optioneel)
- 38. Antiverpletteringssensor op platform (optioneel)
- 39. Aansluiting voor extra consoleaansluiting (optioneel voor SERVICE) voor laden/lossen



Afbeelding 3

2 TECHNISCHE GEGEVENS, AFMETINGEN EN WERKINGSSCHEMA'S.

2.1 Algemene technische gegevens JIBBI 1290 RT LTH / ELC / EVO.

Afmetingen:	Metrisch		Imperial	
Maximale werkhoogte (1)	11,9	m	39' 0"	ft
Maximale hoogte van het loopvlak (1)	9,9	m	32' 6"	ft
Maximaal werkbereik vanuit het draaikranscentrum - 250 kg (1)	9,2	m	30' 1"	ft
Maximaal werkbereik vanuit het draaikranscentrum - 200 kg (1)	9,2	m	30' 1"	ft
Maximale platformcapaciteit (m)	250	kg	550	lbs
Maximum aantal personen op het platform (n)	2		2	
Massa van uitrusting en materiaal op het platform (me)	90	kg	200	lbs
Bodemvrijheid van de carrosserie	260	mm	10"	in
Torentjerotatie	380	°	380	°
Platform rotatie	140	°	140	°
Maximale hoogte van het loopvlak voor het inbrengen van de veiligheidssnelheid (VERLAAGDE REISPOSITIE)	≤2	m	≤6' 7"	ft
Maximale platformgrootte - Standaard	1,80 x 0,74	m	5'11"x2'5"	ft
Maximale platformgrootte - Optioneel	1,40 x 0,74	m	4'7"x2'5"	ft
Machinebreedte	1,98	m	6' 6"	ft
Maximale transportlengte met gemonteerd platform - platform met ZIJDELINGSE BESTUURDERSSTOEL	5,11	m	16' 9"	ft
Maximale transportlengte met gemonteerd platform - platform met CENTRALE RIJPOSITIE	4,41	m	14' 6"	ft
Maximale transportlengte met gedemonteerd platform - platform met ZIJDELINGSE RIJPOSITIE	5,65	m	18' 6"	ft
Maximale transportlengte met gedemonteerd platform - platform met CENTRALE RIJPOSITIE	4,95	m	16' 3"	ft
Minimale transporthoogte	1,98	m	6' 6"	ft
Afmetingen rails (hoogte x breedte) (2)	580 x 320	mm	23" x 13"	in
Inhoud van de hydraulische olietank:				
JIBBI 1290-RT TLH / ELC tank	65	l	17	gal
JIBBI 1290-RT EVO-TANK	100	l	26	gal
Max. hydraulische druk heffen/dalen/omwentelingscircuit	210	bar	2900	psi
Max. hydraulische druk telescopisch uitschuiven/intrekken circuit	160	bar	2320	psi
Max. hydraulische druk tractiecircuit (JIBBI 1290 RT EVO)	250	bar	2320	psi
Maximale doorwaadbare diepte (3)	500	mm	20"	in
Stabiliteitsgrenzen:				
Max. zijdelingse helling van de grond	5	°	5	°
Max. longitudinale helling van de grond	5	°	5	°
Maximaal toelaatbare handkracht	400	N	90	lbf
Maximale windsnelheid	12,5	m/s	28	mph

- (1) Raadpleeg altijd de werkschema's om deze gegevens te verkrijgen overeenkomstig de verschillende machineconfiguraties.
- (2) Standaard rubberen rupsbanden; optionele zwarte rubberen rupsbanden.
- (3) Met oversteken wordt bedoeld het snel passeren van de machine door een overstroomd gebied; het is verboden de machine te laten staan of te werken met tandwielmotoren onder water.

2.2 Technische gegevens JIBBI 1290 RT versie - LTH 330 batterij.

Technische gegevens	Metrisch		Imperial	
Lithiumbatterij - LiFePO4				
Gewicht van de machine (1)	5860	kg	12919	lbs
Nominale spanning batterij	48	V	48	V
Nominale capaciteit batterij	330	Ah	330	Ah
Gewicht van de batterij	294	kg	650	lbs
Batterijformaat	1120 x 605 h=535	mm	44" x 24" h=21"	in
Levensduur van de batterij (4)	≥2000	cycli	≥2000	cycli
Enkelfasige acculader (inbegrepen in het accupakket) - STANDAARD 3300W	48 / 65	V / A	48 / 65	V / A
Netspanning voor enkelfasige acculader	85-265 / 50-60	V / Hz	85-265 / 50-60	V / Hz
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 230 V	16	A	16	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 230 V	65	A	65	A
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 115 V	10	A	10	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 115 V	40	A	40	A
Enkelfasige acculader (inbegrepen in het accupakket) - OPTIONEEL 1500W	48 / 30	V / A	48 / 30	V / A
Netspanning voor enkelfasige acculader	85-270 / 50-60	V / Hz	85-270 / 50-60	V / Hz
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 230 V	6,5	A	6,5	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 230 V	30	A	30	A
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 115 V	10	A	10	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 115 V	30	A	30	A
Elektrisch pompvermogen	4,5	kW	6	HP
Maximale stroom opgenomen door de elektrische pomp	150	A	150	A
Vermogen van de tractiemotor	7,5 + 7,5	kW	10 + 10	HP
Maximale stroom opgenomen door tractiemotoren	250 + 250	A	250 + 250	A
LWA geluidsvermogen	83	dB A	83	dB A
Geluidsniveau van de bestuurderspositie LpA ± KpA	69,2 ± 2,6	dB A	69,2 ± 2,6	dB A
Trillingen van het hand/arm-systeem (ondersteuning van de handen van de operator)	<2,5	m/s ²	<8,2	ft/s ²
Whole Body Vibration (op platform - gemeten op vlakke grond) (2)	0,18 ± 0,03	m/s ²	0,59 ± 0,1	ft/s ²
Trillingen van het hand/arm-systeem (ondersteuning van de handen van de operator) (3)	0,2 ± 0,03	m/s ²	0,66 ± 0,1	ft/s ²
Minimum bedrijfstemperatuur van de machine	-20	°C	-4	°F
Maximale bedrijfstemperatuur van de machine	+50	°C	+122	°F
Minimumtemperatuur voor het opladen van de lithiumbatterij (5)	0	°C	+32	°F
Maximale temperatuur voor het opladen van de lithiumbatterij	+55	°C	+131	°F
Prestaties:				
Maximale helling die in vervoersomstandigheden kan worden overwonnen	25	°	25	°
Maximale overdrachtssnelheid in transportstand	3,6	km/u	2,2	mph
Maximale verplaatsingssnelheid met het platform in een hoge stand	0,6	km/u	0,4	mph
Stijgtijd volledig platform	50-55	s	50-55	s
Volledige afdalingstijd van het platform	50-55	s	50-55	s

- (1) Het gewicht van de machine kan variëren afhankelijk van de aanwezigheid van optionele accessoires. Zie de gegevens op het machineplaatje.
- (2) De waarden hebben betrekking op het verhoogde platform.
- (3) De waarden hebben betrekking op het platform in transportstand
- (4) Aangegeven waarde @ 80% DOD en tijdig onderhoud
- (5) Bij lagere temperaturen wordt de laadstroom aanzienlijk verminderd, waardoor de totale laadtijd toeneemt.

2.3 Technische gegevens JIBBI 1290 RT versie - LTH 440 batterij.

Technische gegevens	Metrisch		Imperial	
Lithiumbatterij - LiFePO4				
Gewicht van de machine (1)	5880	kg	12963	lbs
Nominale spanning batterij	48	V	48	V
Nominale capaciteit batterij	440	Ah	440	Ah
Gewicht van de batterij	317	kg	700	lbs
Batterijformaat	1120 x 605 h=535	mm	44" x 24" h=21"	in
Levensduur van de batterij (4)	≥2000	cycli	≥2000	cycli
Enkelfasige acculader (inbegrepen in het accupakket) - STANDAARD 3300W	48 / 65	V / A	48 / 65	V / A
Netspanning voor enkelfasige acculader	85-265 / 50-60	V / Hz	85-265 / 50-60	V / Hz
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 230 V	16	A	16	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 230 V	65	A	65	A
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 115 V	10	A	10	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 115 V	40	A	40	A
Enkelfasige acculader (inbegrepen in het accupakket) - OPTIONEEL 1500W	48 / 30	V / A	48 / 30	V / A
Netspanning voor enkelfasige acculader	85-270 / 50-60	V / Hz	85-270 / 50-60	V / Hz
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 230 V	6,5	A	6,5	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 230 V	30	A	30	A
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 115 V	10	A	10	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 115 V	30	A	30	A
Elektrisch pompvermogen	4,5	kW	6	HP
Maximale stroom opgenomen door de elektrische pomp	150	A	150	A
Vermogen van de tractiemotor	7,5 + 7,5	kW	10 + 10	HP
Maximale stroom opgenomen door tractiemotoren	250 + 250	A	250 + 250	A
LWA geluidsvermogen	83	dB A	83	dB A
Geluidsniveau van de bestuurderspositie LpA ± KpA	69,2 ± 2,6	dB A	69,2 ± 2,6	dB A
Trillingen van het hand/arm-systeem (ondersteuning van de handen van de operator)	<2,5	m/s ²	<8,2	ft/s ²
Whole Body Vibration (op platform - gemeten op vlakke grond) (2)	0,18 ± 0,03	m/s ²	0,59 ± 0,1	ft/s ²
Trillingen van het hand/arm-systeem (ondersteuning van de handen van de operator) (3)	0,2 ± 0,03	m/s ²	0,66 ± 0,1	ft/s ²
Minimum bedrijfstemperatuur van de machine	-20	°C	-4	°F
Maximale bedrijfstemperatuur van de machine	+50	°C	+122	°F
Minimumtemperatuur voor het opladen van de lithiumbatterij (5)	0	°C	+32	°F
Maximale temperatuur voor het opladen van de lithiumbatterij	+55	°C	+131	°F
Prestaties:				
Maximale helling die in vervoersomstandigheden kan worden overwonnen	25	°	25	°
Maximale overdrachtssnelheid in transportstand	3,6	km/u	2,8	mph
Maximale verplaatsingssnelheid met het platform in een hoge stand	0,6	km/u	0,2	mph
Stijgtijd volledig platform	50-55	s	50-55	s
Volledige afdalingstijd van het platform	50-55	s	50-55	s

- (1) Het gewicht van de machine kan variëren afhankelijk van de aanwezigheid van optionele accessoires. Zie de gegevens op het machineplaatje.
- (2) De waarden hebben betrekking op het verhoogde platform.
- (3) De waarden hebben betrekking op het platform in transportstand
- (4) Aangegeven waarde @ 80% DOD en tijdig onderhoud
- (5) Bij lagere temperaturen wordt de laadstroom aanzienlijk verminderd, waardoor de totale laadtijd toeneemt.

2.4 Technische gegevens JIBBI 1290 RT versie - ELC 420 batterij.

Technische gegevens	Metrisch		Imperial	
Pb-zuur batterij				
Gewicht van de machine (1)	6280	kg	13845	lbs
Nominale spanning batterij	48	V	48	V
Nominale capaciteit batterij (C5)	420	Ah	420	Ah
Gewicht van de batterij	715	kg	1580	lbs
Batterijformaat	1200 x 605 h=745	mm	47" x 24" h=29"	in
Levensduur van de batterij (4)	≥1500	cycli	≥1500	cycli
Enkelfasige acculader (inbegrepen in het accupakket) - 2 x 1500W	48 / 30	V / A	48 / 30	V / A
Netspanning voor enkelfasige acculader	85-270 / 50-60	V / Hz	85-270 / 50-60	V / Hz
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 230 V	6,5	A	6,5	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 230 V	30	A	30	A
Maximale stroom opgenomen door de lader @ 115 V	10	A	10	A
Maximale stroom geleverd door de lader @ 115 V	30	A	30	A
Elektrisch pompvermogen	4,5	kW	6	HP
Maximale stroom opgenomen door de elektrische pomp	150	A	150	A
Vermogen van de tractiemotor	7,5 + 7,5	kW	10 + 10	HP
Maximale stroom opgenomen door tractiemotoren	250 + 250	A	250 + 250	A
LWA geluidsvermogen	83	dB A	83	dB A
Geluidsniveau van de bestuurderspositie LpA ± KpA	69,2 ± 2,6	dB A	69,2 ± 2,6	dB A
Trillingen van het hand/arm-systeem (ondersteuning van de handen van de operator)	<2,5	m/s ²	<8,2	ft/s ²
Whole Body Vibration (op platform - gemeten op vlakke grond) (2)	0,18 ± 0,03	m/s ²	0,59 ± 0,1	ft/s ²
Trillingen van het hand/arm-systeem (ondersteuning van de handen van de operator) (3)	0,2 ± 0,03	m/s ²	0,66 ± 0,1	ft/s ²
Minimum bedrijfstemperatuur van de machine	-20	°C	-4	°F
Maximale bedrijfstemperatuur van de machine	+50	°C	+122	°F
Minimumtemperatuur voor het opladen van de loodzuuraccu	0	°C	+32	°F
Maximale temperatuur voor het opladen van de loodzuuraccu	+45	°C	+113	°F
Prestaties:				
Maximale helling die in vervoersomstandigheden kan worden overwonnen	25	°	25	°
Maximale overdrachtssnelheid in transportstand	3,6	km/u	2,8	mph
Maximale verplaatsingssnelheid met het platform in een hoge stand	0,6	km/u	0,4	mph
Stijgtijd volledig platform	50-55	s	50-55	s
Volledige afdalingstijd van het platform	50-55	s	50-55	s

- (1) Het gewicht van de machine kan variëren afhankelijk van de aanwezigheid van optionele accessoires. Zie de gegevens op het machineplaatje.
- (2) De waarden hebben betrekking op het verhoogde platform.
- (3) De waarden hebben betrekking op het platform in transportstand
- (4) Aangegeven waarde @ 80% DOD en tijdig onderhoud

2.5 Technische gegevens versie JIBBI 1290 RT EVO - YANMAR 3TNV88F-ESGN.

Technische gegevens	Metrisch		Imperial	
Dieselmotortype: Yanmar 3TNV88F-ESGN				
Certificering	FASE-V NIVEAU 4F			
Gewicht van de machine (1)	5995	kg	13217	lbs
Droge massa van de motor	164	kg	361	lbs
Cilinderinhoud	1642	cm ³	100	in ³
Nettovermogen	17,9	kW	24	HP
Brutovermogen	18,2	kW	24,4	HP
Toerental bij bruto-/nettovermogen	2200	rpm	2200	tpm
Minimumsnelheid	1200	rpm	1200	tpm
Brandstofverbruik	5,1	l/h	1,12	gal/h
CO ₂ -uitstoot	839	g/kWh	1,38	lbs/HPh
Hoeveelheid motorolie	2,8	l	0,73	gal
Type motorolie	10W30			
Inhoud brandstoftank	43	l	11,3	gal
Starten accuspanning en capaciteit	12 / 150	V / Ah	12 / 150	V / Ah
Gewicht startaccu	36	kg	79	lbs
LWA geluidsvermogen	102	dB A	102	dB A
Geluidsniveau van de bestuurderspositie LpA ± KpA	81,7 ± 2,6	dB A	81,7 ± 2,6	dB A
Trillingen van het hand/arm-systeem (ondersteuning van de handen van de operator)	<2,5	m/s ²	<8,2 m/s ²	ft/s ²
Whole Body Vibration (op platform - gemeten op vlakke grond) (2)	0,32 ± 0,05	m/s ²	1 ± 0,16	ft/s ²
Trillingen van het hand/arm-systeem (ondersteuning van de handen van de operator) (3)	0,6 ± 0,10	m/s ²	1,97 ± 0,10	ft/s ²
Minimale bedrijfstemperatuur	-20	°C	-4	°F
Maximale bedrijfstemperatuur	+55	°C	+131	°F
Prestaties:				
Maximale helling die in vervoersomstandigheden kan worden overwonnen	25	°	25	°
Maximale overdrachtssnelheid in transportstand	3,0	km/u	1,9	mph
Maximale verplaatsingssnelheid met het platform in een hoge stand	0,4	km/u	0,2	mph
Stijgtijd volledig platform	50-55	s	50-55	s
Volledige afdalingstijd van het platform	50-55	s	50-55	s
Optionele eenfasige 230V 50Hz elektrische pomp	N.V.T.			
Optionele eenfasige 230V 60Hz elektrische pomp	N.V.T.			
Optionele eenfasige 110V 50Hz elektrische pomp	N.V.T.			
Optionele eenfasige 110V 60Hz elektrische pomp	N.V.T.			

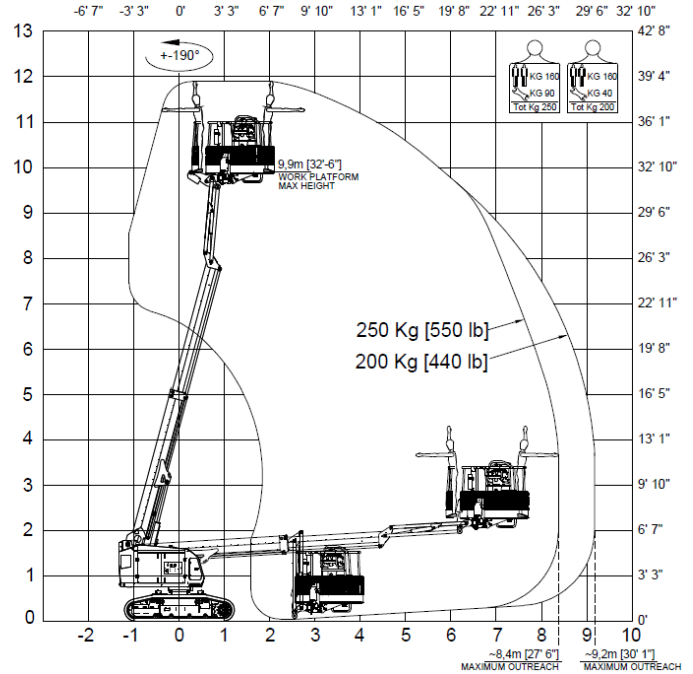
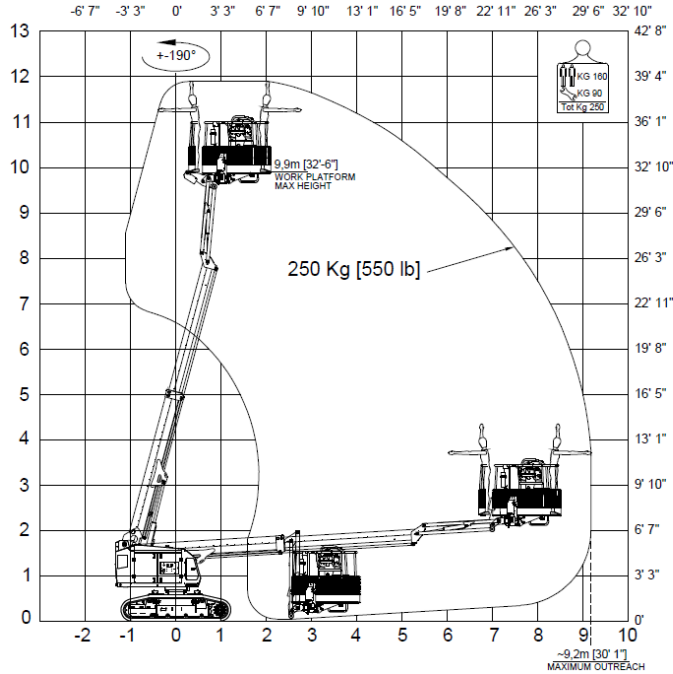
- (1) Het gewicht van de machine kan variëren afhankelijk van de aanwezigheid van optionele accessoires. Zie de gegevens op het machineplaatje.
- (2) De waarden hebben betrekking op het verhoogde platform.
- (3) De waarden hebben betrekking op het platform in transportstand

2.5.1 JIBBI 1290 RT LTH / ELC / EVO werkschema's (alle versies).

2.5.1.1 Werkschema's. Maximale hoogte en maximaal bereik. Platform met zijdelingse rijpositie.

LONGITUDINAL AND LATERAL SLOPE UP TO 5°

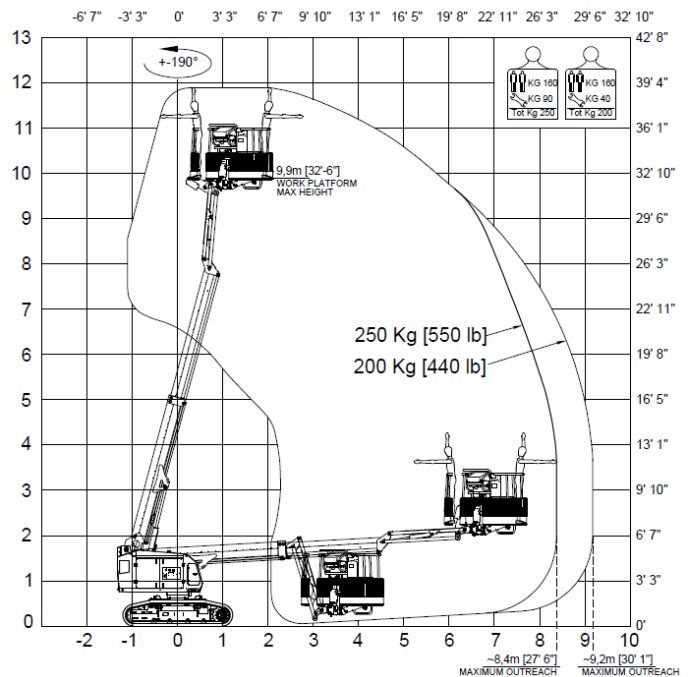
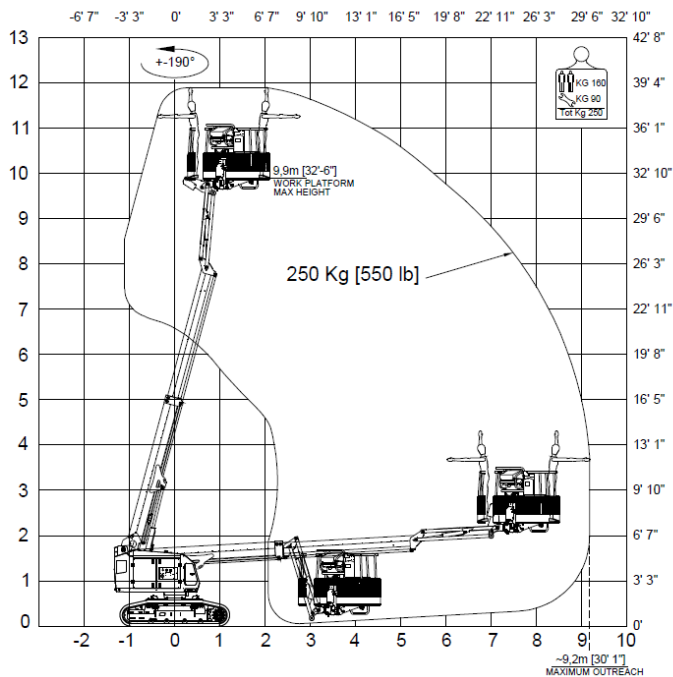
LONGITUDINAL AND LATERAL SLOPE UP TO 5°
TRAVELLING PERMITTED - MAXIMUM SAFE SPEED ~ 0,7km/h



2.5.1.2 Werkschema's. Maximale hoogte en maximaal bereik. Platform met CENTRALE rijpositie.

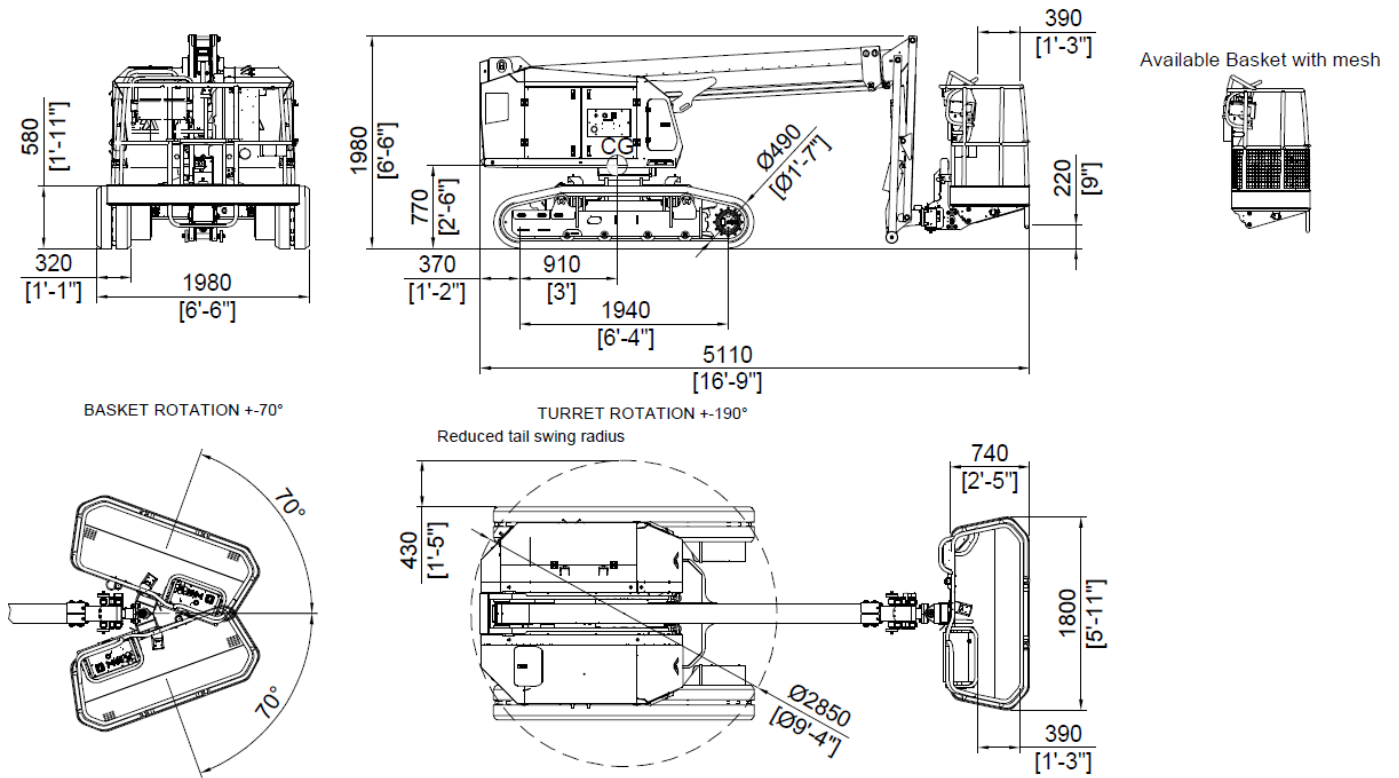
LONGITUDINAL AND LATERAL SLOPE UP TO 5°

LONGITUDINAL AND LATERAL SLOPE UP TO 5°
TRAVELLING PERMITTED - MAXIMUM SAFE SPEED ~ 0,7km/h

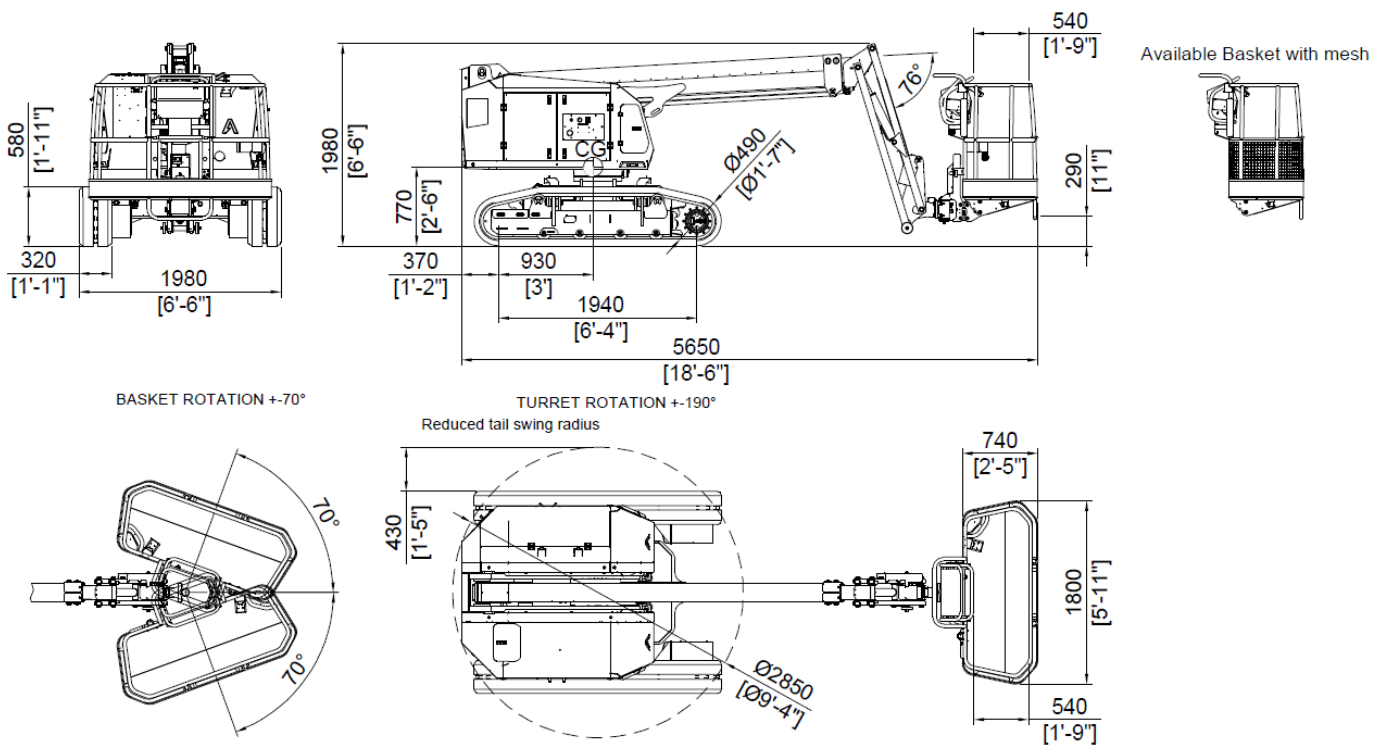


2.5.1.3 Toegangspositie en transportafmetingen.

2.5.1.3.1 Toegangspositie en transportafmetingen. Platform met zijdelingse rijpositie.



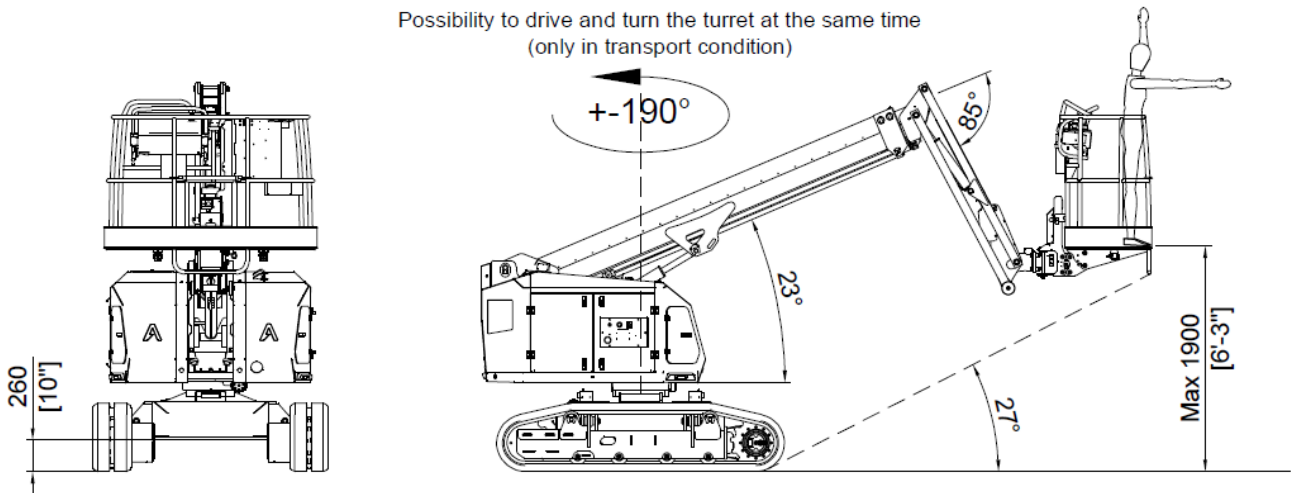
2.5.1.3.2 Toegangspositie en transportafmetingen. Platform met CENTRALE rijpositie.



2.5.1.4 Maximale hoogte van het loopvlak voor het inbrengen van de veiligheidssnelheid (LAAGSTE STAANPOSITIE).

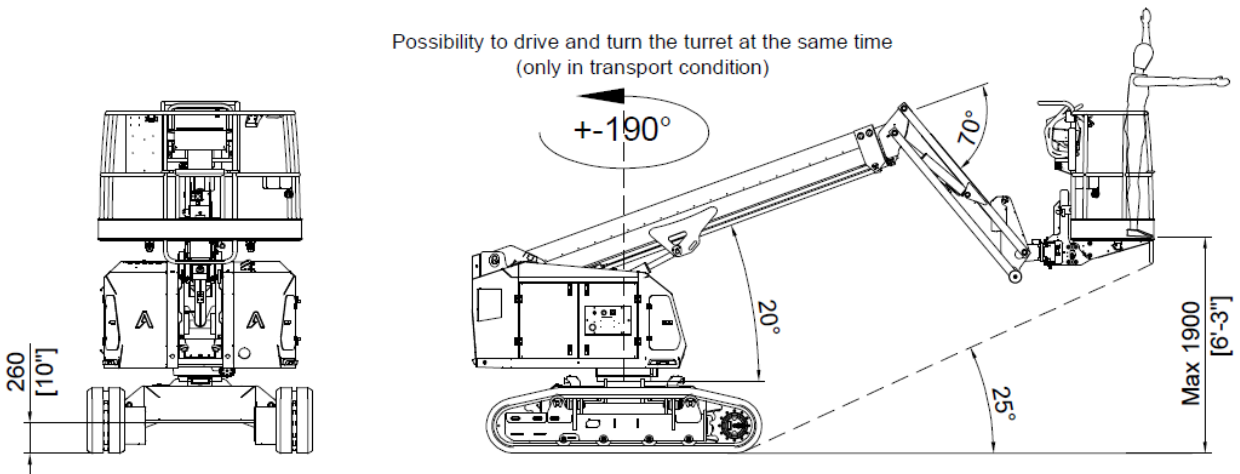
2.5.1.4.1 Max. hoogte van het betreden van de veiligheidssnelheid van het loopvlak. Platform met zijdelingse rijpositie.

De volgende afbeeldingen tonen de grensposities van de hoofdgiek en de giek waarboven de veiligheidsrijnsnelheid voor de hoogwerker automatisch wordt geactiveerd. De giek moet altijd volledig gesloten zijn.



2.5.1.4.2 Max. hoogte van het betreden van de veiligheidssnelheid van het loopvlak. Platform met CENTRALE rijpositie.

De volgende afbeeldingen geven de limietposities van de hoofdarm en jib weer waarboven de veiligheidsvertaalsnelheid voor verhoogd platform automatisch wordt geactiveerd door de hoeken van de hoofdarm en jib te combineren. De jib hoeft niet te worden gesloten.



3 VEILIGHEIDSINFORMATIE, VERPLICHTINGEN EN VERBODEN.

3.1 Persoonlijke beschermingsmiddelen.

Voor een volledig veilig gebruik van de machine is het dragen van de hieronder aangegeven persoonlijke beschermingsmiddelen verplicht, naast eventuele aanvullende voorzieningen in verband met de risico's van de uitgevoerde activiteit die door de werkgever moeten worden vastgesteld (voorbeeld: bij werkzaamheden in een lawaaiige omgeving wordt het gebruik van gehoorbeschermers enz. voorgeschreven).

De minimale PBM's in verband met de heersende risico's tijdens het gebruik van de machine zijn:

- Fixatie- en valstopapparaat (harnas) compleet met koord en connectoren;
- Helm;
- Veiligheidsschoeisel.

Raadpleeg voor het gebruik en onderhoud van de gebruikte PBM's de handleidingen van de respectieve fabrikanten.

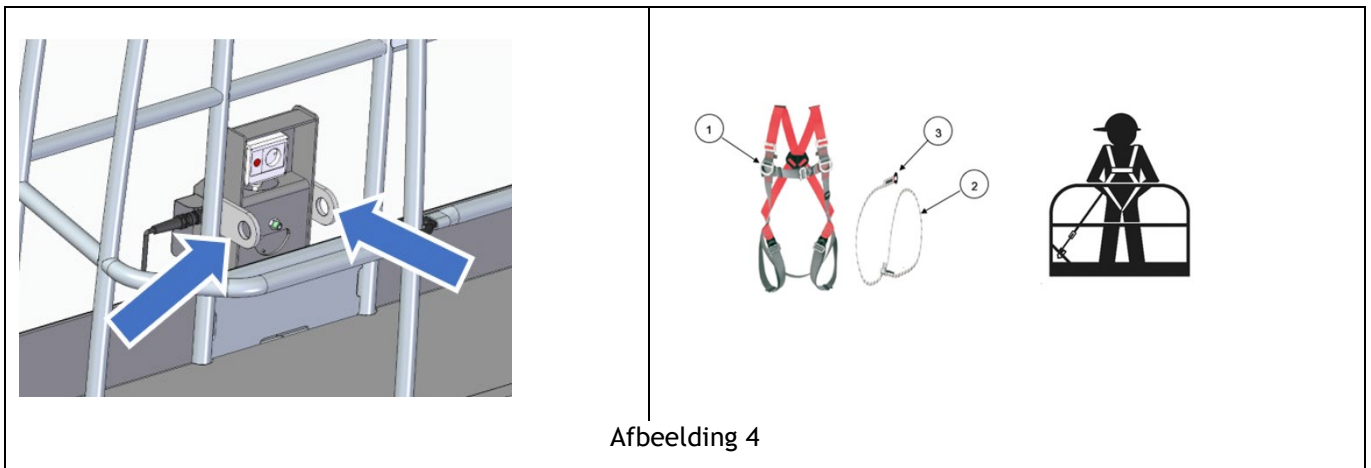
3.1.1 Veiligheid/valbeveiliging en platformverankeringspunten.

Elk verankeringspunt op het platform is specifiek ontworpen en geschikt voor de verankering van een valbeveiligingssysteem voor één persoon.

De veiligheidsvoorziening bestaat uit een harnas voor het gehele lichaam (1), met sternale en/of dorsale bevestiging, uitgerust met een verstelbaar veiligheidskoord of valstopkoord (2), dat aan het bevestigingspunt in de geprepareerde mand is vastgehaakt door middel van verbindingsstukken van passende vorm en grootte.

De bediener en het op het platform vervoerde personeel moeten de hierboven beschreven persoonlijke beschermingsmiddelen dragen en het verbindingsstuk (karabijnhaak) bevestigen aan de in de volgende afbeelding aangegeven verankeringspunten, door de vanglijn zo kort mogelijk te maken.

De keuze voor het al dan niet gebruiken van een beveiligings- of valstopapparaat is de verantwoordelijkheid van de werkgever en hangt af van de analyse van de risico's die verbonden zijn aan het feitelijke gebruik van de machine.



Afbeelding 4



Let op: Aan elk ankerpunt kan slechts één persoon worden gekoppeld.

3.2 Veiligheidsregels.

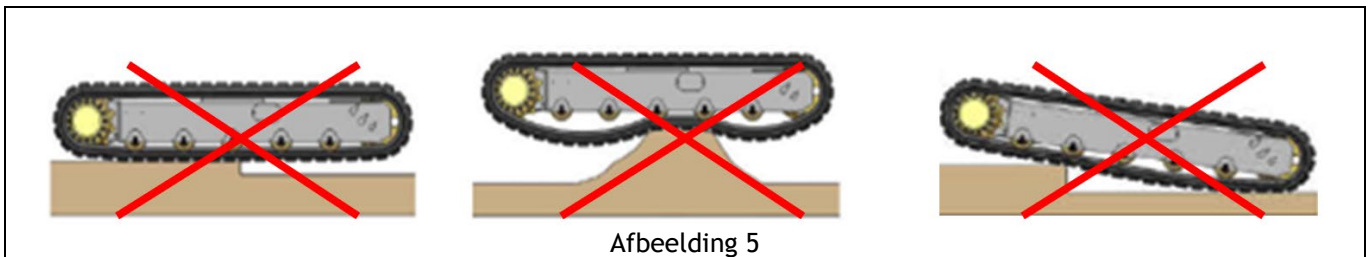
3.2.1 Algemene veiligheidsregels.

- Lees deze handleiding zorgvuldig voordat u begint met het opstarten, het gebruik, het onderhoud of andere ingrepen aan de machine;
- Het gebruik van de machine is voorbehouden aan volwassenen en voldoende getrainde en opgeleide personen;
- Informeer u en houd u aan de in het land van gebruik geldende voorschriften betreffende het gebruik van machines voor het heffen van personen;
- De machine moet in perfecte staat worden gehouden door het onderhoudsschema te volgen dat is beschreven in het *hoofdstuk Onderhoud*. Het is de verantwoordelijkheid van de werkgever om na te gaan of de onderhoudswerkzaamheden door gekwalificeerd personeel worden uitgevoerd;
- Gebruik de machine binnen de in het vorige hoofdstuk en in de rest van deze handleiding aangegeven gebruiksgrenzen (temperatuurgrenzen, windsnelheid, hellingshoeken, enz.);
- Draag geen ringen, polshorloges, sieraden, loshangende of wijde kleding, zoals stropdassen, gescheurde kleding, sjaals, open jassen of overalls met open rits, die in de bewegende onderdelen verstrikt kunnen raken. Gebruik goedgekeurde veiligheidskleding zoals schoenen met antislipzolen en reflecterende jacks;
- Houd het voetpad, de treden, de leuning en de steungrepen altijd schoon en vrij van vreemde voorwerpen of sporen van olie, modder of sneeuw, om het risico van uitglijden of struikelen tot een minimum te beperken;
- Maak de zolen van je schoenen schoon voordat je de PLE..;
- Het gebruik van de PLE vereist de gelijktijdige aanwezigheid van ten minste twee operators, waarvan er één op de grond blijft en in staat is de in deze handleiding beschreven noodhandelingen te verrichten;
- Gebruik de machine op een minimale afstand van hoogspanningsleidingen zoals aangegeven in de volgende hoofdstukken;
- Overschrijd nooit de maximaal toegestane capaciteit van het platform, zowel wat betreft de maximaal toegestane lading als het aantal vervoerde personen;
- Het is verboden personen en/of materialen te laden en/of te lossen wanneer het platform zich niet in de toegangspositie bevindt;
- Het is verboden structurele elementen van de machine te gebruiken voor grondverbindingen tijdens het uitvoeren van laswerkzaamheden op het platform;
- Het platform betreden en verlaten via het daarvoor bestemde hek en de ladder (indien van toepassing);
- Gebruik de bedieningselementen of flexibele leidingen niet als houvast;
- Leun niet over de leuning van het platform;
- Waarschuw uw leidinggevende in geval van onregelmatigheden in de werking of vermoedelijk onveilig gebruik van de machine; isoleer de machine, schakel haar uit en verwijder de sleutels om ongeoorloofd gebruik te voorkomen;
- Zorg ervoor dat alle afschermingen en andere beschermingen en luifels correct geplaatst zijn en dat alle veiligheidsvoorzieningen aanwezig en doeltreffend zijn;
- Gebruik het platform niet in omgevingen met explosie- of brandgevaar;
- Gebruik geen waterstralen of hogedrukreinigers om de hoogwerker te wassen;
- Al het personeel aan boord van het platform moet ten minste de in deze handleiding vermelde persoonlijke beschermingsmiddelen (PPE) dragen. Ook de operator op de grond moet een helm dragen;
- Het platform kan niet worden gebruikt bij onvoldoende verlichting, aangezien er geen verlichtingsapparaten aan boord zijn;
- Bescherm in geval van regen het bedieningspaneel in de korf met de daarvoor bestemde afdekking;
- Handhaaf een afstand van ten minste 2 m tot aanzienlijke hoogteverschillen (greppels, steile hellingen, etc.);
- Zorg ervoor dat er voldoende autonomie is om de geforceerde stop van de machine te voorkomen;

- Controleer voordat u de machine verplaatst, of er voldoende ruimte is om botsingen met vaste obstakels (gebouwen, constructies, enz.) of mobiele obstakels (andere voertuigen, kranen, enz.) in het werkgebied te voorkomen.
- Het is verboden het platform te gebruiken voor het hijsen van lasten en/of als kraan;
- Het is verboden om de hoogwerker over te belasten en dwarsspanningen, stoten en abrupte en plotselinge bewegingen moeten worden vermeden;
- Bij het verplaatsen of werken op het platform moeten beide voeten stevig op het loopvlak staan;
- Het personeel op het platform, anders dan de bediener die de bedieningselementen gebruikt, moet zijn handen op de handgrepen op de leuning houden om het risico van beknelling tijdens de bewegingen van de machine te verminderen;
- Als de giek of het platform vast komt te zitten zodat een van de rupsbanden van de grond is, moet al het personeel worden geëvacueerd voordat de machine wordt losgelaten. Gebruik eventueel andere middelen om het personeel naar de grond te brengen;
- Het is verboden op of van het platform te stappen wanneer het vanaf de grond wordt bevolen;
- Het is verboden de PLE vanaf de grondbesturingspositie te bedienen wanneer de bedieners op het platform aanwezig zijn, behalve voor noodhersteloperaties;
- Het is verboden grote materialen of panelen te vervoeren, omdat deze de windweerstand verhogen, waardoor het risico van omvallen groot is.
- Het is verboden om de reikwijdte of werkhoogte van de hoogwerker te vergroten door het gebruik van extra apparatuur, bijvoorbeeld ladders;

3.2.2 Behandeling en verplaatsingen

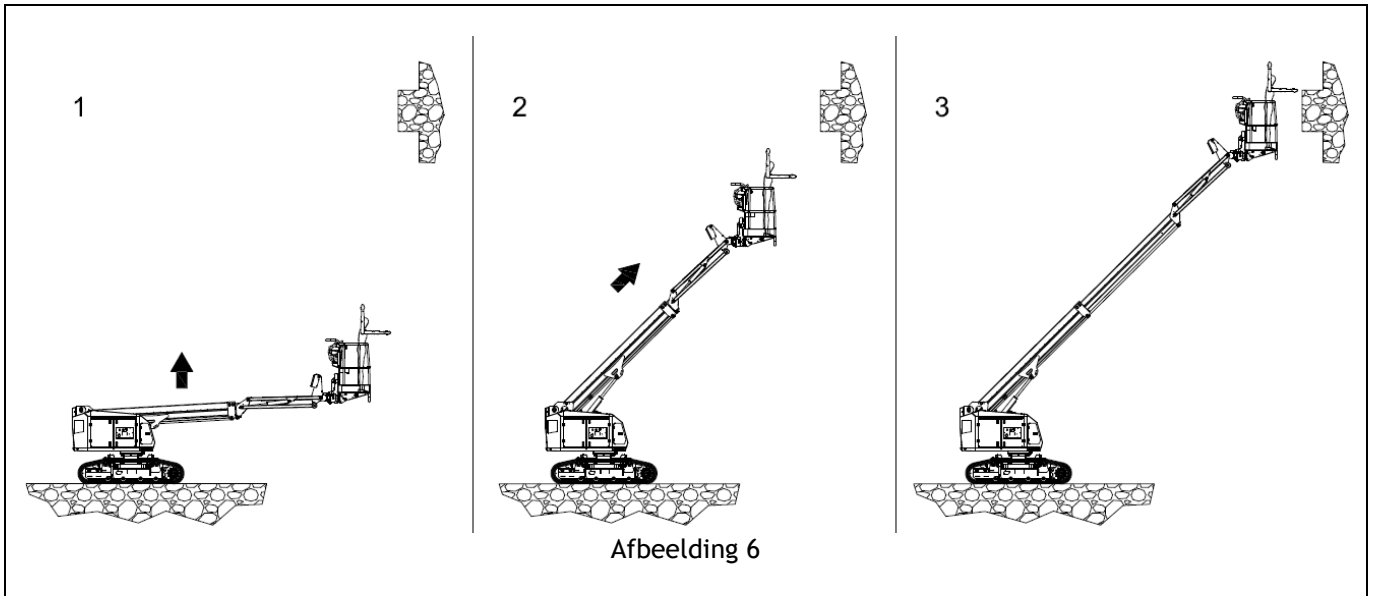
- Het is verboden zich te verplaatsen op wegen die openstaan voor het verkeer. De machine is hiervoor niet goedgekeurd.
- Niet blootstellen aan ongelijke ondergronden om risico's op instabiliteit en uitvaltijd te voorkomen. Om kantelen te voorkomen, moeten de maximaal toelaatbare hellingen in acht worden genomen die in het hoofdstuk betreffende de technische kenmerken van elk model onder de rubriek "Stabiliteitsgrenzen" zijn aangegeven;
- Beweeg met de grootste voorzichtigheid op hellende oppervlakken;
- **OPTIONELE FUNCTIE:** Als de DYNAMIC-functie geactiveerd is en het platform zich op een hoogte boven de grond (platformhoogte) van minder dan ongeveer 2 m bevindt (de machine staat in de 'VERLAAGDE RIJPOSITIE'), voordat de rijbeweging wordt geactiveerd, gaat de giek automatisch omhoog om het risico van contact tussen het platform en de grond te verminderen. Let op deze automatische functie en schakel deze uit als u op bijzonder lage of beperkte plaatsen werkt, onder de drempel van een deur, of bij het in- en uitstappen van containers, vrachtwagens en dergelijke. De functie DYNAMIC moet worden uitgeschakeld bij gevaar voor botsingen met obstakels in de lucht;
- Obstakels, stoepranden, hobbels of veranderingen in de helling (>100 mm) mogen alleen worden geconfronteerd met het platform in een VERLAAGDE RIJPOSITIE en met de jib gesloten om het katapulteffect te verminderen.
- Rijd altijd over stoepranden, bulten of veranderingen in helling met de rupsbanden loodrecht op het te nemen obstakel en met lage snelheid;
- Bij platform buiten de TRANSPORTPOSITIE (platform op een hoogte vanaf de grond groter dan ongeveer 2 m; zie hoofdstuk WERKSHEMA'S) wordt de veiligheidstractie snelheid automatisch ingevoerd tot een variabele werk/reikhoogte (zie werkdiagrammen) waarboven de tractie automatisch wordt geremd. Tijdens de hefmanoeuvre mogen de bedieners aan boord geen horizontale belastingen op het platform uitoefenen (het is verboden aan touwen, kabels, enz. te trekken);
- Let bij het verplaatsen op en vermijd diepe putten in de grond en gaten in de grond;
- Verander tijdens het rijden niet van richting op stoepranden, rotsen of grote hellingen (> 100 mm);
- Stuur bij het omhoog bewegen niet in de doorgang van de vlakke grond naar de helling. Verricht de manoeuvre geleidelijk aan als dit toch nodig is;
- Zorg er altijd voor dat beide sporen op hetzelfde vlak rusten om de sporen niet te beschadigen;
- Bij het voortgaan op een obstakel en het spoor rust alleen op de dragende rollen bestaat het risico dat het spoor uit zijn zitplaats komt. Beheers de beweging met de nodige voorzichtigheid in deze omstandigheden;
- Bij het veranderen van richting in een situatie waarin een van de sporen door obstakels niet zijwaarts kan bewegen, kan het spoor zijn zitplaats verlaten. Beheers de beweging met de nodige voorzichtigheid in deze omstandigheden;
- Commandeer de beweging met het platform omhoog alleen als de grond consistent is;
- De machine kan korte tijd een doorwaadbare plaats oversteken (zie hoofdstuk TECHNISCHE GEGEVENS). Voor elektrische machines (JIBBI 1290 RT LTH/ELC): het is verboden om de machine geparkeerd te laten staan of te werken met tractietandwielen ondergedompeld in water.
- De elektronische regeling van de helling van het frame, tijdens tractie op hoogte, stelt u in staat om veilig te bewegen op terrein waar de helling geleidelijk verandert. Het systeem kan echter niet voorkomen dat de machine kantelt bij plotselinge veranderingen in de helling van de grond of in de stoepranden;
- Alvorens de vertaling met zowel een laag platform als een verhoogd platform te bevelen, moet worden gecontroleerd of alle 4 uiteinden van de rupsbanden op de grond rusten. Vermijd anders de opdracht tot vertaling en herpositionering van de machine. De volgende afbeelding toont slechts enkele (niet alle) gevaarlijke omstandigheden die moeten worden vermeden.



Afbeelding 5

3.2.3 Werkfasen.

- De machine is uitgerust met talrijke sensoren op de bewegende delen (armen, rotatie van de revolver, telescoopuitbreiding, enz.) die voortdurend de configuratie van de machine en de op het platform gedragen lasten controleren. Eventuele alarmen of gebruiksbependingen worden duidelijk aangegeven door de LED-lampjes op het bedieningsstation op het platform; handelingen die gevaarlijk zijn voor de stabiliteit worden automatisch geblokkeerd, en de bestuurder op het platform is altijd op de hoogte van de situatie;
- De accu-aangedreven machines (ELC- en LTH-versies) zijn uitgerust met een apparaat voor het regelen van de laadtoestand van de batterij dat, wanneer het resterende laadniveau te laag wordt, de toestand aan de bestuurder signaleert door middel van een LED op de controlepositie op het platform, en de hoge snelheid in tractie en de bedieningselementen voor het optillen en verlengen van de arm remt.
- Controleer altijd de afwezigheid van personen binnen het werkingsgebied van de machine. Let vanaf het platform vooral op bij het bewegen, dalen en draaien.
- Bij werkzaamheden in gebieden die voor het publiek toegankelijk zijn, moet het werkgebied door middel van slagbomen of andere geschikte signaleringsmiddelen worden afgebakend om te voorkomen dat onbevoegden de machine op gevaarlijke wijze naderen.
- Vermijd het gebruik van het apparaat in zware omgevingsomstandigheden zoals harde wind en onweer (zie ook het hoofdstuk over de werking van de wind).
- Zorg ervoor dat de rupsbanden volledig op de grond rusten voordat u het platform optilt; vermijd het uitschuiven van de uitschuifbare structuur als een deel van de rupsbanden van de grond is. Kantelgevaar. Zie de figuur in het vorige hoofdstuk die enkele te vermijden situaties toont.
- Let tijdens de opdrachten tot verlagings op eventueel aanwezige obstakels onder het platform om kantelen en/of schade te voorkomen.
- Materialen, apparatuur en gereedschappen moeten stabiel op het platform worden geplaatst om te voorkomen dat ze tijdens manoeuvres op de grond vallen.
- De machine beperkt automatisch de bewegingen van de uitschuifbare structuur (klimmen, uitschuiven, draaien) op basis van de talrijke gecontroleerde parameters (helling van de grond, verlenging van de giek, belasting van het platform) en toont altijd welke manoeuvres beschikbaar zijn voor de bestuurder via aanwijzingen op de bedieningsconsole. In ieder geval moet, om de machine in alle veiligheid te verplaatsen, zodra de slede in een gunstige positie is gebracht, de draaiende revolver op het te bereiken punt op grote hoogte worden gericht en:
 - .1 Hijs de hoofdgiek en giek;
 - .2 Schuif de telescoopverlenging uit om het werkpunt op hoogte te bereiken;
 - .3 Voer het werk uit vanuit een comfortabele positie en blijf binnen het werkplatform.
- Voor de manoeuvres om terug te keren naar de grond is de uit te voeren volgorde omgekeerd ten opzichte van het bovenstaande. Aan het einde van de werkzaamheden, nadat de gieken volledig zijn neergelaten en de machine op een veilige plaats is geparkeerd, verwijdert u, om te voorkomen dat onbevoegden de machine gebruiken, de sleutels van de bedieningspanelen en legt u deze op een veilige plaats die niet toegankelijk is voor personen die niet tot het personeel behoren.



3.2.4 Windactie en schaal van Beaufort.

De wind is een van de mogelijke oorzaken van het kantelen. Gebruik van de machine bij een windkracht van meer dan 12,5 m/s (45 km/h - 28 mph) is verboden. Er is geen anemometer op de standaardmachine; om de windsnelheid te controleren wordt verwezen naar de onderstaande tabel, waarin de operationele windgrens is gedefinieerd als N.6 volgens de BEAUFORT INTERNATIONAL SCALE.

Beaufort nummer	Windsnelheid (km/u)	Beschrijving van de wind	Toestand van de zee	Bodemgesteldheid
0	0	Kalm	Plat.	De rook stijgt verticaal op.
1	1-6	Lichte wind	Lichte rimpelingen op het oppervlak. Er worden geen witte kammen gevormd.	Windbeweging is zichtbaar aan de rook.
2	7-11	Lichte bries	Minimale golven, nog steeds kort maar zichtbaar. Borsten breken niet, glazig uiterlijk	Je voelt de wind op je blote huid. De bladeren ritselen.
3	12-19	Stevige bries	Golven met kruinen die breken, schuim met een glazig uiterlijk. Er zijn "golven" met witte schuimkoppen.	Kleinere bladeren en takken in constante beweging.
4	20-29	Matige wind	Golven die de neiging hebben langer te worden. De "schapen" komen vaker voor	Ophalen van stof en papier. De takken worden geschud.
5	30-39	Nerveuze wind	Gematigde golven met een vorm die langer wordt. De "schapen" zijn overvloedig, wat spetters.	Struiken met bladeren zwaaien. Kleine golven worden gevormd in binnenwateren.
6	40-50	Frisse wind	Grote golven (brekers) met witte schuimkoppen. Waarschijnlijk spetters.	Beweging van grote takken. Moeite met het gebruik van de paraplu.
7	51-62	Sterke wind	De brekers zwellen aan. De golven breken en het schuim wordt in de richting van de wind "geblazen".	Hele geschudde bomen. Moeite om tegen de wind in te lopen.
8	63-75	Storm	Hoge golven. De toppen breken en vormen wervelende nevels die door de wind worden opgezogen.	Twijgen van bomen gerukt. Onmogelijk om tegen de wind in te lopen.
9	76-87	Sterke storm	Hoge golven met rollende toppen. Dichtere schuimstrips.	Lichte schade aan structuren (schoorstenen en dakpannen verwijderd).
10	88-102	Onweer	Zeer hoge golven met zeer lange toppen. De schuimstroken hebben de neiging zich te verdichten en de zee heeft een witachtig uiterlijk. De brekers zijn veel intenser en het zicht is minder.	Het rooien van bomen. Aanzienlijke structurele schade.
11	103-117	Hevige storm	Enorme golven konden zelfs middelgrote schepen aan het zicht onttrekken. Zee bedekt met schuimbanken. De wind vernevelt de toppen van de kruinen. Verminderde zichtbaarheid.	Grote structurele schade.
12	>117	Orkaan	Zeer hoge golven; lucht vol schuim en nevel, volledig witte zee.	Enorme en uitgebreide schade aan structuren.



Gevaar: De hoogwerker mag nooit gebruikt worden wanneer de windkracht sterker is dan de waarde 6 op de schaal van Beaufort. Let goed op als de hoogwerker gebruikt wordt bij een windkracht van 4 tot 6 op de schaal van Beaufort.

3.2.5 Geschiktheid van de grond en druk op de grond van de machine.

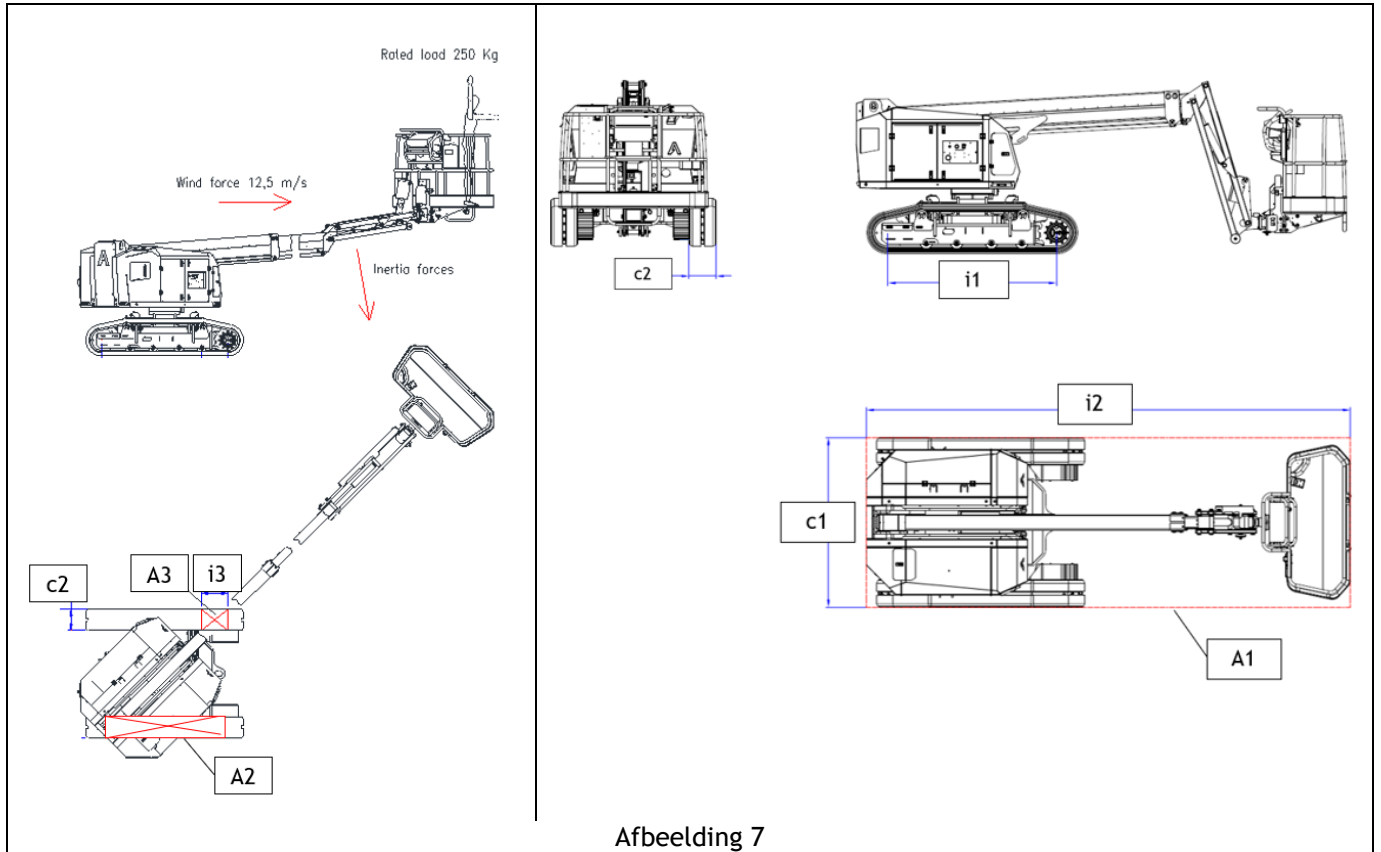
3.2.5.1 Draagkracht van de grond.

Alvorens de machine te gebruiken, moet de bediener altijd controleren of de vloer of ondergrond geschikt is om de door de machine gegenereerde belasting en druk te weerstaan, en of de machine niet kan wegglijden door een grote helling en/of slechte grip.

De technische gegevenstabellen van elke machine geven de drukwaarden en grondbelastingen aan om te helpen bij de evaluatie van de vloer/grond waarop de machines kunnen werken. Overweeg geschikte extra coëfficiënten om zeker te zijn van de geschiktheid van de grond. De betekenis van de verschillende gegevens en de methode om ze te berekenen worden hieronder toegelicht.

SYMBOOL	U.M.	BESCHRIJVING	TOELICHTING	FORMULE
A1	cm ²	Door de machine ingenomen oppervlakte op de grond	Het grondvlak van de machine wordt bepaald door het resultaat van RUPSBAND x LENGTE.	$A1 = c1 \times i2$
A2	cm ²	Het grondvlak van een rupsband	Het grondvlak van een rupsband. Het draagvlak van een rupsband werd gemeten rekening houdend met de steun op de betonnen vloer.	$A2 = c2 \times i1$
A3	cm ²	Het grondvlak van het spoorgedeelte dat de maximale belasting draagt	Het is de ontwerp schatting van het spooroppervlak waarop de maximale belasting die de machine onder de slechtste belastingsomstandigheden uitoefent, staat.	$A3 = c2 \times i3$
c1	cm	Wielbasis	De dwarsbreedte van de machine, gemeten aan de buitenkant tussen de rupsbanden of tussen de buitenste delen van de machine.	-
c2	cm	Breedte rupsband	Vertegenwoordigt de maximale breedte van een rupsband.	-
i1	cm	Wielbasis	Middenafstand tussen het midden van het tractieverloopstuk en het loopwiel.	-
i2	cm	Machinelengte	Het is de totale lengte van de machine.	-
i3	cm	Lengte rupsband bij maximale belasting	Dit is de ontwerpraming van de lengte van het gedeelte van de rupsbanden dat wordt onderworpen aan de maximale belasting die door de machine in de slechtste omstandigheden wordt gegenereerd.	-
M	Kg	Nominale belasting	De maximaal toegestane capaciteit van het hefwerkplatform	-
P1	Kg	Gewicht van de machine	Geeft het gewicht van de machine weer, exclusief de nominale belasting. Opmerking: Raadpleeg altijd de gegevens op de op de machine aangebrachte platen.	-
P2	Kg	Maximale belasting op rupsband of stabilisator.	Dit is de maximale belasting die door een rupsband of stabilisator op de grond kan worden gelost wanneer de machine zich in de slechtste positie en belasting bevindt. Opmerking: Raadpleeg altijd de gegevens op de op de machine aangebrachte platen.	-
p1a	Kg/m ² - kPa	Druk op de grond	Gemiddelde druk die de machine op de grond uitoefent in rusttoestand en bij het dragen van de nominale belasting.	$p1 = (P1 + M) / A1$
P1b	Kg/m ² - kPa	Druk op de grond	Gemiddelde druk die de machine op de grond uitoefent in rusttoestand en met ondersteuning van één bediener.	$p1 = (P1 + 80) / A1$
p2	Kg/m ² - kPa	Gemiddelde druk op de rupsbanden	Gemiddelde druk die door de rupsbanden van de machine op de grond wordt uitgeoefend in vervoersomstandigheden bij volle belasting.	$p2 = (P1 + M) / 2 / A2$
p3	Kg/cm ² - kPa	Maximale punctuele druk	De maximale druk die een deel van de rups of de stabilisator op de grond uitoefent wanneer de machine zich in de slechtste positie en onder de zwaarste belasting bevindt.	$p3 = P2 / A3$

Zie hieronder een voorbeeld van de berekening van de specifieke drukken "p1", "p2", "p3".



JIBBI 1290 RT met platform met LATERALE rijpositie					
		JIBBI 1290 RT LTH330		JIBBI 1290 RT LTH440	
	Formule	Metrisch	Imperial	Metrisch	Imperial
P1		5860 kg	12919 lbs	5880 kg	12963 lbs
P2		3400 kg	7496 lbs	3400 kg	7496 lbs
M		250 kg	550 lbs	250 kg	550 lbs
i1		194 cm	76"	194 cm	76"
i2		511 cm	200"	511 cm	200"
i3		40 cm	16"	40 cm	16"
c1		198 cm	78"	198 cm	78"
c2		32 cm	13"	32 cm	13"
A1	= c1 × i2	101178 cm ²	15683 in ²	101178 cm ²	15683 in ²
A2	= c2 × i1	6208 cm ²	962 in ²	6208 cm ²	962 in ²
A3	= c2 × i3	1280 cm ²	198 in ²	1280 cm ²	198 in ²
p1a	= (P1 + M) / A1	604 kg/m ² - 5,92 kPa	0,86 psi	606 kg/m ² - 5,94	0,86 psi
P1b	= (P1 + 80) / A1	587 kg/m ² - 5,76 kPa	0,84 psi	589 kg/m ² - 5,78 kPa	0,84 psi
p2	= (P1 + M) / 2 / A2	0,49 kg/cm ² - 48 kPa	7 psi	0,49 kg/cm ² - 48 kPa	7 psi
p3	P2 / A3	2,66 kg/cm ² - 260,9 kPa	37,8 psi	2,66 kg/cm ² - 260,9 kPa	37,8 psi

		JIBBI 1290 RT ELC420		JIBBI 1290 RT EVO	
Formule		Metrisch	Imperial	Metrisch	Imperial
P1		6280 kg	13845 lbs	5995 kg	13217 lbs
P2		3300 kg	7275 lbs	3340 kg	7363 lbs
M		250 kg	550 lbs	250 kg	550 lbs
i1		194 cm	76"	194 cm	76"
i2		511 cm	200"	511 cm	200"
i3		40 cm	16"	40 cm	16"
c1		198 cm	78"	198 cm	78"
c2		32 cm	13"	32 cm	13"
A1	= c1 × i2	101178 cm ²	15683 in ²	101178 cm ²	15683 in ²
A2	= c2 × i1	6208 cm ²	962 in ²	6208 cm ²	962 in ²
A3	= c2 × i3	1280 cm ²	198 in ²	1280 cm ²	198 in ²
p1a	= (P1 + M) / A1	645 kg/m ² - 6,33 kPa	0,92 psi	617 kg/m ² - 6,05 kPa	0,88 psi
P1b	= (P1 + 80) / A1	629 kg/m ² - 6,17 kPa	0,9 psi	600 kg/m ² - 5,88 kPa	0,85 psi
p2	= (P1 + M) / 2 / A2	0,53 kg/cm ² - 51,6 kPa	7,5 psi	0,5 kg/cm ² - 49,3 kPa	7,1 psi
p3	P2 / A3	2,58 kg/cm ² - 253 kPa	36,7 psi	2,6 kg/cm ² - 256 kPa	37 psi

JIBBI 1290 RT met platform met CENTRALE rijpositie					
		JIBBI 1290 RT LTH330		JIBBI 1290 RT LTH440	
Formule		Metrisch	Imperial	Metrisch	Imperial
P1		5860 kg	12919 lbs	5880 kg	12963 lbs
P2		3400 kg	7496 lbs	3400 kg	7496 lbs
M		250 kg	550 lbs	250 kg	550 lbs
i1		194 cm	76"	194 cm	76"
i2		565 cm	222"	565 cm	222"
i3		40 cm	16"	40 cm	16"
c1		198 cm	78"	198 cm	78"
c2		32 cm	13"	32 cm	13"
A1	= c1 × i2	111870 cm ²	17340 in ²	111870 cm ²	17340 in ²
A2	= c2 × i1	6208 cm ²	962 in ²	6208 cm ²	962 in ²
A3	= c2 × i3	1280 cm ²	198 in ²	1280 cm ²	198 in ²
p1a	= (P1 + M) / A1	546 kg/m ² - 5,35 kPa	0,78 psi	548 kg/m ² - 5,37 kPa	0,78 psi
P1b	= (P1 + 80) / A1	531 kg/m ² - 5,2 kPa	0,76 psi	533 kg/m ² - 5,23 kPa	0,76 psi
p2	= (P1 + M) / 2 / A2	0,49 kg/cm ² - 48 kPa	7 psi	0,49 kg/cm ² - 48 kPa	7 psi
p3	P2 / A3	2,66 kg/cm ² - 260,9 kPa	37,8 psi	2,66 kg/cm ² - 260,9 kPa	37,8 psi

		JIBBI 1290 RT ELC420		JIBBI 1290 RT EVO	
Formule		Metrisch	Imperial	Metrisch	Imperial
P1		6280 kg	13845 lbs	5995 kg	13217 lbs
P2		3300 kg	7275 lbs	3340 kg	7363 lbs
M		250 kg	550 lbs	250 kg	550 lbs
i1		194 cm	76"	194 cm	76"
i2		565 cm	222"	565 cm	222"
i3		40 cm	16"	40 cm	16"
c1		198 cm	78"	198 cm	78"
c2		32 cm	13"	32 cm	13"
A1	= c1 × i2	111870 cm ²	17340 in ²	111870 cm ²	17340 in ²
A2	= c2 × i1	6208 cm ²	962 in ²	6208 cm ²	962 in ²
A3	= c2 × i3	1280 cm ²	198 in ²	1280 cm ²	198 in ²
p1a	= (P1 + M) / A1	584 kg/m ² - 5,73 kPa	0,83 psi	558 kg/m ² - 5,47 kPa	0,79 psi
P1b	= (P1 + 80) / A1	569 kg/m ² - 5,58 kPa	0,81 psi	543 kg/m ² - 5,33 kPa	0,77 psi
p2	= (P1 + M) / 2 / A2	0,53 kg/cm ² - 52 kPa	7,5 psi	0,5 kg/cm ² - 49 kPa	7,1 psi
p3	P2 / A3	2,58 kg/cm ² - 253 kPa	36,7 psi	2,6 kg/cm ² - 255 kPa	37 psi

De volgende tabel toont de indicatieve draagkracht van de grond naar gelang van de grondsoort. Vergelijk de draagkracht van de grond met de specifieke drukgegevens die met de zojuist beschreven methode zijn berekend, om na te gaan of de grond de door de machine gegenereerde druk kan weerstaan. De waarden in de tabel zijn indicatief, zodat in geval van twijfel de draagkracht van de grond met specifieke proeven moet worden vastgesteld.

Voor artefacten (bijvoorbeeld: betonnen vloeren, bruggen, enz.) moet het draagvermogen worden opgevraagd bij de fabrikant van het artefact.

SOORTEN ONDERGROND	HEFWAARDE	
	Kg/cm ²	lb/in ²
Niet-compacte overdrachtsgrond	0 - 1	0 - 14
Modder, turf, enz.	0	0
Zand	1,5	21
Grind	2	28
Kruimelige aarde	0	0
Zachte aarde	0,4	6
Vaste aarde	1	14
Halfvaste grond	2	28
Vaste aarde	4	56
Stenen	15 - 30	210 - 420



Het is verboden de machine te gebruiken als de maximale druk die op de grond ontstaat hoger is dan de in de tabel aangegeven toegestane draagkrachtwaarde.

3.2.5.2 Bodemhelling.

Voor het gebruik van de machine moet de operator altijd controleren of de vloer of de grond geschikt is om de machine niet te verschuiven door een hoge helling en/of slechte hechting. De hellingsgrenzen van de grond waarop de machine kan werken, zijn aangegeven in hoofdstuk 2 TECHNISCHE GEGEVENS. Het is de verantwoordelijkheid van de bediener om te beoordelen of het terrein waarop de machine werkt de machine op zijn plaats kan houden.



Het is verboden om op een hellend terrein te rijden indien dit de grip van de rupsbanden niet garandeert. Gevaar voor uitglijden van de machine!

3.2.6 Stroomleidingen onder spanning

De machine is niet elektrisch geïsoleerd en biedt geen bescherming tegen contact met of nabijheid van stroomleidingen.

Het is verplicht om een minimale afstand van de stroomkabels aan te houden volgens de huidige regelgeving en volgens de volgende tabel.

Type hoogspanningsleidingen	Spanning (KV)	Minimale afstand	
		M	ft
Lichtstokken	<1	3	10
	1 - 10	3,5	12
	10 - 15	3,5	12
	15 - 132	5	17
	132 - 220	7	23
	220 - 380	7	23
Hoogspanningsmasten	>380	15	50

Blijf uit de buurt van andere machines die in de buurt van stroomkabels werken.

In Canada en de VS moet bij het werken in de buurt van onder spanning staande leidingen een minimumafstand worden aangehouden in overeenstemming met de OSHA 1910.333-norm of in overeenstemming met de nationale wet- en regelgeving.

3.3 Bij een ongeval.

Als zich tijdens het gebruik een ongeval voordoet, zonder letsel van de operators, veroorzaakt door manoeuvreerfouten (bijv. botsingen) of structurele storingen, moet de machine in een veilige situatie worden geplaatst (isoleren, een bord aanbrengen) en is het verplicht om de afwijking aan de werkgever te melden.

Bij een ongeval waarbij een of meer bedieners gewond raken, moet de bediener op de grond (of op het niet betrokken platform):

- Bel onmiddellijk 112.
- Voer de manoeuvres om het platform naar de grond te brengen alleen uit **als u zeker weet dat ze de situatie niet zullen verergeren.**
- Breng de machine in **veilige staat** en meld de afwijking aan de werkgever.

4 INSTALLATIE EN VOORAFGAANDE CONTROLES.

De machine wordt over het algemeen volledig geassembleerd geleverd, zodat zij alle door de fabrikant voorziene functies in alle veiligheid kan uitvoeren. Er hoeven geen voorbereidende handelingen te worden verricht. Volg de instructies in het hoofdstuk LADEN en TRANSPORT om de machine te lossen.

Plaats de machine op een voldoende consistente ondergrond met een helling die kleiner is dan de maximaal toegestane helling (zie technische kenmerken "Stabiliteitsgrenzen") voordat u de machine in gebruik neemt.

Bij sommige machines kan het platform afneembaar zijn om smalle doorgangen te kunnen oversteken. Volg de specifieke instructies.

4.1 Kennismaking.

Iedereen die van plan is om te werken met een machine met kenmerken van gewicht, hoogte, breedte, lengte of complexiteit die aanzienlijk verschillen van de ontvangen training, moet ervoor zorgen om vertrouwd te raken om de verschillen te dekken.

Het is de verantwoordelijkheid van de werkgever om ervoor te zorgen dat alle operators die arbeidsmiddelen gebruiken voldoende zijn opgeleid en opgeleid om te voldoen aan de huidige gezondheids- en veiligheidswetgeving.

4.2 Controles vóór gebruik

Voordat u met de machine gaat werken, moet u de gebruiksaanwijzing en de verbodsbepalingen in deze handleiding en, samengevat, op een informatiepaneel op het platform hebben gelezen en begrepen. Controleer de perfecte integriteit van de machine (door visuele inspectie) en lees de platen met de gebruiksgrenzen ervan.

Voor het gebruik van de machine moet de operator altijd controleren of:

- De accu is volledig opgeladen en/of de brandstoftank is vol. Voor ELC-versies (loodzuuraccu): de accu is pas 100% opgeladen nadat deze volledig is opgeladen, wanneer de groene LED van de lader brandt met een vast lampje.
- Het hydraulische oliepeil in de tank ligt tussen de minimum- en maximumwaarde (onder de omstandigheden beschreven in het hoofdstuk ONDERHOUD).
- Er zijn geen sporen van olie, brandstof of andere vloeistoffen.
- Controleer de verbindingpunten van de hydraulische slangen en elektrische kabels visueel op vervorming en/of slijtage.
- De grond waarop u van plan bent te werken is voldoende horizontaal en consistent.
- Het traject dat de hoogwerker moet volgen is vrij van obstakels en elektriciteitskabels.
- De machine voert alle manoeuvres veilig uit en dat, zodra de bedieningselementen zijn losgelaten, de armen in positie blijven en de machine geremd blijft.
- De aandrijvingen en de rupsbanden zijn correct bevestigd.
- De rupsbanden zijn in goede staat en goed gespannen.
- De leuning(en) zijn aan het platform bevestigd en de poort(en) is (zijn) zelfsluitend.
- De structuur vertoont geen duidelijke gebreken (controleer ook visueel de lasnaden van de hefstructuur, het frame en de koepel) en er zijn geen vervormingen (bv. borstweringen en platformpoorten). Meer gedetailleerde instructies vindt u in het hoofdstuk ONDERHOUD.
- De bevestigings- en verbindingselementen (seegers, ringmoeren, moeren, schroeven) van de uitschuifbare structuur zitten op hun plaats en laten geen twijfel bestaan over hun effectieve aanspanning.
- Controleer of er geen roest zit op de dragende onderdelen van de constructie en op de bevestigingselementen.
- De instructie- en bedieningslabels zijn perfect leesbaar.

- In de juiste verpakking bevindt zich ten minste één exemplaar van de gebruiksaanwijzing in uw eigen taal en het laatste geldige periodieke controlerapport.
- De bedieningselementen zijn perfect efficiënt, zowel vanaf de commandopost op het platform als vanaf de noodcommandopost op de grond, inclusief het "man present" -systeem en noodstoppen. Raadpleeg voor deze controles wat is aangegeven in de paragraaf FUNCTIECONTROLES in het hoofdstuk ONDERHOUD.
- De rode bescherming van de NOODVERGREDELING knop is verzegeld.
- De ankerpunten van de harnassen zijn in perfecte staat.

4.3 Defecten gevonden tijdens controles voor gebruik.

Indien de bediener tijdens de controles vóór gebruik (of tijdens het gebruik van de machine) een defect constateert dat gevaarlijke situaties kan opleveren of vermoedt dat er storingen zijn, moet de machine in een veilige toestand worden gebracht (isoleren, een bord aanbrengen) en de afwijking aan de werkgever melden en contact opnemen met een erkend servicecentrum.

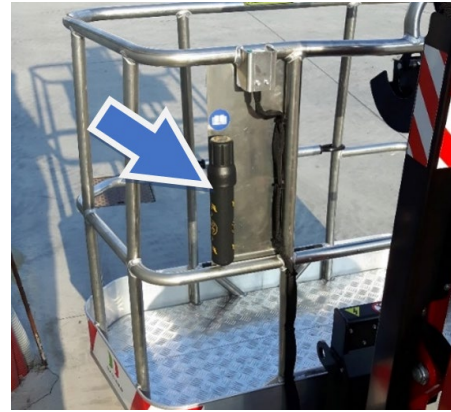
5 WIJZE VAN GEBRUIK.

5.1 Platform controlestation.

5.1.1 Documentenvak op het platform.

Op het platform bevindt zich een documenthouder. In dit vak moet altijd ten minste één exemplaar van de volgende documenten worden bewaard:

- Gebruiksaanwijzing in de taal van de gebruiker;
- Documentatie ter staving van de wettelijk verplichte periodieke controles (informeer naar de nationale verplichtingen)

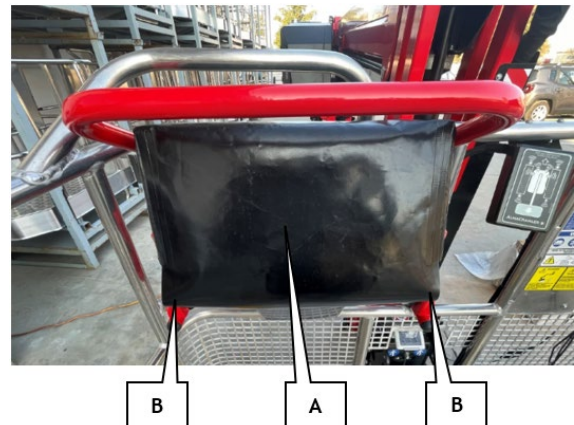


Afbeelding 8

5.1.2 Platform drukknop beschermkap.

Bij het parkeren of vervoeren van de machine, of bij werkzaamheden die het bedieningspaneel op het platform kunnen vervuilen, is het noodzakelijk de bij de machine geleverde beschermkap te plaatsen om de bedieningselementen en de zeefdruk te beschermen.

Om het drukknoppaneel van het platform te beschermen, bedekt u het volledig met de beschermkap "A" en zet u het vast met de automatische klemmen "B".



Afbeelding 9

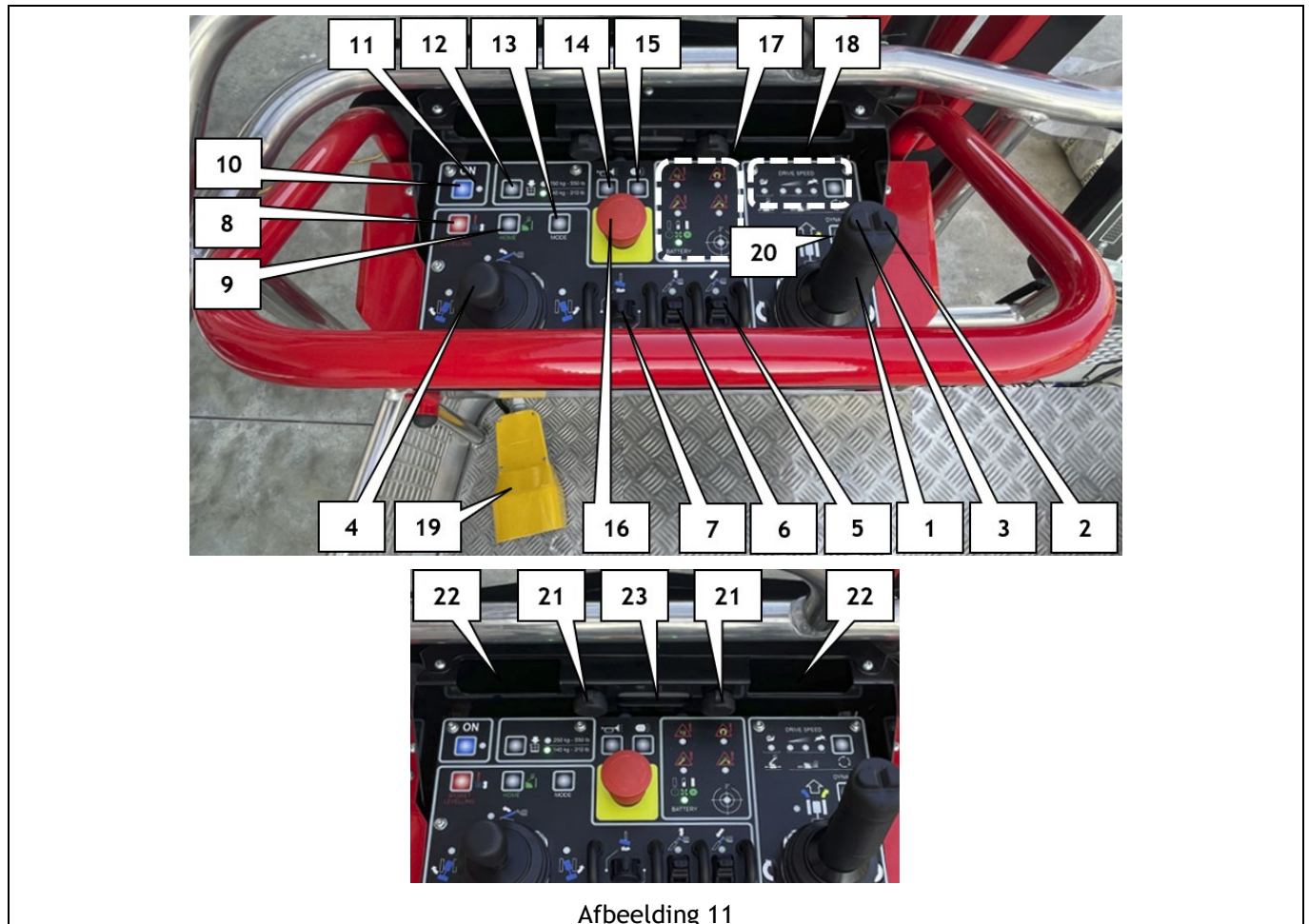
Om te werken met het drukknoppaneel op het platform, verwijdert u de beschermkap "A", schuift u deze achter het drukknoppaneel en zet u deze vast met de automatische klemmen "B".



Afbeelding 10

5.1.3 Drukknoppaneel op het platform.

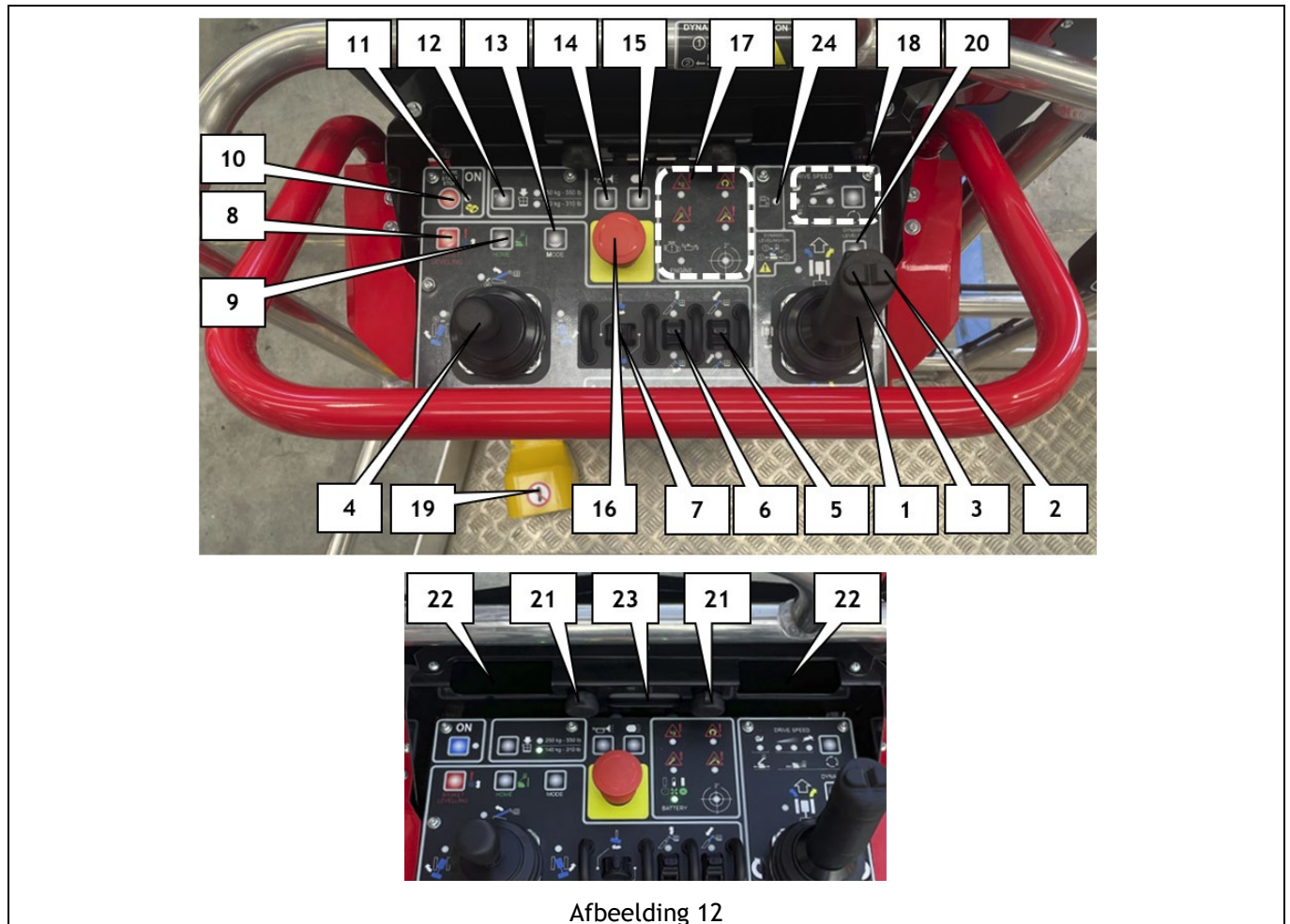
5.1.3.1 JIBBI 1290 RT ELC/LTH platform handbediening.



Afbeelding 11

1. JOYSTICK VOOR TRACTIECONTROLE
2. RECHTER STUURKNOP
3. LINKER STUURKNOP
4. HOOFDGIK EN KOEPSELROTATIE CONTROLE JOYSTICK
5. TELESKOOPGIEK PROPORCIONELE BEDIENINGSHENDEL
6. PROPORCIONELE BEDIENINGSHENDEL VOOR DE GIEK
7. PROPORCIONELE PLATFORMROTATIE BEDIENINGSHENDEL
8. KNOP VOOR NIVELLERING VAN HET PLATFORM
9. "HOME" TOETS
10. "ON" COMMANDO'S ACTIVERINGSKNOP
11. GROENE LED SIGNALERINGS-COMMANDO'S INGESC HakELD
12. PLATFORM LAAD SELECTIE KNOP
13. "MODE" KNOP
14. CLAXON KNOP
15. VERLICHTINGSKNOP
16. NOODSTOPKNOP
17. WAARSCHUWINGSLICHTEN
18. KNOP VOOR TRACTIESNELHEID EN SIGNAALLAMPJES
19. COMMANDO INSCHAKELLEN VOETPEDAAL - OPTIONEEL
20. "DYNAMISCHE" KNOP
21. USB-AANSLUITING VOOR HET OPLADEN VAN MOBIELE APPARATEN
22. TELEFOONVAK
23. COMMANDOLICHT IN PLATFORM- OPTIONEEL

5.1.3.2 JIBBI 1290 RT EVO platform bediening.



Afbeelding 12

1. JOYSTICK VOOR TRACTIECONTROLE
2. RECHTER STUURKNOP
3. LINKER STUURKNOP
4. HOOFDGIK EN KOEPELROTATIE CONTROLE JOYSTICK
5. TELESCOOPGIK PROPORTIONELE BEDIENINGSHENDEL
6. PROPORTIONELE BEDIENINGSHENDEL VOOR DE GIJK
7. PROPORTIONELE BEDIENINGSHENDEL VOOR PLATFORMROTATIE
8. KNOP VOOR NIVELLERING VAN HET PLATFORM
9. "HOME" TOETS
10. START/STOPKNOP DIESELMOTOR / "ON" COMMANDO'S ACTIVERINGSKNOP
11. GROENE LED SIGNALERINGS-COMMANDO'S INGESCHELD
12. PLATFORM LAAD SELECTIE KNOP
13. "MODE" KNOP
14. CLAXON KNOP
15. VERLICHTINGSKNOP
16. NOODSTOPKNOP
17. WAARSCHUWINGSLICHTEN
18. KNOP VOOR TRACTIESNELHEID EN SIGNAALLAMPJES
19. BEDIENING ACTIVERINGSPEDAAL
20. "DYNAMISCHE" KNOP
21. USB-AANSLUITING VOOR HET OPLADEN VAN MOBIELE APPARATEN
22. TELEFOONVAK
23. COMMANDOLICHT IN PLATFORM- OPTIONEEL
24. BRANDSTOFRESERVE LAMPJE

5.1.3.3 "Dead Man" systeem.

Als de machine is ingeschakeld en het platformbedieningsstation is geselecteerd, zal na het activeren van de NOODSTOP-knop (16) door deze rechtsom te draaien, de groene LED (11) gaan knipperen. Een knipperende groene LED (11) geeft aan dat de bediening niet is ingeschakeld. Om de commando's beschikbaar te maken, is het noodzakelijk om ze in te schakelen door ze van tevoren te activeren:

- JIBBI 1290 RT LTH en ELC: de ON-knop (10) of druk op het activeringspedaal (19 - optioneel).
- JIBBI 1290 RT EVO: druk op het activeringspedaal (19).

5.1.3.3.1 Bedieningselementen inschakelen met de ON-knop.

Door de AAN-toets (10) in te drukken en los te laten, gaat de groene LED (11) vast branden en zijn de commando's gedurende de volgende 10 seconden beschikbaar. Als er 10 seconden verstrijken na het indrukken van de ON-toets (10) of na het loslaten van een commando, knippert de groene LED (11) opnieuw en moet de ON-toets (10) opnieuw worden ingedrukt om verder te kunnen werken met de machine.

5.1.3.3.2 Bediening via voetpedaal (STANDAARD voor JIBBI 1290 RT EVO; OPTIONEEL voor JIBBI 1290 RT LTH/ELC).

Door het activeringspedaal (19) in te drukken en ingedrukt te houden, gaat de groene LED (11) branden met een constant licht en gedurende de volgende 20 seconden zijn de bedieningselementen beschikbaar. Als u het pedaal op een willekeurig moment loslaat, stopt de machine automatisch met bewegen. Als er 20 seconden verstrijken na het indrukken van het voetpedaal (19) of na het loslaten van een commando, knippert de groene LED (11) opnieuw en moet het voetpedaal (19) opnieuw worden ingedrukt om verder te kunnen werken met de machine.

5.1.3.4 Tractie en stuurbediening.



Attentie: Voordat u een handeling uitvoert om de machine te verplaatsen, moet u controleren of er zich geen mensen of obstakels in de buurt of binnen het bereik van de machine bevinden. Ga in ieder geval uiterst voorzichtig te werk.

Alvorens een tractiebeweging met geheven platform uit te voeren, moet u zich ervan vergewissen dat de grond waarop u zich wilt verplaatsen de in de vorige paragrafen beschreven kenmerken heeft.

Neem alle aanwijzingen en verboden uit het hoofdstuk VEILIGHEIDSVORSCHRIFTEN van deze handleiding in acht.

Rijd met de machine met snelheden die geschikt zijn voor het terrein waarop u werkt en beperk het gebruik van hoge snelheden tot lange ritten op vlak terrein.

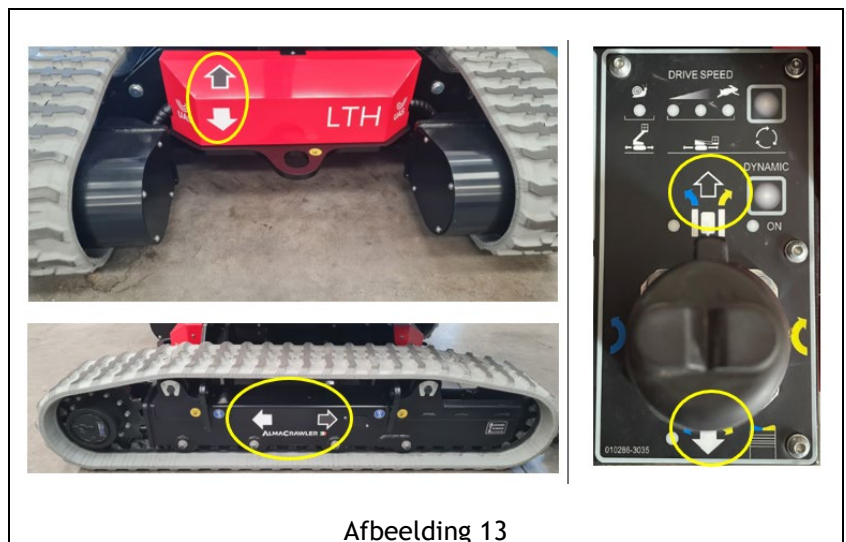
Om de tractie-joystick (1) of de stuurknoppen (2, 3) te bedienen, moet de in de handgreep geïntegreerde vrijgavehendel ingedrukt worden gehouden.



De bediener moet altijd de positie van de draaiende revolver controleren aan de hand van de gekleurde pijlen op het basisframe en het drukknoppaneel, voor de machine te verplaatsen. Zie de afbeelding hiernaast.

Aangezien de koepel op 0° is gedraaid:

- ZWARTE PIJL: naar voren;
- WITTE PIJL: achteruit.



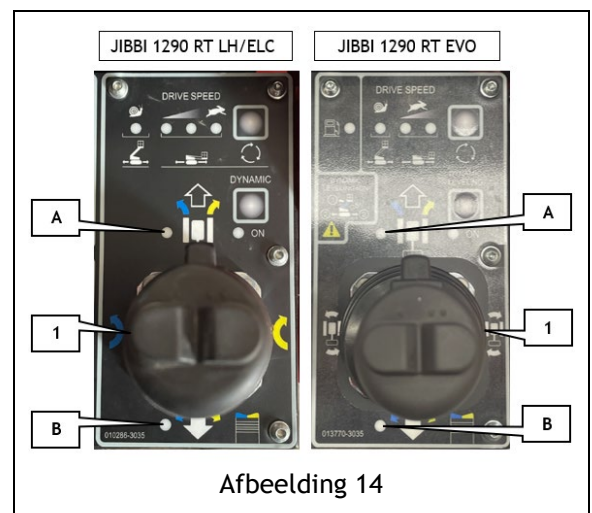
Afbeelding 13

Als u zich in een toestand bevindt waarin de tractiecontrole beschikbaar is, is het, nadat de bedieningselementen zijn geactiveerd met de AAN-knop (10 alleen voor JIBBI 1290 RT LTH ed ELC) of met het voetpedaal (19), mogelijk om vooruit/achteruit rijden en sturen te regelen door de tractie-joystick (1) naar voren te bedienen om recht vooruit te rijden, en naar achteren om recht achteruit te rijden. Door de rechter (2) of linker (3) stuurknoppen te bedienen is het mogelijk verschillende stuurstanden te verkrijgen, zoals verderop beschreven.

Als een van de hiernaast getoonde groene lampjes uit is, is de tractiecontrole niet ingeschakeld. Het waarschuwingslampje (A) geeft aan dat vooruit rijden is ingeschakeld; het waarschuwingslampje (B) geeft aan dat achteruit rijden is ingeschakeld volgens de gekleurde pijlen op het drukknoppaneel.

Het is de verantwoordelijkheid van de bestuurder om te controleren of de kleuren van de pijlen op het drukknoppaneel en op het onderstel van de machine overeenkomen, zodat hij de rijrichting die door de tractie-joystick (1) wordt bediend, correct kan bepalen.

De machine kan met het platform op hoogte bewegen, met automatisch verlaagde snelheid, binnen de grenzen beschreven in de werkdiagrammen beschreven in het hoofdstuk WERKDIAGRAMMEN van deze handleiding.



Afbeelding 14



In lage platformomstandigheden (TOEGANGSPOSITIE en VERLAAGDE REISPOSITIE) kan het tractie- en stuurcommando tegelijk met het koepelrotatie commando plaatsvinden, zodat de machine gemakkelijker in krappe ruimtes kan bewegen.

5.1.3.4.1 Selectieschakelaar voor tractiesnelheid.

De groene lichten hiernaast geven de volgende tractiesnelheden aan:

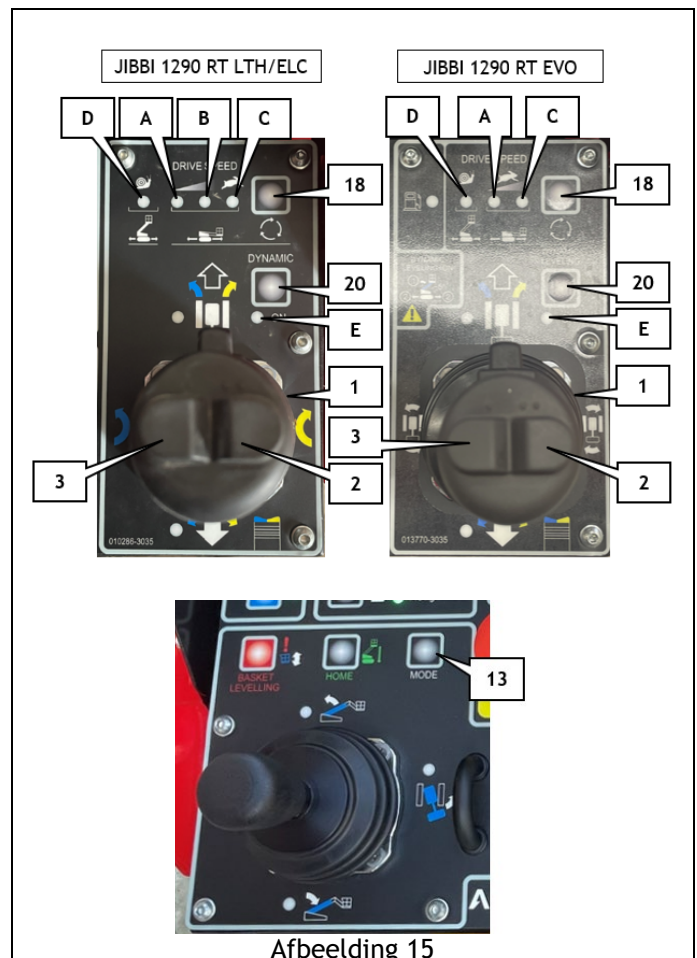
- A. LAGE snelheid;
- B. GEMIDDELDE snelheid (alleen voor JIBBI 1290 RT LTH/ELC);
- C. HOGE snelheid;
- D. VEILIGHEID snelheid wordt automatisch verlaagd met platform op hoogte.

Met de knop (18) is het mogelijk verschillende tractiesnelheden te regelen als het platform in de lage stand staat (TOEGANGSPOSITIE en VERLAAGDE RIJSPOSITIE).

Door op de knop (18) te drukken, is het mogelijk om de tractiesnelheden in "lus" te variëren (voor JIBBI 1290 RT LTH/ELC: A→B→C→A→B→C→etc; voor JIBBI 1290 RT EVO: A→C→A→C→enz.).

Door ongeveer één seconde op de knop (18) te drukken, is het mogelijk om de tractiesnelheid te verlagen (Voor JIBBI 1290 RT LTH en ELC: C→B→A; voor JIBBI 1290 RT EVO: C→A).

Indien het platform verhoogd is en binnen een werkdiagram waarin tractie is toegestaan, wordt de maximumsnelheid automatisch beperkt en deze toestand wordt gesignaleerd door het inschakelen van het waarschuwingslampje "D". In deze toestand is de knop (18) niet actief.



Afbeelding 15

Om nauwkeurigere bewegingen te maken (bijvoorbeeld tijdens het laden en lossen van de machine of op hellingen) is het mogelijk om de minimale tractiesnelheid als volgt verder te verlagen:

- Selecteer de LAGE snelheid: alleen de groene LED (A) brandt;
- Houd de SNELHEIDSKEUZEKNOPPEN (18) MODUS (13) ongeveer 1 seconde tegelijkertijd ingedrukt;

De knipperende groene LED (A) geeft aan dat de minimumsnelheid nu is verlaagd.

Door het bovenstaande verder te herhalen, wordt een verdere snelheidsvermindering verkregen, die wordt gesignaleerd door de groene LED (A) die op de helft van de frequentie knippert.

Door op de knop (18) te drukken, is het mogelijk om terug te keren naar het variëren van de tractiesnelheden in "lus" zoals hierboven beschreven.

5.1.3.4.2 Sturen tijdens het rijden.

Als een van de stuurknoppen (2,3) wordt ingedrukt terwijl de tractie-joystick (1) al is geactiveerd, voert de machine een "zachte" besturing uit door de voorwaartse snelheid van een van de twee rupsbanden te verminderen.

Als u de stuurknop loslaat, gaat de machine weer rechtuit vooruit.

OPMERKING: op JIBBI 1290 RT EVO, door de besturing in beweging te regelen terwijl de hoge snelheid is geselecteerd (groene LED C aan), vertraagt de machine automatisch om de snelheid te hervatten wanneer de stuurknop wordt losgelaten.

5.1.3.4.3 Besturing met enkel rupsband

Door de tractie-joystick (1) pas te activeren nadat een van de stuurknoppen (2,3) is ingedrukt, stuurt de machine terwijl een van de rupsbanden stilstaat, met een interne draaicirkel die gelijk is aan 0.

Als u de stuurknop loslaat, gaat de machine weer rechtuit vooruit.

OPMERKING: de enkelsporige stuursnelheid wordt in de fabriek ingesteld en is niet afhankelijk van de snelheidsselectieknop (18).

5.1.3.4.4 Tegensturen.

Door de tractie-joystick (1) horizontaal te bedienen, is het mogelijk de rupsbanden tegengesteld te bedienen, zodat de machine om haar centrale as draait.

Als u de joystick (1) naar rechts bedient, draait de machine met de klok mee; als u de joystick (1) naar links bedient, draait de machine tegen de klok in.

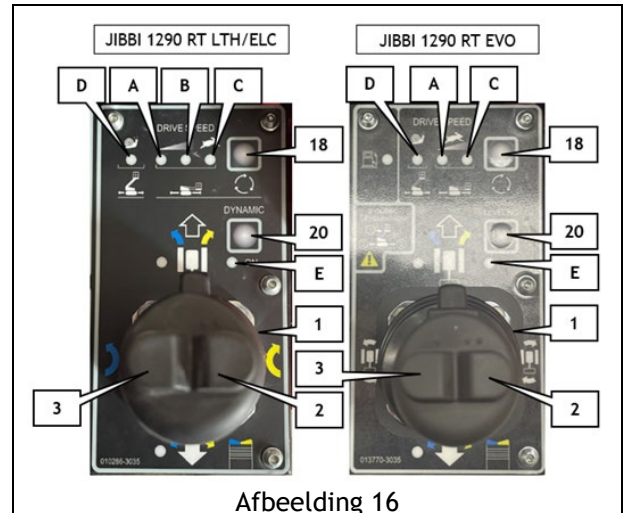
OPMERKING: De snelheid van het tegenstuur wordt in de fabriek ingesteld en is niet afhankelijk van de snelheidsselectieknop (18).

5.1.3.4.5 Tractie- en stuurinrichting met DYNAMIC functie (OPTIONEEL).

De DYNAMIC (OPTIONEEL) functie wordt geactiveerd door knop (20) en is alleen beschikbaar met een laag platform (TOEGANGSPOSITIE en VERLAAGDE REISPOSITIE). In deze omstandigheden, door het regelen van de tractie, door het bedienen van de tractie joystick (1):

- Als de arm wordt neergelaten, wordt het heffen van de arm automatisch en van tevoren geactiveerd onder een hoek van ongeveer 5° ten opzichte van het horizontale vlak om de hoogte van het platform vanaf de grond te vergroten en het risico van botsing op de grond te verminderen;
- Vervolgens wordt de tractiecontrole geactiveerd.

Het groene lampje (E) brandt wanneer de functie actief is, en is uit wanneer de functie is gedeactiveerd.



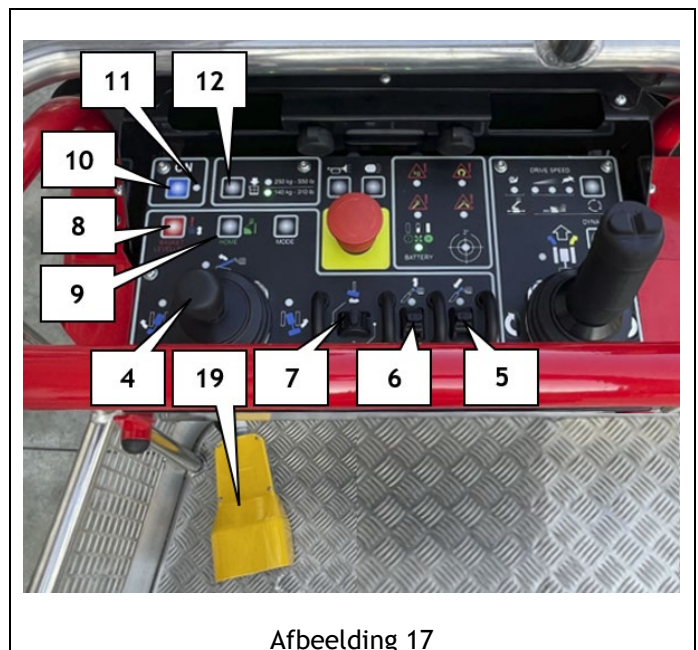
Afbeelding 16

5.1.3.5 Platformbediening (opstijgen, afdalen, draaien).

De joystick (4), proportionele hefboomen (5,6,7) en drukknoppen (8, 9,12) worden gebruikt om het platform te bewegen (stijgen, dalen, draaien).

Als u zich in een toestand bevindt waarin commando's voor platformbeweging beschikbaar zijn, kunt u, nadat u de besturing via het "dead man"-systeem hebt ingeschakeld, het platform bewegen zoals aangegeven in de volgende paragrafen.

Let op de status van de groene lampjes naast elke joystick/bedieningshendel. Als het lampje uit is, is het commando uitgeschakeld en moet een van de mogelijke commando's worden uitgevoerd (groen lampje aan) om terug te keren naar een bedrijfstoestand waarin het commando weer beschikbaar is.



Afbeelding 17

5.1.3.5.1 Platform belasting selectie.

Wanneer de machine wordt aangezet met ingeschakelde besturing in het platform, kiest het besturingssysteem altijd de werklast in overeenstemming met de werkelijke belasting op het platform, en wordt de machine ingesteld om te werken in het desbetreffende werkschema (zie Hfdst. WERKDIAGRAMMEN).

Door op de knop (12) te drukken kan de maximale werklast en daarmee het werkschema van de machine worden gevarieerd:

Als er een last van minder dan 200 kg op het platform staat, en de machine zich in een werkschema bevindt waarin ook met 250 kg kan worden gewerkt, kan worden gekozen met welke last wordt gewerkt; Indien er een last van meer dan 200 kg op het platform staat, werkt de machine alleen binnen het werkschema dat is voorzien voor 250 kg, en kan de lagere last niet worden gekozen.

Als het platform zich op hoogte bevindt, kan in het werkschema voor 200 kg de bovenste belasting niet worden gekozen.

5.1.3.5.2 Stijgen/dalen van de hoofdgiek.

Voor het opstijgen/dalen van de hoofdgiek gebruikt u de proportionele joystick (4) door deze naar voren te bewegen om op te stijgen, of naar achteren om te dalen. Het commando is proportioneel, zodat het mogelijk is de manoeuvreersnelheid te moduleren door de joystick meer of minder in de diepte te bedienen.

Het commando over de hoofdgiek omhoog/omlaag kan tegelijkertijd met alle andere handelingen (behalve tractie en besturing) worden uitgevoerd. Om met name het op- en neergaan van de giek tegelijk met de rotatie van de koepel te regelen, moet dezelfde joystick (4) diagonaal worden bediend.

5.1.3.5.2.1 ARM OMLAAG EXTRA VEILIGHEIDSFUNCTIE (OPTIONEEL).

Als de EXTRA VEILIGHEIDSFUNCTIE ARM OMLAAG (OPTIONEEL) op de machine is aangevraagd, stopt de manoeuvre tijdens het dalen van de hoofdarm automatisch wanneer de arm een hoek van ongeveer 5° ten opzichte van het horizontale vlak bereikt om het risico op botsingen op de grond van het platform te verminderen. Alleen door de hoofdarmverlagingsbediening weer los te laten en te activeren, is het mogelijk om de arm verder te laten zakken en het platform volledig naar de grond te brengen.

5.1.3.5.3 Rotatie van de koepel.

Om de draaimanoeuvre van de revolver uit te voeren, gebruikt u de proportionele joystick (4) door deze naar rechts te bewegen om linksom te draaien, of naar links om rechtsom te draaien. Het commando is proportioneel, zodat het mogelijk is de manoeuvreersnelheid te moduleren door de joystick meer of minder in de diepte te bedienen.

De opdracht voor het roteren van de koepel kan gelijktijdig met alle andere manoeuvres worden uitgevoerd (behalve tractie en besturing wanneer het platform op hoogte staat). In het bijzonder is het noodzakelijk om dezelfde joystick (4) diagonaal te bedienen om de rotatie van het torentje gelijktijdig met de armstijging/-daling te regelen.



In lage platformomstandigheden (TOEGANGSPOSITIE en VERLAAGDE REISPOSITIE) kan het tractie- en stuurcommando tegelijk met het koepelrotatie commando plaatsvinden, zodat de machine gemakkelijker in krappe ruimtes kan bewegen.

5.1.3.5.4 Uitschuiven/intrekken van de telescoopgiëk.

Voor het uitschuiven/intrekken van de telescoopgiëk wordt de proportionele hendel (5) gebruikt door deze naar voren te bewegen om de giëk in te trekken, of naar achteren om de giëk uit te schuiven. De regeling is proportioneel, zodat het mogelijk is de werkingssnelheid te moduleren door de hendel meer of minder diep te bewegen.

Het commando uitschuiven/intrekken van de telescoopgiëk kan tegelijkertijd met alle andere handelingen (behalve tractie en sturen) worden uitgevoerd.

5.1.3.5.5 Giëk omhoog/omlaag.

Om de giëk omhoog/omlaag te bewegen, wordt de proportionele hendel (5) gebruikt door deze naar voren te bewegen om de giëk omhoog te krijgen, of naar achteren om de giëk omlaag te krijgen. De regeling is proportioneel, zodat het mogelijk is de werkingssnelheid te moduleren door de hendel meer of minder diep te bewegen.

Het commando fok omhoog/omlaag kan tegelijk met alle andere handelingen (behalve tractie en sturen) worden uitgevoerd.

5.1.3.5.6 Rotatie van het platform.

Om de rotatie van het platform uit te voeren, gebruikt u de proportionele hendel (7) door deze naar rechts te bedienen om een rotatie tegen de klok in te verkrijgen, of naar links om een rotatie met de klok mee te verkrijgen. De regeling is proportioneel, zodat het mogelijk is de werkingssnelheid te moduleren door de hendel meer of minder diep te bewegen.

Het platformrotatie commando kan tegelijk met alle andere handelingen (behalve tractie en besturing) worden uitgevoerd.

5.1.3.5.7 Handmatige aanpassing van de nivellering van het platform.

Het besturingssysteem van de machine is zo ingesteld dat het platform automatisch waterpas blijft terwijl de hoofdziëk wordt bewogen, met een tolerantie van $\pm 2^\circ$ ongeveer.

Als er geen commando actief is en het platform meer dan 2° (ongeveer) overhelt, activeert het besturingssysteem, door de knop (8) ingedrukt te houden, de nivellering van het platform, waardoor het weer waterpas komt te staan.

5.1.3.5.8 HOME knop (AUTOSTOWING).

Met de HOME-knop (9) kunt u het platform terugbrengen naar de toegangspositie. Om de automatische terugkeer naar de grond uit te voeren, houdt u de HOME knop (9) ingedrukt totdat het commando is voltooid.



Waarschuwing: de AUTOSTOWING-besturing geeft automatisch opdracht tot terugkeer door middel van een automatische sequentie die geen rekening houdt met eerdere handelingen van de operator. De bediener moet de voortgang van de bewegingen zorgvuldig controleren om botsingen, storingen en pletten te voorkomen.

5.1.3.6 Andere functies en apparaten van het bedieningspaneel.

5.1.3.6.1 START-/STOP-knop van de warmtemotor (JIBBI 1290 RT EVO).

Door op de rode START/STOP-KNOP (10) te drukken wanneer de warmtemotor is uitgeschakeld, geeft een korte akoestische waarschuwing aan dat het proces van het starten van de warmtemotor is begonnen, die niet kan worden onderbroken en omvat:

- Een paar seconden voorverwarmen van de gloeibougies;
- Starten van de motor.

Als de verbrandingsmotor aan staat, wordt deze uitgeschakeld door de rode START/STOP-knop (10) langer dan 3 seconden ingedrukt te houden.

5.1.3.6.2 Noodstop.

Door op de rode noodstopknop (16) te drukken worden de lopende bewegingen gestopt, maar het besturingssysteem blijft ingeschakeld. Om na een eventuele bediening van de noodstopknop de normale functies vanaf het bedieningsstation van het platform opnieuw te starten, is het noodzakelijk:

- Draai de knop een kwartslag met de klok mee (of trek naar buiten, afhankelijk van het type knop);
- Wacht tot de controlelampjes op het platform weer aangaan.

5.1.3.6.3 CLAXON knop.

De CLAXON knop (14) moet worden geactiveerd wanneer u de beweging van de machine wilt signaleren door personeel te waarschuwen dat zich mogelijk binnen het actiebereik van de machine bevindt.

5.1.3.6.4 MODE knop.

De MODE-knop (13) wordt gebruikt om extra functies in te schakelen:

1. Als u de MODE-knop (13) tegelijk met de tractie-joystick (1) ingedrukt houdt, zal de automatische regeling van de spanning van de rupsbanden uitschakelen. Noodzakelijke handeling tijdens het vervangen van rupsbanden (zie hoofdstuk ONDERHOUD).
2. Modusknop (13) ingedrukt gehouden op hetzelfde moment dat de tractiesnelheid keuzetoets (18) de tractiesnelheid lager insteekt dan de minimumsnelheid. Zie hoofdstuk "Tractiesnelheid keuzeschakelaar".
3. Modusknop (13) ingedrukt gehouden op hetzelfde moment als een geremd commando vanwege botsingsgevaar, of in het geval van een anti-vastloopalarm, het inschakelt.
4. Voor JIBBI 1290 RT EVO: modusknop (13) ingedrukt op hetzelfde moment als de START/STOP-knop (10) activeert de YANMAR dieselmotorbeheerbesturingseenheid VOOR onderhoudsfuncties. De warmtemotor start niet.

5.1.3.6.5 Knop VERLICHTING (OPTIONEEL).

Als optie kan de machine worden uitgerust met een verlichtingssysteem met werklampen op het platform, verlichting van het grondbedieningspaneel en het platformbedieningspaneel, lichten om het pad van rupsbanden op het onderstel te verlichten.

De LICHTEN knop (15) schakelt het verlichtingssysteem in of uit als het platformbedieningsstation op het grondbedieningspaneel is geselecteerd. Als het grondstation is geselecteerd, wordt het verlichtingssysteem automatisch ingeschakeld en is knop (15) niet actief.

5.1.3.6.6 USB-aansluitingen en vakken voor mobiele telefoons.

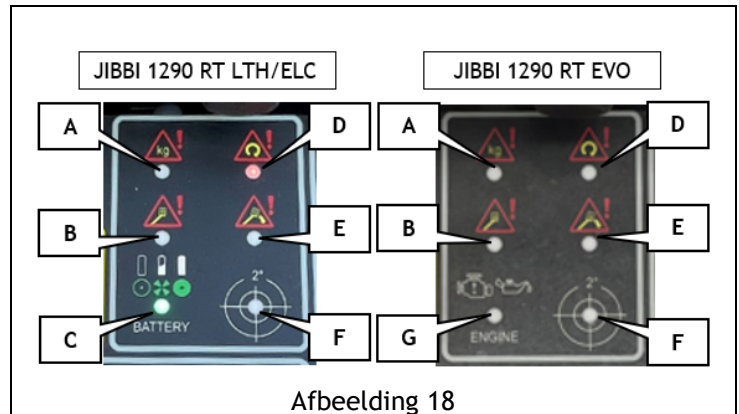
De USB-aansluitingen (21) worden gebruikt om mobiele telefoons en mobiele apparaten in het algemeen op te laden. Het op te laden apparaat kan worden ondergebracht in de speciale vakken (22).



Gebruik de USB-aansluitingen niet als u in regenachtige dagen werkt.
Sluit de kapjes van de USB-aansluitingen altijd wanneer ze niet worden gebruikt.

5.1.3.6.7 Waarschuwingslampjes.

- A. INDICATIELAMPJE VOOR OVERBELASTING;
- B. LIMIETBEREIK / ANTI-BOTSINGSLAMPJE;
- C. JIBBI 1290 RT LTH en ELC: HET GROENE LAMPJE VAN HET BATTERIJNIVEAU;
- D. ALARMLICHT MACHINE KANTELEN;
- E. WAARSCHUWINGSLAMPJE PLATFORMKANTELING;
- F. GROEN MACHINELAMPJE BINNEN DE KANTELGRENZEN;
- G. JIBBI 1290 RT EVO: ROOD INDICATIELAMPJE VOOR ALARMEN VAN WARMTEMOTOREN;



Afbeelding 18

A OVERBELASTINGSINDICATOR (hangt af van de gekozen werklast):

Ingeschakeld met constant rood lampje:

De overbelastingsindicator is actief.

- Als het platform zich in de transportpositie bevindt (TOEGANGSPOSITIE of VERLAAGDE RIJPOSITIE): het is nog steeds mogelijk om met de eerste snelheid te bewegen, maar de DYNAMIC functies (optioneel), het heffen van de hoofdarm en de telescopische lift worden geremd. Commando's voor gieken, koepelrotatie, platformrotatie en platformnivellering zijn beschikbaar.
- Als het platform zich uit de TRANSPORT-positie bevindt (VERHOOGDE RIJPOSITIE en VERHOOGDE STATISCHE POSITIE) is de ANTIBOTSING-functie actief, d.w.z. dat de commando's voor het terugtrekken van de telescoop en het dalen van de giek gedurende ongeveer 5 seconden beschikbaar zijn om het platform vrij te maken van elk obstakel op hoogte. Zodra deze tijd verstreken is, worden, indien de overbelastingstoestand aanhoudt, alle bedieningsorganen uitgeschakeld, en om verder te werken moet de overbelasting worden opgeheven, of moet een noodherstel worden uitgevoerd volgens de procedure beschreven in het hoofdstuk over grondbediening.

Een negatief laadalarm is actief wanneer het platform op een obstakel rust:

- De bedieningselementen voor het dalen van de arm, dalen van de jib en uitschuiven/intrekken van de telescooparm zijn geblokkeerd.

Ingeschakeld met knipperend rood lampje: Het overbelastingsalarm is actief vanwege de onjuiste positie van het platform ten opzichte van de werkschema's. Het is noodzakelijk om de juiste selectie van de werklast van het platform te herstellen, of om de telescopische terugtrekking te bevelen.

Rood lampje uit: Platformbelasting onder de maximumlimiet.

B BEREIKBAAR LIMIET (hangt af van de gekozen werklast) EN ANTI-COLLISION INDICATOR:

Brandt met continu rood lampje: het platform heeft de maximaal toegestane reikwijdte bereikt voor de specifieke toestand van de machine (werklastkeuze). Manoeuvres die de reikwijdte vergroten worden verboden; manoeuvres die de reikwijdte verkleinen zijn toegestaan.

Ingeschakeld met knipperend rood lampje (OPTIONEEL): de ultrasone sensoren van het anti-verpletterings- en antibotsingssysteem (optioneel) zijn geactiveerd vanwege een potentieel gevaar voor verbrijzeling/aanrijding van het platform. Zie de volgende hoofdstukken.

Rood lampje uit: Het platform bevindt zich correct binnen de grenzen van de werkdiagrammen. Er is geen potentieel botsingsalarm.

C GROEN LAMPJE BATTERIJLADING (JIBBI 1290 RT LTH/ELC):

Aan met constant groen licht: de laadstatus van de batterij ligt tussen:

- ELC-batterij: 61%-100%.
- LTH-batterij: 51%-100%.

Aan met langzaam knipperend groen lampje: de laadstatus van de batterij ligt tussen:

- ELC-batterij: 21%-60%.
- LTH-batterij: 6%-50%

Aangezet met snel knipperend rood lampje: Batterij bijna leeg. De laadtoestand van de batterij is minder dan het toegestane minimum. In deze toestand zijn de commando's voor het oprichten van de giek en het uitschuiven van de telescoop geblokkeerd. Het is mogelijk de giek omhoog te brengen tot aan de VERLAAGDE RIJPOSITIE LIMIET. Tractie is mogelijk met een lage platformpositie, bij automatisch verminderde snelheid.

Brandt met drie herhaalde flitsen: het BMS van de batterij vereist zo snel mogelijk een volledige lading (alleen voor lithiumbatterijen - LTH-versies).

OPMERKING: de actuele ladingstoestand van de batterij kan worden afgelezen aan de ronde indicator op het grondstation.

Brandt met snel knipperend groen licht met zoemer: Wanneer een geremd commando wordt geactiveerd terwijl de batterij wordt opgeladen (optionele werking).

D ALARMLICHT MACHINE KANTELEN:

Ingeschakeld met continu rood lampje voor te ver gekantelde machine (groen lampje "F" uit):

- Als het platform zich in de transportpositie bevindt (TOEGANGSPOSITIE of VERLAAGDE RIJPOSITIE): de manoeuvres van de uitschuifbare constructie waarmee u binnen de VERLAAGDE RIJPOSITIE kunt blijven, zijn mogelijk. Tractie blijft ingeschakeld;
- Als het platform voorbij de transportstand is, maar op een hoogte waar het nog mogelijk is om verplaatsing te bevelen (VERHOOGDE RIJPOSITIE), is de geluidswaarschuwing ook actief: Tractie, giek omhoog, giek omhoog en telescopische uitschuifbediening zijn geblokkeerd. Alleen terugkeer- en rotatiebewerkingen zijn toegestaan;
- Als het platform zich in een verhoogde positie bevindt waarin de tractie is geblokkeerd (VERHOOGDE STATISCHE POSITIE), is de geluidswaarschuwing ook actief: Alle bedieningsorganen, behalve die waarmee het platform naar de grond kan terugkeren, zijn geblokkeerd.

Rood lampje uit: De machine bevindt zich binnen de grenzen die zijn toegestaan voor de normale werking; het groene lampje "F" brandt.

E WAARSCHUWINGSLAMPJE PLATFORMKANTELING:

Ingeschakeld met continu rood lampje voor te ver gekanteld platform:

- Indien het platform een helling heeft van $>5^{\circ}$ $<10^{\circ}$ en zich in om het even welke positie bevindt: het commando van de hoofdgiek wordt geblokkeerd waardoor de helling van het platform zou toenemen.
- Als het platform een helling van meer dan 10° heeft en zich in de transportstand bevindt (TOEGANGSPOSITIE of VERLAAGDE RIJPOSITIE): wordt het opstijgen van de hoofdgiek en de telescoopuitbreiding geblokkeerd;
- Als het platform meer dan 10° helt en zich voorbij de transportstand (VERHOOGDE RIJPOSITIE of VERHOOGDE STATISCHE POSITIE) bevindt, is de geluidswaarschuwing ook actief: alle giekbewegingen worden geblokkeerd.

Rood lampje uit: De helling van het platform is binnen de voor normaal gebruik van de machine toegestane grenzen.

OPMERKING: als het platform een te grote helling heeft en het niet mogelijk is het platform met de beschikbare bedieningsorganen (op het platform en op de grond) weer op de grond te brengen, moet de in het hoofdstuk NOODCONTROLES beschreven procedure worden geactiveerd.

F GROEN MACHINELAMPJE BINNEN DE KANTELGREZEN:

Ingeschakeld met constant groen lampje: De machine bevindt zich correct binnen de limieten die zijn toegestaan voor de normale werking ervan.

Groen lampje uit: De machine helt te veel over. Een alarm voor het kantelen van de machine is actief, zoals aangegeven door het rode lampje "D".

G ROOD THERMISCH WAARSCHUWINGSLAMPJE MOTOR (JIBBI 1290 RT EVO):

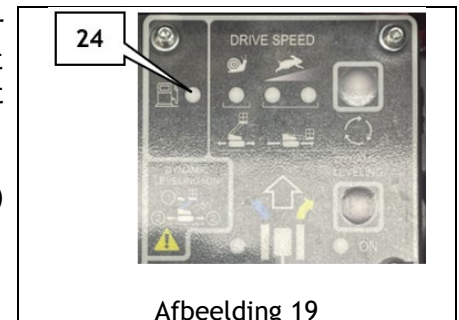
Constant rood licht met uitgeschakelde motor: Als er geen andere alarmen zijn (zie weergave van de bedieningsstoel op de grond), is dit de juiste signalering van het ontbreken van motor- en alternatoroliedruk.

Ingeschakeld met knipperend rood lampje: Er zijn alarmen op de dieselmotor die worden weergegeven op het display van het grondbedieningspaneel. Het is ook mogelijk om het type alarm te traceren, de flitsen te tellen en te verwijzen naar de documentatie van de motorfabrikant (YANMAR: Storingsdetectiefunctie van de E-ECU).

5.1.3.6.8 Brandstofreserveverlichting (JIBBI 1290 RT EVO).

Het brandstofreserve lampje (24) gaat branden wanneer er een paar liter brandstof in de tank achterblijft. Ongeveer 30 seconden nadat deze is gestart, schakelt de warmtemotor automatisch uit en moet deze onmiddellijk worden bijgetankt.

Het is mogelijk om de motor te starten wanneer het lampje (24) brandt, maar de motor gaat na 30 seconden uit.



Afbeelding 19

5.1.4 Ultrasonische anti-verpletterings- en anti-botsingssets (OPTIONEEL).

5.1.4.1 Antiverpletteringskit voor operator (OPTIONEEL).

Als optie is het mogelijk een ultrasonische sensor te installeren in het bovenste deel van het platform, zoals aangegeven in de afbeelding. Dit in de fabriek aangepaste accessoire detecteert obstakels op een verticale afstand van minder dan 1,5 m van de leuning en waarschuwt de bestuurder voor het knelgevaar door middel van een waarschuwing op het bedieningspaneel.

Naast de waarschuwing (rood lampje en zoemer - zie beschrijving van WAARSCHUWINGSLAMPEN) is het mogelijk in de fabriek een opdrachtblokkering in te stellen voor:

- kraan omhoog;
- giek omhoog;
- telescopische verlenging;
- koepelrotatie;
- platformrotatie;
- tractie.

Commando's nog steeds beschikbaar:

- JIB daling;
- kraan naar beneden;
- telescopische intrekken.



Afbeelding 20

Zodra een opdracht wordt geremd door de activering van een sensor, kan deze opnieuw worden geactiveerd door deze tegelijkertijd met de modusknop te activeren: de opdracht wordt gedurende een paar seconden geactiveerd, waarna deze, als de botsingsgevaarlijke toestand aanhoudt, weer stopt.



Waarschuwing: het beschrevene is geen veiligheidsvoorziening, maar een hulpmiddel voor de bestuurder om het risico van verplettering te verminderen. Het blijft de verantwoordelijkheid van de bediener om tijdens het werken met de machine de omgeving in de gaten te houden.

5.1.4.2 Platform antibotsingskit (OPTIONEEL).

Als optie is het mogelijk een paar ultrasone sensoren in het onderste deel van het platform te installeren, zoals aangegeven in de figuur. Dit in de fabriek afgestelde accessoire detecteert obstakels op een afstand van minder dan 0,7 m van het platform en waarschuwt de bestuurder voor botsingsgevaar door middel van een passende waarschuwing op het bedieningspaneel. De commando's blijven actief.



Opgelet: Het beschrevene is geen veiligheidsvoorziening, maar een hulpmiddel voor de bestuurder met als doel het risico van botsingen te verminderen. Het blijft de verantwoordelijkheid van de bediener om tijdens het werken met de machine de omgeving in de gaten te houden.



Afbeelding 21

5.1.5 "AES" anti-beknelling operator kit.

Op het platformcontrolestation bevindt zich een gesensoreerde anti-knelbalk zoals weergegeven in de afbeelding om de gevaren te verminderen die voortvloeien uit het beknelde raken van de operator tijdens het werk vanaf het platformcontrolestation tijdens het werken op hoogte.

Het systeem is niet actief:

- Wanneer het platform laag is (TOEGANGSPOSITIE en VERLAAGDE RIJPOSITIE) voor de tractiebedieningselementen waarvoor de rolbeugel wordt ingedrukt, komt deze alleen in de stop van de manoeuvre (behalve de DYNAMIC=ON optionele voorwaarde).
- Bediening vanuit het grondstation voor noodherstel.



Afbeelding 22

Indien de bediener tijdens een beweging door een obstakel op hoogte tegen de beschermende balk wordt gedrukt, wordt de lopende operatie automatisch gestopt (ook bij gelijktijdige operaties) en:

- De waarschuwingszoemer klinkt met tussenpozen (activering van de claxon kan ook als optie worden aangevraagd);
- Alle lichten in het platform knipperen;
- Als de tractieverhoging, de giek omhoog, de telescoopuitbreiding, de giek omhoog en de koepelrotatie werden bediend tijdens de activering van het apparaat, wordt de richting ervan gedurende enkele seconden omgekeerd om de bediener te bevrijden.

- Na activering van de anti-ivalfunctie zijn de commando's niet actief (de groene LED naast de ON-knop knippert). Om de bediening met de opdrachten op het platform te hervatten, moet de balk worden losgelaten en moet het toestemmingssysteem opnieuw worden geactiveerd.

Als de balk ingedrukt blijft, is het nog steeds mogelijk om een van de geremde commando's te activeren door deze tegelijkertijd met de modusknop te activeren.



Waarschuwing: het is geen veiligheidsvoorziening, maar een hulpmiddel voor de bediener met als doel het risico te verminderen dat de bediener bij de machinebediening bekneld raakt. Het blijft de verantwoordelijkheid van de bediener om tijdens het werken met de machine de omgeving in de gaten te houden.

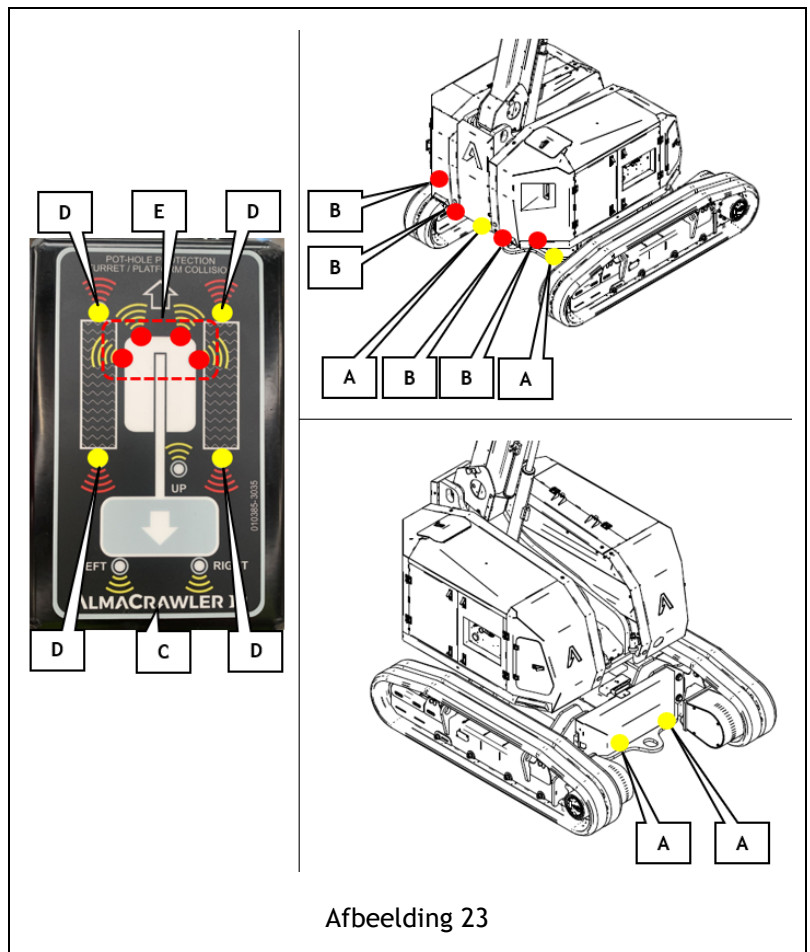
5.1.6 Kuilen en anti-botsing koepel kit (OPTIONEEL).

Als optie is het mogelijk een kit te installeren bestaande uit:

- A. Kuilsensoren op het onderstel;
- B. Koepel anti-botsing sensoren;
- C. Weergavepaneel in het platform;
- D. Kuilen indicators;
- E. Controlelampjes voor koepelbotsing.

Deze in de fabriek ingestelde set detecteert tijdens de rotatie van de toren depressies of kuilen in de grond en eventuele obstakels, die worden gesignaleerd via het displaypaneel in het platform.

Op verzoek kan de remming van de rotatie van de koepel en tractiemaneuvres worden aangesloten op de alarmsignalen. Het is nog steeds mogelijk om een van de geblokkeerde commando's te activeren door deze tegelijkertijd met de MODE-knop te activeren.



Afbeelding 23

5.1.6.1 Kuilen kit (OPTIONEEL).

Tijdens tractie, als een of meer "A"-sensoren een depressie/potgat detecteren die gevaarlijk is voor de stabiliteit van de machine:

Basisfunctie:

- Op het displaypaneel "C" gaat het rode waarschuwingslampje "D" met betrekking tot de gevarezone continu branden;
- De waarschuwingszoemer klinkt continu zolang de joystick wordt bediend in de rijrichting die het alarm heeft geactiveerd;
- Als u de tractie-joystick loslaat, blijft het rode lampje branden en gaat de waarschuwingszoemer uit.

Geavanceerde functie (op aanvraag):

- De tractiecontrole stopt;
- De groene LED voor platformopdracht inschakelen gaat weer knipperen (drukknoppaneel uitgeschakeld);
- Als u de tractie-joystick loslaat, moet u de bediening weer inschakelen met het voetpedaal of de AAN-knop om de bediening weer te activeren;
- Houd de MODE-knop ingedrukt en bedien de joystick voor de tractie;
- Indien de sensor enkele seconden na activering van de bediening opnieuw wordt geactiveerd, stopt de bediening weer en moet de beschreven procedure worden herhaald om verder te gaan in de richting waarin het alarm actief is.



Waarschuwing: Het beschrevene is geen veiligheidsvoorziening, maar een hulpmiddel voor de bestuurder om het risico van kantelen te verminderen. Het blijft de verantwoordelijkheid van de bediener om tijdens het werken met de machine de omgeving in de gaten te houden.

5.1.6.2 Antibotsingskit van het torentje (OPTIONEEL).

Indien tijdens de tractie en/of rotatie van de revolver één of meer sensoren "B" een obstakel langs het traject van de koepelrotatie of -tractie detecteren:

Basisfunctie:

- Op het displaypaneel "C" gaan het rode waarschuwingslampje "E" met betrekking tot de gevarezone en de gevarezoemer branden. Op een afstand van ongeveer 1 m knippert het waarschuwingslicht, en de knipperfrequentie neemt toe naarmate het obstakel nadert, totdat het continu brandt wanneer het obstakel zich op een afstand van ongeveer 300 mm bevindt (afstanden van minder dan 300 mm worden niet door het systeem gedetecteerd);
- Als u de joystick voor tractie en/of rotatie loslaat, blijft het rode lampje branden en gaat de waarschuwingszoemer uit.

Geavanceerde functie (op aanvraag):

In aanvulling op wat is voorzien als een "Basisfunctie":

- De besturing van de torentjerotatie stopt onmiddellijk wanneer een obstakel op ongeveer 300 mm wordt gedetecteerd;
- De tractiecontrole (bij elke snelheid) vertraagt naarmate de machine een obstakel nadert, om volledig te stoppen wanneer het obstakel ongeveer 300 mm bedraagt;
- De groene LED voor platformopdracht inschakelen gaat weer knipperen (drukknoppaneel uitgeschakeld);
- Als u de bediening loslaat, moet u de bediening weer inschakelen met het voetpedaal of de AAN-knop om de bediening weer te activeren;

- Houd de MODE-knop ingedrukt en bedien de joystick voor de tractie of de rotatiehendel van het torentje om het antibotsingssysteem te omzeilen. In deze toestand is het mogelijk om dichterbij het obstakel te komen en in de tegenovergestelde richting te gaan.



Opgelet: Het beschrevene is geen veiligheidsvoorziening, maar een hulpmiddel voor de bestuurder met als doel het risico van botsingen te verminderen. Het blijft de verantwoordelijkheid van de bediener om tijdens het werken met de machine de omgeving in de gaten te houden.

5.2 Controlestation op de grond.

Het grondcontrolestation bevindt zich in de koepel. Het bevat de elektronische controle-eenheden die alle functies van de machine beheren en heeft de functie van:

- Zet de machine aan en uit;
- Selecteer het ingeschakelde controlestation (op de grond of op het platform);
- Verplaats de uitschuifbare structuur om het platform terug naar de grond te brengen in geval van nood of voor onderhoudswerkzaamheden. Het grondcontrolestation is beschikbaar als het wordt geactiveerd wanneer eerder op de noodstopknop in het platform is gedrukt, zodat het platform met voorrang kan worden hersteld. Door de stopknop op het platform opnieuw in te drukken, terwijl de machine vanaf de grond wordt bestuurd, stoppen de bewegingen weer.

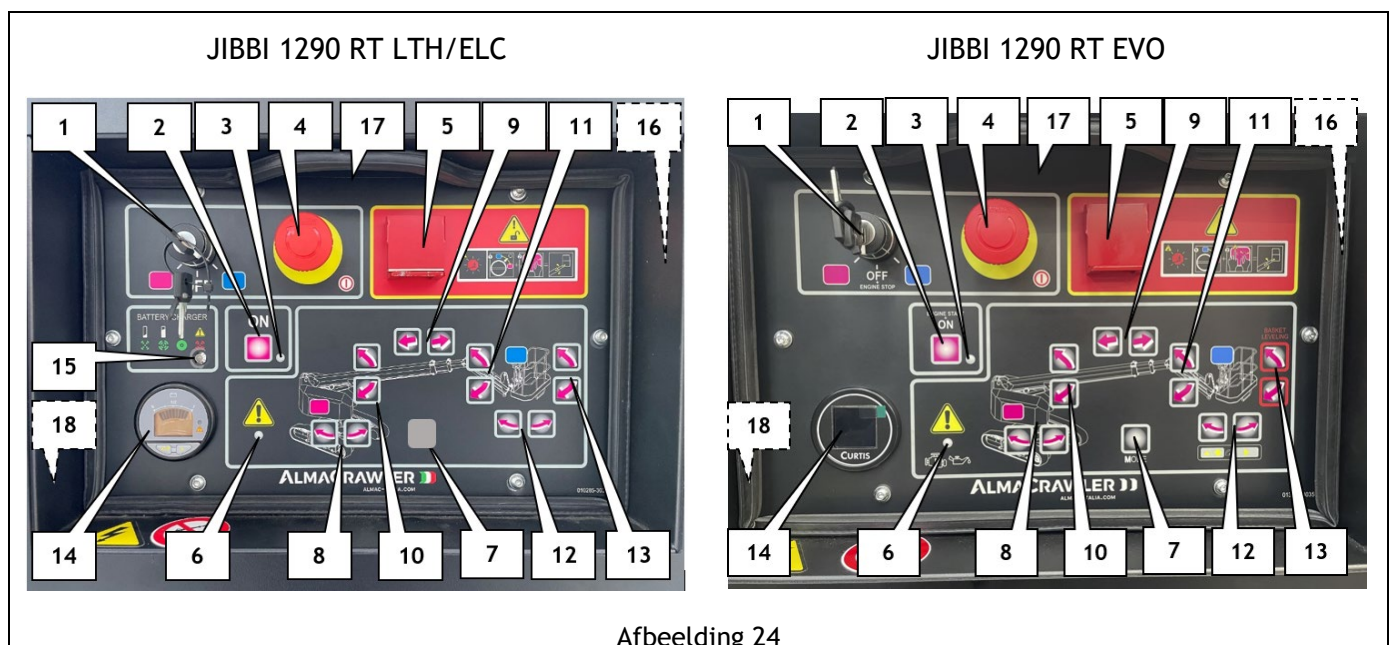


Waarschuwing: Het is verboden om onder normale werkomstandigheden met personeel op het platform vanaf de grondbediening te werken. Het grondcontrolestation wordt uitsluitend gebruikt voor noodherstel, onderhoud, of voor beurzen of tentoonstellingen (zonder bedieners aan boord van het platform).

De hoofdsleutel moet altijd beschikbaar zijn voor de berger die bij normaal gebruik van de machine op de grond blijft, klaar om in te grijpen in geval van nood.

Schakel de machine aan het einde van de werkzaamheden uit door de hoofdsleutel in de stand "OFF" te draaien en verwijder de sleutel zelf om ongeoorloofd gebruik van de machine te voorkomen.

Toegang tot de elektronische controle-eenheden is mogelijk door het bedieningspaneel los te schroeven, en is voorbehouden aan opgeleid personeel voor onderhouds- en/of reparatiewerkzaamheden. Toegang tot de elektronische besturingseenheden is alleen mogelijk als de machine is losgekoppeld van alle externe stroomvoorzieningen.



Afbeelding 24

1. HOOFDSLEUTELSCHAKELAAR/BEDIENINGSSTATIONKEUZESCHAKELAAR + "MOTORSTOP" (JIBBI 1290 RT EVO)
2. BEDIENING INSCHAKELKNOP "ON" - "MOTOR START+ON" WARMTE MOTOR (JIBBI 1290 RT EVO)
3. GROEN LAMPJE SIGNALERINGS-COMMANDO'S INGESCHEKELD
4. NOODSTOPKNOP
5. NOODOVERBRUGGINGSKNOP MET LOODBESCHERMING

6. WAARSCHUWINGSLAMPJE - WAARSCHUWINGSLAMPJE DIESELMOTOR (JIBBI 1290 RT EVO)
7. "MODE" KNOP
8. KNOPPEN VOOR REVOLVERROTATIE
9. KNOPPEN VOOR TELESCOPISCH UITTREKKEN/INTREKKEN
10. KNOPPEN ARM OMHOOG/OMLAAG
11. GIEK OMHOOG/OMLAAG KNOPPEN
12. PLATFORMROTATIEKNOPPEN - MENUQUERY WEERGEVEN (ALLEEN VOOR CURTIS 3150-DISPLAYS)
13. KNOPPEN VOOR CORRECTIE VAN DE PLATFORMNIVELLERING
14. CIRKELVORMIGE DISPLAY
15. ACCULADERLAMPJE (JIBBI 1290 RT LTH en ELC)
16. BEWEGING/ALARMZOEMER
17. GROUND CONTROL LIGHT (OPTIONEEL)
18. AANSLUITING VOOR PROGRAMMERING EN DIAGNOSE

5.2.1 Hoofdschakelaar / keuzeschakelaar voor bediendeel.

De hoofdsleutel van het grondstation wordt gebruikt om:

- Schakel de machine in door een van de twee bedieningsstations te kiezen:
 - Controlestation op het platform met de sleutel omgedraaid op het BLAUWE frame. Stabiele positie met de mogelijkheid om de sleutel eruit te halen (voor machines die buiten Europa zijn besteld is het mogelijk dat in deze positie de sleutel niet kan worden verwijderd);
 - Grondcontrolestation met de sleutel in het PAARS vakje. Stabiele positie met niet-verwijderbare sleutel.
- Schakel de regelcircuits (en de warmtemotor op het JIBBI 1290 RT EVO-model) uit door de sleutel in de "OFF"-positie te draaien. Stabiele positie met de mogelijkheid om de sleutel eruit te halen.



Waarschuwing: De hoofdsleutel moet altijd beschikbaar zijn voor de berger die bij normaal gebruik van de machine op de grond blijft, klaar om in te grijpen in geval van nood.

Schakel de machine aan het einde van de werkzaamheden uit door de hoofdsleutel in de stand "OFF" te draaien en verwijder de sleutel zelf om ongeoorloofd gebruik van de machine te voorkomen.

5.2.2 Bedieningsknop "ON" en groen indicatielampje. ENGINE START-knop van de warmtemotor (JIBBI 1290 RT EVO).

Als het grondstation is geselecteerd en de NOODSTOP-knop (4) is losgelaten door deze met de klok mee te draaien, gaat de groene LED (3) knipperen. Een knipperende groene LED (3) geeft aan dat de bediening niet is ingeschakeld.

- JIBBI 1290 RT LTH en ELC: Om de commando's beschikbaar te maken, moeten ze worden ingeschakeld door eerst op de AAN-knop (2) te drukken en deze ingedrukt te houden terwijl u op een van de hieronder beschreven commandotoetsen drukt.
- JIBBI 1290 RT EVO: Druk op de ENGINE START+ON knop (2) om de warmtemotor te starten. Zodra de warmtemotor draait, om de bedieningselementen beschikbaar te maken, is het noodzakelijk om ze in te schakelen door eerder de ENGINE START+ON-knop (2) te bedienen en deze ingedrukt te houden terwijl u op een van de onderstaande bedieningsknoppen drukt.

Als u de knop "AAN" loslaat, stopt de actieve beweging. Om de machine opnieuw in werking te stellen, moet de "AAN"-knop opnieuw worden ingedrukt voor een bedieningsknop te bedienen.

5.2.3 Noodstopknop.

Druk op de knop om de machine volledig te stoppen. Om de normale werking van de machine te hervatten - afhankelijk van de stand van de sleutelkiezer - is het nodig de knop een kwartslag met de klok mee te draaien, zodat de knop volledig uitgetrokken is.

5.2.4 Noodoverbruggingsknop met loodbescherming.

Deze knop (5, met lood beveiligd) wordt gebruikt voor noodherstel van een bediener die onbekwaam is, met behulp van de commando's van het grondbedieningsstation door tijdelijk bepaalde veiligheidsbedieningen uit te schakelen (bv. bediener onbekwaam en machine vergrendeld wegens overbelasting), ongeacht de stand van de sleutelschakelaar (grond- of platformbediening).

Om de knop te activeren, verbreekt u het zegel, opent u het deksel en drukt u erop. Zie de beschrijving van de handmatige noodbediening in het specifieke hoofdstuk van deze handleiding.



Waarschuwing:

Deze knop (5) wordt alleen gebruikt voor het herstel van een onbekwame bediener in het geval dat het grondstation niet is ingeschakeld vanwege bepaalde actieve veiligheidsfuncties.

Het gebruik van deze functie vereist het gebruik van gereedschap om de bescherming te verwijderen. Deze verwijdering houdt in dat een grondoperator de verantwoordelijkheid op zich neemt om het platform zonder bepaalde veiligheidscontroles te verplaatsen.

De activering van deze functie is getimed om misbruik door de operator te voorkomen. Zodra de vooraf ingestelde tijd is verstreken, moet de toets opnieuw worden ingedrukt.

Gebruik geen machine die geen loodgieterswerk met knopafdekking heeft!

5.2.5 Waarschuwinglampje/alarm warmlopermotor (JIBBI 1290 RT EVO).

Bij elke alarmtoestand die zich op de machine voordoet, of wanneer de bereiklimieten worden bereikt, gaat het rode waarschuwinglampje (6), dat normaal uit is, aan, ongeacht de stand van de hoofdtoets.

Op JIBBI 1290 RT EVO is dit indicatielampje uitgeschakeld met een vast rood lampje met de motor uit: Als er geen andere alarmen zijn, is het de juiste signalering van het ontbreken van motor- en alternatoroliedruk.

Ingeschakeld met knipperend rood lampje: Er zijn alarmen op de dieselmotor die op het display (14) worden weergegeven. Het is ook mogelijk om het type alarm te traceren, de flitsen te tellen en te verwijzen naar de documentatie van de motorfabrikant (YANMAR: Storingsdetectiefunctie van de E-ECU).

5.2.6 "MODE" knop.

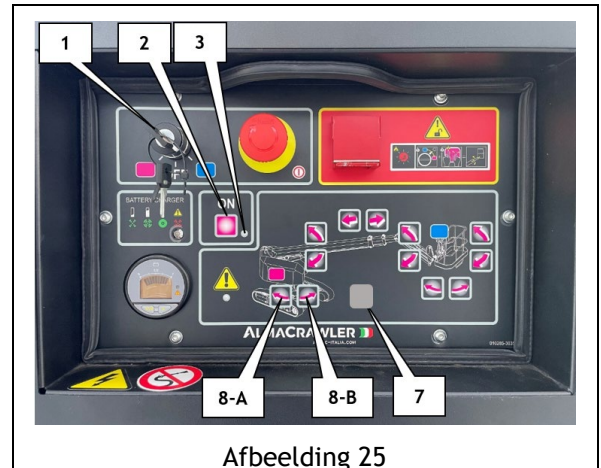
De MODE-knop (7) wordt gebruikt om extra functies in te schakelen:

- Voor JIBBI 1290 RT EVO: modusknop (7) ingedrukt op hetzelfde moment als de ENGINE START+ ON-knop (2) activeert de YANMAR dieselmotorbeheerbesturingseenheid voor onderhoudsfuncties. De warmtemotor start niet.

5.2.7 KNOPPEN VOOR REVOLVERROTATIE.

Om de rotatie van de koepel vanaf het grondcontrolestation te regelen, drukt u op de vrijgavetoets "AAN" (2) en een van de knoppen (8) in de afbeelding rechts:

- 8-A: voor rechtsom draaien;
- 8-B: voor linksom draaien.

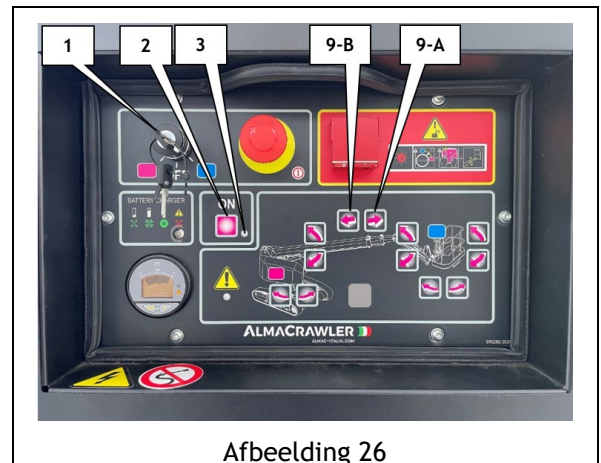


5.2.8 TELESCOPISCHE UITBREIDING/INTREKKEN knoppen.

Om het uitschuiven/intrekken van de telescoopgiëk vanaf het grondbedieningsstation te regelen, drukt u op de vrijgaveknop "AAN" (2) en een van de knoppen (9) in de afbeelding rechts:

- 9-A: voor uitbreiding;
- 9-B: voor intrekken.

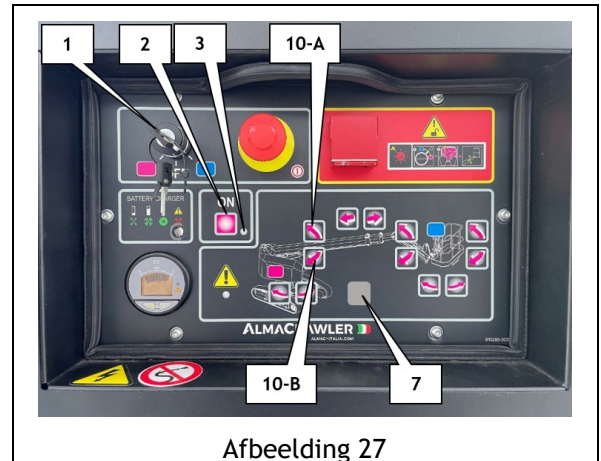
Opgelet: het commando TELESCOPIC PULL is mogelijk niet beschikbaar als de limieten van de werkdiagrammen worden overschreden (hoofdstuk WERKDIAGRAMMEN).



5.2.9 Knoppen ARM OMHOOG/OMLAAG.

Om het heffen/dalen van de hoofdgiek vanaf het grondcontrolestation te regelen, drukt u op de vrijgaveknop "ON" (2) en een van de knoppen (10) in de afbeelding rechts:

- 10-A: voor het verhogen;
- 10-B: voor het verlagen.

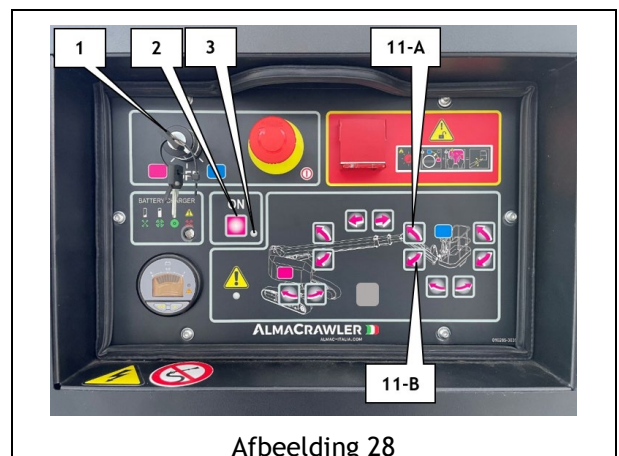


Waarschuwing: de bedieningselementen voor het STIJGEN/DALEN van de ARM zijn mogelijk niet beschikbaar als de limieten van de werkdiagrammen worden overschreden (hoofdstuk WERKDIAGRAMMEN).

5.2.10 GIEK OMHOOG/OMLAAG-knoppen.

Om het heffen/dalen van de giek vanaf het grondstation te regelen, drukt u op de vrijgaveknop "ON" (2) en een van de knoppen (11) in de afbeelding rechts:

- 11-A: voor het verhogen;
- 11-B: voor het verlagen.



5.2.11 PLATFORMROTATIE /Display Menu-aanvraagknoppen (alleen voor CURTIS 3150-weergave).

Om de rotatie van het platform vanaf het grondstation te regelen, drukt u op de vrijgavetoets "ON" (2) en een van de toetsen (12) in de afbeelding rechts:

- 12-A: voor rechtsom draaien;
- 12-B: voor linksom draaien.

De knoppen 12-A en 12-B kunnen worden gebruikt om de ronde weergavemenu's te ondervragen. Zie instructies in de volgende hoofdstukken.

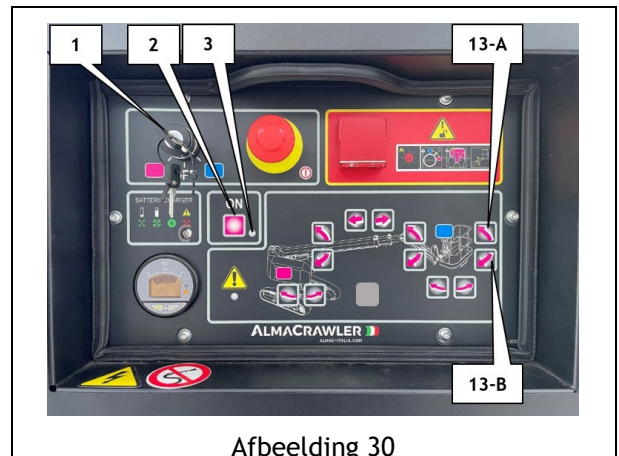


5.2.12 PLATFORM LEVELLING knoppen.

Om de platformnivellering in te stellen vanaf het grondbedieningsstation, drukt u op de vrijgavetoets "ON" (2) en een van de toetsen (13) in de afbeelding rechts:

- 13-A: voor voorwaartse nivellering;
- 13-B: voor achteruit nivellieren.

OPMERKING: in sommige landen is het bevel tot nivellering van het platform niet actief wanneer het platform in de hoogte staat.



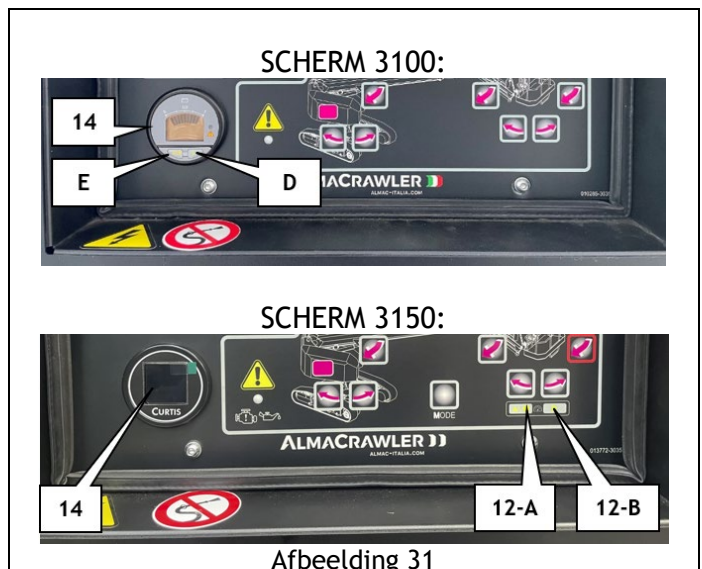
Afbeelding 30

5.2.13 Cirkelvormig scherm.

Het ronde display (14) stelt de mens-machine interface voor en bevat de volgende aanduidingen:

- a. Indicatorbalken resterende laadstatus batterij (JIBBI 1290 RT LTH en ELC) (*);
- b. Foutmeldingen van de regelapparatuur en de warmtemotor;
- c. Thermisch motortoerental (JIBBI 1290 RT EVO);
- d. Werktijden.

Door middel van de knop "D" of "12-B" is het mogelijk om de berichtpagina te wijzigen; door middel van de knop "E" of "12-A" is het mogelijk om terug te keren naar de hoofdpagina.



Afbeelding 31

(*) Volg de instructies in het hoofdstuk BATTERIJ OPLADEN om de batterij correct op te laden.

De knoppen "12-A" en "12-B" bedienen het display alleen wanneer de hoofdsleutel (1) zich in de positie "PLATFORM" bevindt (blauwe doos):

5.2.13.1 Belangrijkste foutmeldingen.

De belangrijkste foutmeldingen die in het ronde display worden weergegeven, worden hieronder vermeld.

5.2.13.1.1 Machinefouten (JIBBI 1290 RT LTH/ELC/EVO).

Fouten als gevolg van algemene storingen van de machine of sensoren worden als volgt weergegeven:

- **Fout XXX (of FOUT XXX)** = Machinefout gedetecteerd door het besturingssysteem (zie onderstaande lijst).
- **RER XXX** = Fout gedetecteerd door de commando omvormer van de rechtertractiemotor (zie de handleiding van de omvormer fabrikant). Alleen geldig voor JIBBI 1290 RT LTH en ELC.
- **LER XXX** = Fout gedetecteerd door de commando omvormer van de linker tractiemotor (zie de handleiding van de omvormer fabrikant). Alleen geldig voor JIBBI 1290 RT LTH en ELC.
- **PER XXX** = Fout gedetecteerd door de omvormer voor het commando van de elektrische pomp (zie de handleiding van de omvormer fabrikant). Alleen geldig voor JIBBI 1290 RT LTH en ELC.
- **SPN hex XXXX / FMI X** = YANMAR motorfouten verzonden vanaf de elektronische regeleenheid van de warmtemotor (zie lijst)

TYPE	#	BETEKENIS	TYPE RESETTEN
ERR	1	Telematicabesturingseenheid niet aangesloten	
ERR	2	VEILIGHEID controle eenheid kanaal A communicatie	2
ERR	3	VEILIGHEID controle eenheid kanaal B communicatie	2
ERR	4	LEVELLING controle eenheid communicatie	2
ERR	5	N.V.T.	
ERR	6	N.V.T.	
ERR	7	Koepel hellingssensor kanaal A communicatie	2
ERR	8	Koepel hellingssensor kanaal B communicatie	2
ERR	9	Revolverrotatie-encoder kanaal A communicatie	2
ERR	10	Koepel rotatie-encoder kanaal B communicatie	2
ERR	11	Hoofdgiekhoeksensor kanaal A communicatie	2
ERR	12	Hoofdgiekhoeksensor kanaal B communicatie	2
ERR	13	Hoofdgiek telescopische verlenging sensor kanaal A communicatie	2
ERR	14	Hoofdgiek telescopische verlenging sensor kanaal B communicatie	2
ERR	15	Giek hoeksensor kanaal A communicatie	2
ERR	16	Communicatie giekhoeksensor kanaal B	2
ERR	17	Platform hellingssensor kanaal A communicatie	2
ERR	18	Platform hellingssensor kanaal B communicatie	2
ERR	19	Platform load cell kanaal A communicatie	2
ERR	20	Platform load cell kanaal B communicatie	2
ERR	21	MASTER-tractieregelaarcommunicatie (rechts)	2
ERR	22	SLAVE tractieregelaar communicatie (links)	2
ERR	23	POMP-omvormer communicatie	2
ERR	24	Sensor telescoopverlenging beweegt niet tijdens commando	1
ERR	25	Sensor voor inschuiven telescooparm beweegt niet tijdens commando	1
ERR	26	Telescopische armretractie/retractiesensor beweegt zonder te worden bestuurd	1

ERR	27	Telescopische armverlenging/retractiesensor beweegt in de tegenovergestelde richting van de opdracht	1
ERR	28	Hoofdgiek stijgsensor beweegt niet tijdens commando	1
ERR	29	Hoofdgiek daalsensor beweegt niet tijdens commando	1
ERR	30	Hoofdgiek op/neer sensor beweegt zonder opdracht	1
ERR	31	Hoofdgiek op/neer sensor beweegt in de tegenovergestelde richting van het commando.	1
ERR	32	De stijgende sensor van de giek beweegt niet tijdens het commando	1
ERR	33	De sensor voor het neerlaten van de giek beweegt niet tijdens het commando.	1
ERR	34	Giek op/neer sensor beweegt zonder opdracht	1
ERR	35	Giek op/neer sensor beweegt in de tegenovergestelde richting van het commando	1
ERR	36	Koepel rotatiesensor CW beweegt niet tijdens commando	1
ERR	37	Koepel rotatiesensor CCW beweegt niet tijdens commando	1
ERR	38	Koepel rotatiesensor beweegt niet tijdens commando	1
ERR	39	Koepel rotatiesensor beweegt in de tegenovergestelde richting van het commando	1
ERR	40	BY-PASS EV11 magneetventiel verkeerd bekrachtigd	2
ERR	41	BY-PASS EV11 magneetventiel activeert niet of is kortgesloten.	2
ERR	42	BY-PASS EV12 magneetventiel verkeerd bekrachtigd	2
ERR	43	BY-PASS EV12 magneetventiel activeert niet of is kortgesloten	2
ERR	44	BY-PASS EV36 magneetventiel verkeerd bekrachtigd	2
ERR	45	BY-PASS EV36 magneetventiel activeert niet of is kortgesloten	2
ERR	46	Overbelasting van het platform	2
ERR	47	VEILIGHEID controle-ingang niet aangesloten	2
ERR	48	Hoofdrelais zit vast	1
ERR	49	FPR-voeding (+5V) onjuist, geblokkeerde werking: platformrotatie, giek, telescoop	2
ERR	50	Overmatig kantelen van het platform	2
ERR	51	Spanning besturingscircuit groter dan 16V (omvormer verkeerd afgesteld)	2
ERR	52	Spanning besturingscircuit lager dan 10 V (omvormer losgekoppeld of verkeerd afgesteld)	2
ERR	53	Onjuiste reset van de koepel rotatiesensor. Nieuwe reset nodig	2
ERR	54	N.V.T.	
ERR	55	N.V.T.	
ERR	56	Overmatige afwijking van de signalen van de koepel draaisensor	2
ERR	57	Onjuiste reset van de giekhoeksensor. Nieuwe reset nodig	2
ERR	58	N.V.T.	
ERR	59	N.V.T.	
ERR	60	Overmatige afwijking van de signalen van de giekhoeksensor	2
ERR	61	Onjuiste reset van de telescoopverlengingssensor. Nieuwe reset nodig	2
ERR	62	De telescopische uitschuifsensor detecteert overmatig intrekken (bijv. losgekoppeld draad)	
ERR	63	N.V.T.	
ERR	64	Buitensporige afwijking van de signalen van de telescopische uitschuifsensor	2
ERR	65	Onjuiste reset van de giekhoeksensor. Nieuwe reset nodig	2
ERR	66	N.V.T.	
ERR	67	N.V.T.	
ERR	68	Overmatige afwijking van de signalen van de giekhoeksensor	2

ERR	69	N.V.T.	
ERR	70	N.V.T.	
ERR	71	N.V.T.	
ERR	72	N.V.T.	
ERR	73	N.V.T.	
ERR	74	N.V.T.	
ERR	75	N.V.T.	
ERR	76	Onjuiste reset van de frame-kantelsensor. Nieuwe reset nodig	2
ERR	77	N.V.T.	
ERR	78	N.V.T.	
ERR	79	Overmatige afwijking van framesensor kantelsignalen	
ERR	80	N.V.T.	
ERR	81	N.V.T.	
ERR	82	Overmatige afwijking van framesensor kantelsignalen	2
ERR	83	Onjuiste reset van de hellingsensor van het platform. Nieuwe reset nodig	2
ERR	84	N.V.T.	
ERR	85	N.V.T.	
ERR	86	Overmatige afwijking van de signalen van de kantelsensor van het platform	2
ERR	87	Onjuiste reset van laadcel in platform. Nieuwe reset nodig	2
ERR	88	De meetcel detecteert een negatieve belasting (bv. sensor losgekoppeld of platform in ruststand)	2
ERR	89	N.V.T.	
ERR	90	Buitensporige afwijking van laadcel signalen in platform	2
ERR	91	Stuurspanning van celmeting kanaal A onjuist, gewichtsdetectie onbetrouwbaar	2
ERR	92	Stuurspanning van celmeting kanaal B onjuist, gewichtsdetectie onbetrouwbaar	2
ERR	93	MIJN ALMAC: Gedwongen onderhoud	
ERR	94	MIJN ALMAC: Gedwongen alarm	
ERR	95	MIJN ALMAC: Gebruik buiten de grenzen van de huurovereenkomst	
ERR	96	Defecte koepelrotatie joystick: open circuit	2
ERR	97	Defecte draaibare joystick: kortsluiting	2
ERR	98	Defecte giek-joystick: open circuit	2
ERR	99	Defecte giek-joystick: kortsluiting	2
ERR	100	Defecte joystick telescoopgiek: open circuit	2
ERR	101	Defecte joystick telescoopgiek: kortsluiting	2
ERR	102	Defecte giek-joystick: open circuit	2
ERR	103	Defecte jib-joystick: kortsluiting	2
ERR	104	Defecte platformrotatie-joystick: open circuit	2
ERR	105	Defecte platformrotatie-joystick: kortsluiting	2
ERR	106	Defecte tractie-joystick vooruit/achteruit: open circuit	2
ERR	107	Defecte tractie-joystick vooruit/achteruit: kortsluiting	2
ERR	108	Defecte tractie-joystick met tegenrotatie van het spoor: open circuit	2
ERR	109	Defecte tractie-joystick met tegenrotatie van de rupsbanden: kortsluiting	2
ERR	110	Kortsluiting fout op proportionele kleppen van koepelrotatie	2

ERR	111	Kortsluitingsfout op proportionele kleppen voor de giekregeling	2
ERR	112	Kortsluitingsfout op proportionele kleppen voor platformrotatie/nivellering van de kruiskoepel	2
ERR	113	Kortsluitingsfout op proportionele kleppen voor platformnivellering/longitudinale koepel nivellering	2
ERR	114	Inconsistentie in de parameters van de botsingssensor van de manoeuvreereenheid. Herstarten	2
ERR	115	Manoeuvreereenheid inconsistentie kuilparameters. Herstarten	2
ERR	116	Verkeerde instellingen van de besturingseenheden. Herstarten	2
ERR	117	Inconsistentie van de parameters van de LEVELLING-regeleenheid. Herstarten	2
ERR	118	Koepel antibotsing besturingseenheid: CAN-communicatiefout	2
ERR	119	Sleutelkiezer in niet-univocale stand	2
ERR	120	EV14A - Telescopische uitbreidingsfout	2
ERR	121	EV14B - Telescopische storing intrekken	2
ERR	122	EV17A - Fout bij het stijgen van de giek	2
ERR	123	EV17B - Fout bij het afdalen van de giek	2
ERR	124	EV18A - Rotatiefout koepel naar rechts	2
ERR	125	EV18B - Rotatiefout koepel linksom	2
ERR	126	EV19A - Stijgingsfout van de giek	2
ERR	127	EV19B - Dalingsfout van de giek	2
ERR	128	EV3A - Nivelleringsfout linker koepel	2
ERR	129	EV3B - Rechter revolverhellingsfout	2
ERR	130	EV4A - Voorste koepel nivelleringsfout	2
ERR	131	EV4B - Nivelleringsfout in de koepel achterkant	2
ERR	132	EV15A - Rotatiefout platform rechtsom	2
ERR	133	EV15B - CCE-platformrotatiefout	2
ERR	134	EV16A - Achteruitgangsfout bij het nivelleren van het platform	2
ERR	135	EV16B - Nivelleringsfout van het voorste platform	2
ERR	136	EV35 - Spoorspanningsfout	2
ERR	137	ONDERBELASTING alarm	2
ERR	138	Platform helt over de toegestane limiet	2
ERR	139	Inconsistentie van de parameters van de VEILIGHEID-regeleenheid. Machine zit vast. Herstarten	2
ERR	140	Verkeerde instellingen van de VEILIGHEID-regeleenheid	2
ERR	141	Anti-vastloopstang geactiveerd (contact open)	2
ERR	142	Transport drukknoppaneel aangesloten en machine in VERHOOGDE STATISCHE POSITIE: geen bediening toegestaan	2
ERR	143	Transport drukknoppaneel aangesloten en sleutelschakelaar in verkeerde positie: geen bediening mogelijk	2
ERR	144	Batterijprobleem: technische interventie aanvragen	2
ERR	145	Ga zo snel mogelijk verder met 100% opladen	2
ERR	146	Communicatiefout platformbedieningspaneel	2
ERR	147	Fout in noodopheffingsknop	2
ERR	148	Linkerrupsband tractieverdeler elektronische regeleenheid communicatiefout	2
ERR	149	Linkerrupsband tractieverdeler niet in neutrale positie	2
ERR	150	Linkerrupsband tractieverdeler voorbij de gecommandeerde positie (in verhoogde rijpositie)	2
ERR	151	Generieke fout in de tractieverdeler van de linkerrupsband	2

ERR	152	Linkerrupsband tractieverdeler in positie tegenover de besturing	2
ERR	153	Communicatiefout van de elektronische regeleenheid van de tractieverdeler voor de rechterrupsband	2
ERR	154	Rechterrupsband tractieverdeler niet in neutrale positie	2
ERR	155	Rechterrupsband tractieverdeler voorbij de gecommandeerde positie (in verhoogde rijpositie)	2
ERR	156	Generieke fout in de tractieverdeler van de rechterrupsband	2
ERR	157	Rechterrupsband tractieverdeler in positie tegenover de besturing	2
ERR	158	EV48 - Load Sensing BY-PASS magneetventiel onjuist aangedreven	2
ERR	159	EV48 - Load Sensing BY-PASS magneetventiel activeert niet of is kortgesloten	2
ERR	160	EV13 - Vervanging elektromagnetische klep aandrijving verdringer onjuist geleverd	2
ERR	161	EV13 - Elektromagnetische klep voor het vervangen van de verplaatsing van de aandrijving wordt niet geactiveerd of is kortgesloten	2

5.2.13.1.1 Reset de machinefouten.

Veel van de foutmeldingen in de vorige tabel worden opgeslagen in het besturingssysteem en hun aanwezigheid in het geheugen van de machine wordt aangegeven door het ENGELSE SLEUTELSYMBOOL op het display of door de aanwezigheid van de letter "L" (LOGBOEK). Het is mogelijk om de foutweergave te wissen en de machine te ontgrendelen die na een fout kan worden geblokkeerd, met behulp van de volgende procedures (zie de vorige tabel, kolom: RESET TYPE):

RESET TYPE 1:

- Vanuit de grondbedieningspositie: houd de "ON" -knop (2) ingedrukt terwijl u de hoofdsleutel (1) naar de grondbedieningspositie (roze doos) draait, totdat de hoorn klinkt;
- Vanaf het bedieningsstation op het platform: houd de knoppen MODUS (4) + RIJSNELHEID (6) + DYNAMIC (6) tegelijkertijd ingedrukt, totdat de zoemer wordt ingeschakeld.

RESET TYPE 2:

- Vanaf het controlestation op de grond: draai de hoofdsleutel (1) naar de positie van de PLATFORMBESTURING (blauwe doos). Houd tegelijkertijd de knoppen 'ON' (2) + 'DOWN ARM' (3) ingedrukt totdat de zoemer klinkt.



In ieder geval, zelfs in het geval van verwijdering van het "moersleutel" -symbool, blijven sommige fouten op de machine opgeslagen en kunnen ze worden geraadpleegd door de technici van de Technische Dienst van ALMAC.

5.2.13.1.2 Fouten in omvormers en elektromotoren (JIBBI 1290 RT LTH/ELC).

Fouten als gevolg van storingen van omvormers of elektromotoren (tractiemotoren en elektrische pomp) worden als volgt weergegeven:

- RER XXX** = Fout gedetecteerd door de commando omvormer van de rechtertractiemotor (zie de handleiding van de omvormer fabrikant).
- LER XXX** = Fout gedetecteerd door de commando omvormer van de linker tractiemotor (zie de handleiding van de omvormer fabrikant).
- PER XXX** = Fout gedetecteerd door de omvormer voor het commando van de elektrische pomp (zie de handleiding van de omvormer fabrikant).

Sommige van deze fouten worden gereset wanneer de machine weer wordt uitgeschakeld/ingeschakeld. Neem anders contact op met de technische dienst van ALMAC.

5.2.13.1.3 YANMAR thermische motorfouten (JIBBI 1290 RT EVO) en YANMAR SERVICE functie.

Fouten als gevolg van storingen van de warmtemotor of de elektronische regeleenheid voor motormanagement worden als volgt weergegeven:

- SPN hex XXXX / FMI X = YANMAR motorfouten verzonden vanaf de elektronische regeleenheid van de warmtemotor (zie lijst).

Remark	DTC			Description	J1939 Lamp Status				
	J1939 Format				MIL	RSL	AWL	PL	
	SPN (Hex)	SPN (DEC)	FMI						
	4BA	1210	4	Engine Fuel Rack Position Sensor: Shorted to low source			x		
			3	Engine Fuel Rack Position Sensor: Shorted to high source		x (Engine drive)	x (E-ECU start)		
	5B	91	4	Accelerator Pedal Position Sensor "A": Shorted to low source			x		
			3	Accelerator Pedal Position Sensor "A": Shorted to high source			x		
			2	Accelerator Pedal Position Sensor "A": Intermittent fault					
			1	Accelerator Pedal Position Sensor "A": Below normal operational range (SAE J1843)				x	
			0	Accelerator Pedal Position Sensor "A": Above normal operational range (SAE J1843)				x	
			15	Accelerator Pedal Position Sensor "A": Not available (SAE J1843)				x	
	1D	29	4	Accelerator Pedal Position Sensor "B": Shorted to low source			x		
			3	Accelerator Pedal Position Sensor "B": Shorted to high source			x		
			2	Accelerator Pedal Position Sensor "B": Intermittent fault					
			1	Accelerator Pedal Position Sensor "B": Below normal operational range (SAE J1843)				x	
			0	Accelerator Pedal Position Sensor "B": Above normal operational range (SAE J1843)				x	
			8	Accelerator Pedal Position Sensor "B": Communication fault				x	
			15	Accelerator Pedal Position Sensor "B": Not available (SAE J1843)				x	
	6C	108	4	Barometric Pressure Sensor: Shorted to low source	x				
			3	Barometric Pressure Sensor: Shorted to high source	x				
			2	Barometric Pressure Sensor: Intermittent fault					
	470	1136	4	E-ECU Internal Temperature Sensor: Shorted to low source			x		
			3	E-ECU Internal Temperature Sensor: Shorted to high source			x		
			2	E-ECU Internal Temperature Sensor: Intermittent fault					
			0	E-ECU Internal Temperature: Too High					x
	6E	110	4	Engine Coolant Temperature Sensor: Shorted to low source			x		
			3	Engine Coolant Temperature Sensor: Shorted to high source			x		
			2	Engine Coolant Temperature Sensor: Intermittent fault					
			0	Engine Coolant Temperature: Too High					x
	437	1079	4	Sensor 5V: Shorted to low source			x		
			3	Sensor 5V: Shorted to high source			x		
			2	Sensor 5V: Intermittent fault					
	9E	158	1	System Voltage: Too Low				x	
			0	System Voltage: Too High					x
	436	1078	4	Engine Fuel Injection Pump Speed Sensor: Shorted to low source		x (Both)	x (Ether)		
*	7F8A2	522402	4	Auxiliary Speed Sensor: Shorted to low source					
*	7F801	522241	4	Engine Fuel Rack Actuator Relay: Circuit fault A		x			
			3	Engine Fuel Rack Actuator Relay: Circuit fault B		x			
			7	(Reserved)					
			2	Engine Fuel Rack Actuator Relay: Intermittent fault					

Remark	DTC			Description	J1939 Lamp Status			
	J1939 Format				MIL	RSL	AWL	PL
	SPN (Hex)	SPN (DEC)	FMI					
*	7F803	522243	4	Air Heater Relay: Circuit fault A	x			
			3	Air Heater Relay: Circuit fault B	x			
			2	Air Heater Relay: Intermittent fault				
*	7F802	522242	4	Cold Start Device: Circuit fault A	x			
			3	Cold Start Device: Circuit fault B	x			
			2	Cold Start Device: Intermittent fault				
*	7F80B	522251	4	EGR Stepping Motor "A": Circuit fault A	x			
			3	EGR Stepping Motor "A": Circuit fault B	x			
*	7F80C	522252	4	EGR Stepping Motor "B": Circuit fault A	x			
			3	EGR Stepping Motor "B": Circuit fault B	x			
*	7F80D	522253	4	EGR Stepping Motor "C": Circuit fault A	x			
			3	EGR Stepping Motor "C": Circuit fault B	x			
*	7F80E	522254	4	EGR Stepping Motor "D": Circuit fault A	x			
			3	EGR Stepping Motor "D": Circuit fault B	x			
	64	100	4	Oil Pressure Switch: Shorted to low source			x	
			1	Oil Pressure: Too Low				x
	A7	167	4	Battery Charge Switch: Shorted to low source			x	
			1	Charge warning				x
*	7F84A	522314	0	Engine Coolant Temperature: Abnormal temperature				x
*	7F853	522323	0	Air Cleaner: Mechanical Malfunction				x
*	7F859	522329	0	Oily Water Separator: Mechanical Malfunction				x
	BE	190	0	Engine speed: Over speed Condition		x		
	27E	638	4	Engine Fuel Rack Actuator: Shorted to low source		x		
			3	Engine Fuel Rack Actuator: Shorted to high source		x		
			7	Engine Fuel Rack Actuator: Mechanical Malfunction		x		
			2	Engine: Malfunction		x		
	27F	639	12	High Speed CAN Communication: Communication fault			x	
	276	630	2	E-ECU internal fault: EEPROM Check Sum Error (Data Set 2)		x		
			12	E-ECU internal fault: EEPROM ReadWrite fault			x	
	274	628	12	E-ECU internal fault: FlashROM Check Sum Error (Main Software)		x		
			2	E-ECU internal fault: FlashROM Check Sum Error (Data Set 1)		x		
			2	E-ECU internal fault: FlashROM Check Sum Error (Data Set 2)		x		
	5CD	1485	4	E-ECU Main Relay: Shorted to low source			x	
*	7F9E7	522727	12	E-ECU internal fault: Sub-CPU Error A			x	
			12	E-ECU internal fault: Sub-CPU Error B			x	
			12	E-ECU internal fault: Sub-CPU Error C			x	
*	7F9E8	522728	12	E-ECU internal fault: Engine Map Data Version Error		x		
*	7F9EA	522730	12	Immobilizer: CAN Communication fault			x	
			8	Immobilizer: Pulse Communication fault			x	
	4B2	1202	2	Immobilizer: System fault			x	

Sommige van deze fouten worden gereset wanneer de motor wordt uitgeschakeld/opnieuw wordt gestart. Neem anders contact op met de technische dienst van ALMAC.

In geval van assistentie door het YANMAR SERVICENETWERK: modusknop (7) die gelijktijdig met de MOTORSTART + aan-knop (2) wordt ingedrukt, activeert de elektronische regelenheid van het YANMAR dieselmotorbeheer voor SERVICEFUNCTIES. De warmtemotor start niet.

5.2.14 ACCULADERLAMPJE (JIBBI 1290 RT LTH/ELC).

Het indicatielampje BATTERIJ OPLADER (15) is actief wanneer de batterij oplader van stroom wordt voorzien. Het indicatielampje geeft de voortgang van het laden als volgt aan:

- Snel knipperend GROEN lampje: het opladen van de batterij is begonnen;
- Langzaam knipperend GROEN lampje: laatste fase van het opladen van de batterij;
- Constant GROEN licht: het laden van de batterij is voltooid.
- ROOD lampje: fout tijdens de laadfase.

Zie ook het hoofdstuk BATTERIJ OPLADEN.

5.2.15 Beweging en alarmzoemer.

De in de grondbedieningspositie geïntegreerde geluidssignaalinrichting (16):

- Het klinkt met tussenpozen met langzame frequentie tijdens machinebewegingen:
 - Standaardfunctie: de zoemer is actief tijdens rijopdrachten;
 - Optionele functie 1: de zoemer is actief tijdens de verplaatsings- en daalcommando's van de hoofdgiek;
 - Optionele functie 2: de zoemer is actief tijdens alle machineopdrachten.
- Het klinkt continu om een alarmtoestand aan te geven.

5.2.16 Grondbedieningslampje (OPTIONEEL).

Optioneel is een licht voor het grondcontrolestation beschikbaar om bij weinig licht te kunnen werken. Het lampje brandt altijd als de hoofdsleutel (1) in de stand GRONDBEDIENINGEN staat.

Als de hoofdsleutel (1) in de stand PLATFORMBEDIENING staat, moet de LICHT-knop op het platformbedieningsstation worden ingedrukt om het verlichtingssysteem in of uit te schakelen.

5.2.17 Programmeer- en diagnoseaansluiting.

Via de connector (18) kan een PC of diagnose-instrument worden aangesloten om het controlesysteem te bevragen en te kalibreren. Het is gereserveerd voor ALMAC Technical Service.

5.3 Toegang tot het platform.

De toegangspositie is de enige positie waar mensen en materiaal vanaf het platform mogen worden geladen en gelost.

Procedure voor toegang tot het platform:

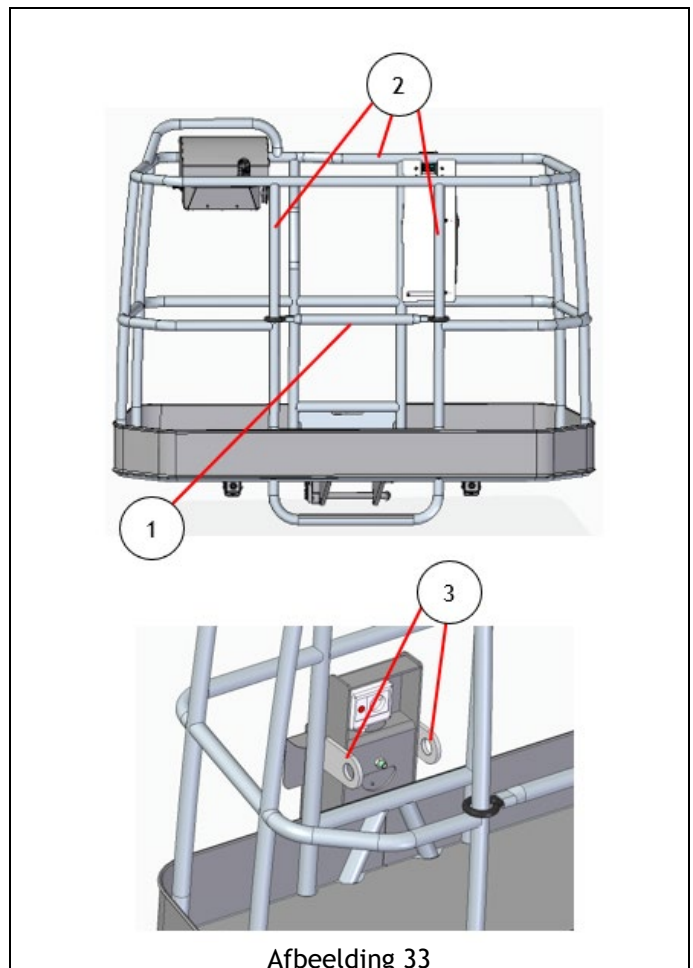
- Til de toegangsstang omhoog (1);
- Ga op het platform staan met behulp van de staanders (2);
- Laat de inlaatstang (1) zakken;
- Haak het veiligheidsharnas aan de haken op het platform (3).



Waarschuwing: Stap op/van het platform altijd met het gezicht naar de machine toe.

HET IS VERBODEN de toegangsstang (1) te blokkeren om de toegang tot het platform open te houden. Voor een correct gebruik van de machine moet de invoerstang in de neergelaten stand staan. Het is absoluut verboden op hoogte te werken met de valbeugel (1) omhoog.

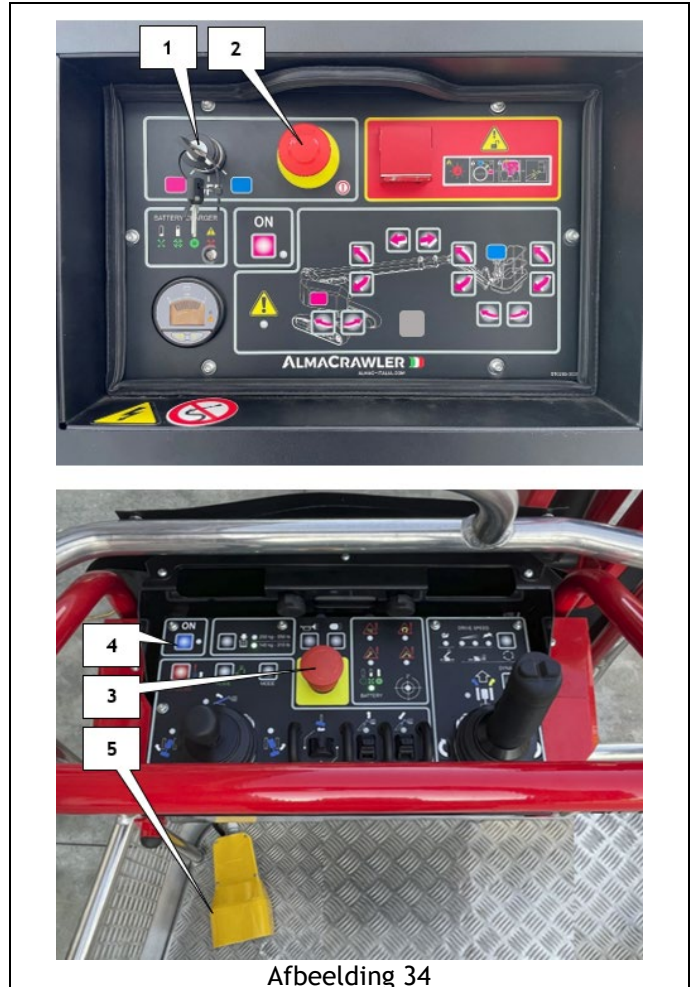
HET IS VERBODEN het werkplatform te verlaten of te betreden als het zich niet in de toegangspositie bevindt.



5.4 De machine starten.

Om de machine te starten moet de operator:

- Maak de noodstopknop van het grondstation (2) los door deze een kwartslag rechtsom te draaien;
- Draai de sleutelknop (1) van het grondbedieningsstation in de stand weergegeven door het blauwe vakje (platformbediening);
- Verwijder de contactsleutel en geef hem af aan een verantwoordelijke persoon die getraind is in het gebruik van de noodherstelvoorzieningen en die op de grond blijft (behalve voor machines in AUSTRALIË en NIEUW-ZEELAND, waar de sleutel in de keuzeschakelaar blijft);
- Ga het platform op en bevestig het veiligheidsharnas aan de verankeringspunten;
- Maak de noodstopknop (3) op het drukknoppaneel van het platform los door deze een kwartslag met de klok mee te draaien.



Afbeelding 34

5.4.1 Start JIBBI 1290 RT LTH/ELC.

Voor ELC-LTH-versies is het nu mogelijk om de machine te bedienen op basis van de instructies in de vorige hoofdstukken door op de ON-knop (4) of het toestemmingspedaal (5 - OPTIONEEL) te drukken om het drukknoppaneel operationeel te maken.

5.4.2 Start JIBBI 1290 RT EVO.

Voor EVO-versies is het noodzakelijk om de warmtemotor van tevoren te starten door op de START/STOP Engine-knop (4) te drukken en vervolgens de machine te bedienen op basis van de instructies in de vorige hoofdstukken door op het toestemmingspedaal (5) te drukken om het drukknoppaneel operationeel te maken.

5.5 Zet de machine stil.

5.5.1 Normale uitschakeling.

Bij normaal gebruik van de machine stopt het loslaten van de joysticks en schakelaars het relatieve commando.

5.5.2 Noodstop.

In geval van nood kan de operator de noodstop van de machine zowel vanaf het bedieningspaneel van het platform als vanaf het grondstation bevelen door een van de aanwezige rode noodknoppen in te drukken (zie afbeelding aan de zijkant).

Als u een noodstop opnieuw activeert, moet u, om het werk met de machine te hervatten, de in het hoofdstuk **STARTEN VAN DE MACHINE** beschreven opdrachten herhalen.

OPMERKING: door op de noodstopknop op het platform te drukken, worden de bewegingen gestopt, wordt de warmtemotor uitgeschakeld (JIBBI 1290 RT EVO) en wordt het drukknoppaneel gedeactiveerd; het grondstation blijft operationeel indien geselecteerd met de hoofdsleutelschakelaar wanneer de noodstop op het platform al is geactiveerd.



Afbeelding 35

5.6 Einde van de werkzaamheden.

Als u klaar bent met het gebruik van de machine of als u de machine voor langere tijd onbeheerd moet laten (lange werkpauses, lunchpauses, einde van de werkdag) nadat de machine volgens de aanwijzingen in de vorige paragrafen is stopgezet:

- Breng het platform altijd naar toegangscondities (armen volledig neergelaten en revolver uitgelijnd met de rijrichting van de machine);
- Druk op de stop-toetsen op het platformbedieningspaneel en op het grondcontrolestation;
- Draai de hoofdsleutel in de OFF positie en verwijder de sleutel om te voorkomen dat onbevoegden de machine gebruiken;
- Tank bij of laad de accu op afhankelijk van het type machine.



Het is de verantwoordelijkheid van de bediener om de machine op een veilige plaats te parkeren die beschermd is tegen ongeoorloofd gebruik, de machine volledig uit te schakelen en de hoofdsleutel te verwijderen.

5.7 Brandstofpeil en tanken (JIBBI 1290 RT EVO).

Controleer het brandstofpeil via de visuele indicator "A".

Om bij te tanken, opent u het luik "B" om toegang te krijgen tot de tankdop en klimt u, **alleen indien nodig**, met beide voeten op de baan in een stabiele positie zoals weergegeven in de afbeelding en zorgt u ervoor dat de baan perfect schoon is en er geen risico op uitglijden is.

Reinig oppervlakken na het tanken.

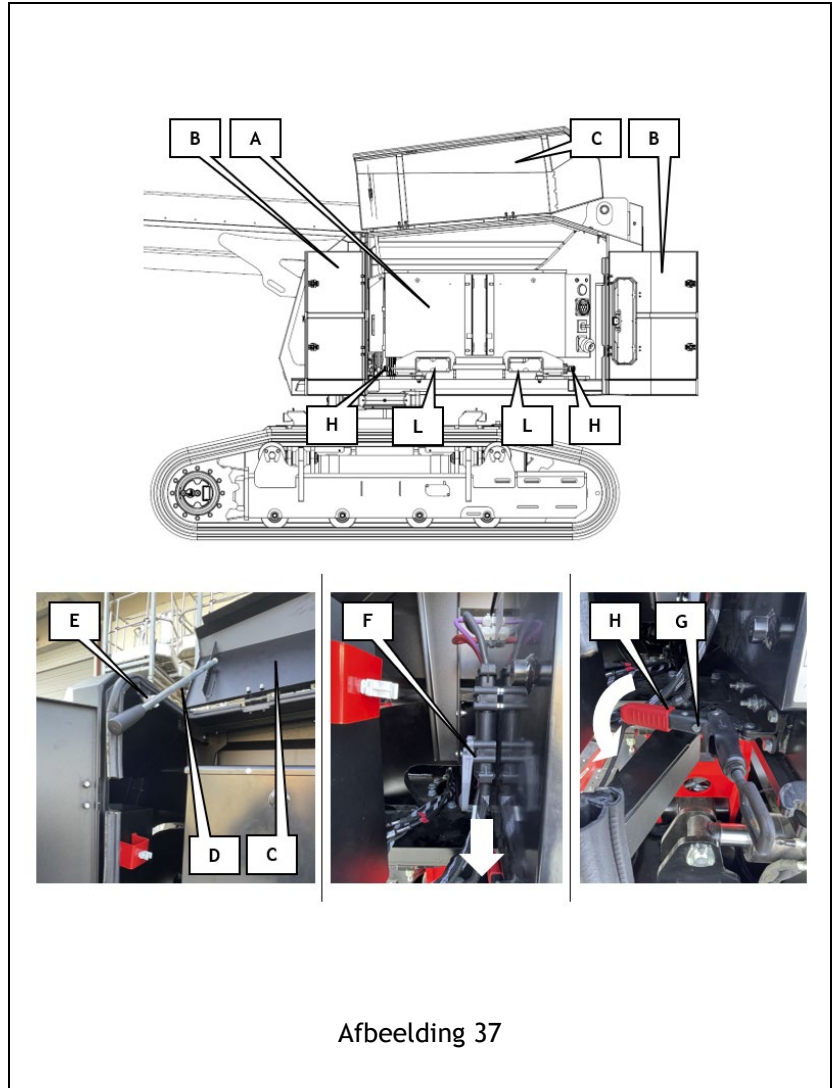


Afbeelding 36

5.8 Snelle vervanging van de accu (JIBBI 1290 RT LTH/ELC).

De accu (A) kan gemakkelijk worden vervangen om de autonomie van de machine te vergroten. Om de batterij te verwijderen (A):

1. Plaats de machine op een vlakke ondergrond en schakel de machine vervolgens uit;
2. Open de zijdeuren (B);
3. Til het bovendeksel (C) op met behulp van de hendel (D);
4. Vergrendel de hendel (D) in de clip (E) zoals aangegeven in de figuur;
5. Ontkoppel de voedingsconnector en de bedieningsconnector (F);
6. Ontgrendel de accu door de knop (G) in te drukken en de hendel (H) te draaien. Zorg ervoor dat beide hendels vrij zijn.
7. Pak de accu (A) met behulp van een vorkheftruck langzaam vooruit totdat deze de bodem van de keggen (L) raakt;
8. Til de accu een paar millimeter op terwijl u hem parallel houdt aan de geleiders van de koepelsteun, en ga dan terug met de vorkheftruck om het verwijderen van de accu te voltooien.



Afbeelding 37

Om de nieuwe batterij te plaatsen, voert u de hierboven beschreven handelingen in omgekeerde volgorde uit, waarbij u erop let dat de batterij op de steunpads wordt geplaatst om de batterijgeleiders correct aan te brengen.



Wanneer een volledig zicht op het werkgebied vanaf de heftruck niet gegarandeerd is, moet een persoon op de grond de heftruckbestuurder bijstaan en de juiste handelingen voorstellen.

Het is de verantwoordelijkheid van de operator om de vervanging van de batterij correct uit te voeren door de beschreven stappen te volgen om schade aan de batterij en/of de machine te voorkomen.

De uit het apparaat verwijderde accu moet worden opgeladen volgens de aanwijzingen in het hoofdstuk ONDERHOUD.

Controleer of de stroomconnector volledig is aangesloten voor de machine weer in gebruik te nemen.

Alle door de fabrikant gespecificeerde accu's kunnen op de machine worden geïnstalleerd, waarbij het laadvermogen en de werkingsdiagrammen ongewijzigd blijven.

Na de installatie van een Pb-zuurbatterij (ELC-versie) vereist de weergave van de laadstatus enkele minuten werk voordat de werkelijke situatie van de batterij wordt weergegeven. Daarom wordt voorgesteld om alleen batterijen te installeren die tot 100% zijn opgeladen.

6 LADEN EN VERVOER.

Voordat de machine met een vervoermiddel tussen verschillende werkplekken wordt vervoerd, moeten de totale afmetingen en de grenzen van de vervoerbare massa op basis van de geldende verkeersregels worden vastgesteld.

6.1 Laden met laadklep.

Het is mogelijk om de machine op het platform van het transportmiddel te laden met behulp van laadplatforms, met behulp van de normale rijbesturing en door de machine te besturen vanaf het bedieningsstation van het platform (zie het hoofdstuk over de besturing: zorg er vooral voor dat u de laagst mogelijke snelheden gebruikt om de bewerking veilig uit te voeren).

Let bij bijzonder steile hellingen goed op het veranderen van de helling door de snelheid goed te verminderen om het slingeren van de machine tot een minimum te beperken.



Tijdens het laden en lossen:

- Om te voorkomen dat het onderste deel van het platform de grond raakt, moet de hoofdgiek iets omhoog worden gebracht, waarbij moet worden gecontroleerd of de machine in de TRANSPORT-stand blijft (zie de groene controlelampjes van de tractie). Om het slingeren (katapulteffect) te verminderen, houdt u de fok omlaag.
- Probeer de machine niet te laden/ontladen wanneer deze zich buiten de TRANSPORT-omstandigheden bevindt (zie aanduidingen op het bedieningspaneel).
- Rij de machine met bijzonder lage snelheid.
- Als de DYNAMIC functie (OPTIONEEL) actief is (zie hoofdstuk HOE TE GEBRUIKEN), let dan op eventuele obstakels boven de structuur.
- De bestuurder op het platform moet het bevestigingssysteem (veiligheidsharnas) aangesloten houden.

6.2 Laden met een vorkheftruck.

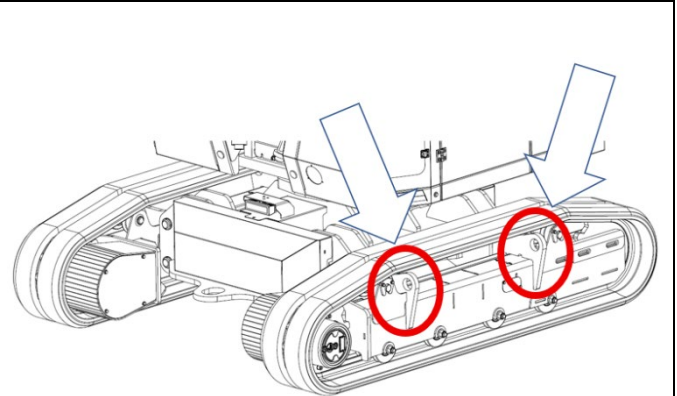
Het is niet mogelijk de machine met een vorkheftruck op te tillen.

6.3 Laden met een kraan.

Het is mogelijk de machine met behulp van een kraan op het platform van het vervoermiddel te laden. Door middel van vier hijsbanden van passende lengte en capaciteit (zie het gewicht van de machine in het hoofdstuk TECHNISCHE GEGEVENS), vast te haken aan de hijspunten die zijn aangegeven door de op de machine aangebrachte en hiernaast afgebeelde plakplaatjes.

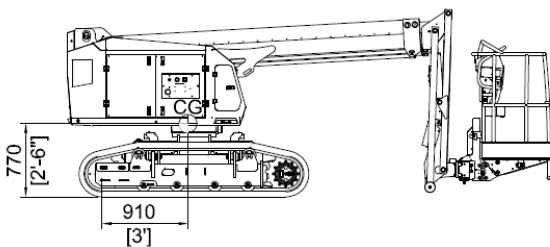
Om beschadiging van de machine te voorkomen, moeten voldoende lange hijsbanden worden gebruikt, of een tilband met voldoende capaciteit. **Gebruik geen kettingen om de machine op te tillen.**

Houd rekening met de positie van het zwaartepunt zoals hieronder aangegeven.

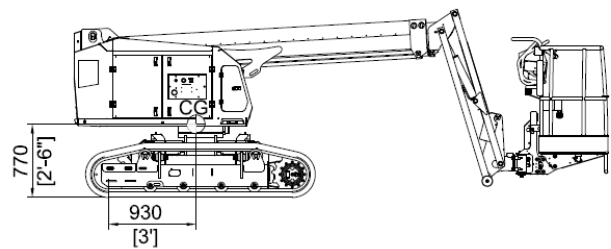


Afbeelding 38

LATERAL GUIDE



CENTRAL GUIDE



Afbeelding 39

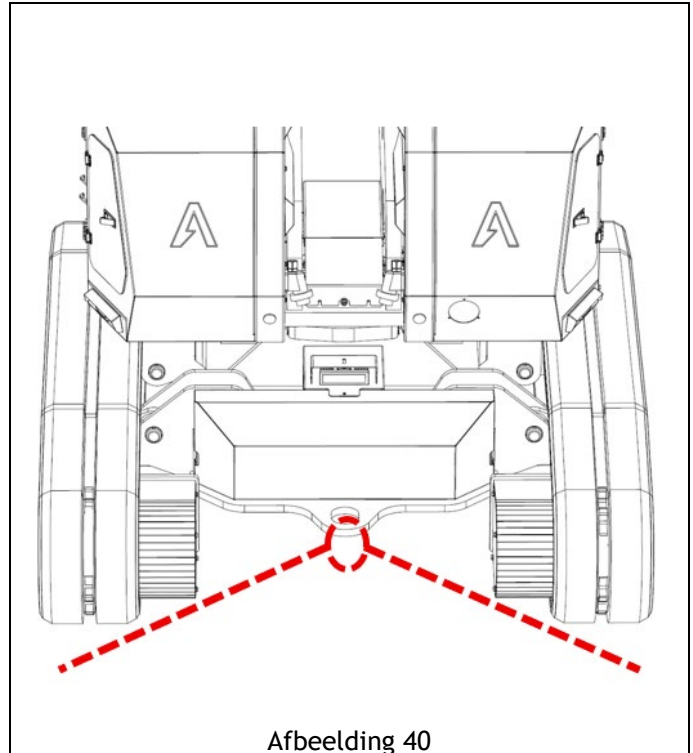
6.4 Bevestiging van de machine op het transportmiddel.

Voor met het transport te beginnen, moet de machine aan het transportmiddel worden bevestigd zoals aangegeven op de afbeelding aan de zijkant. De bevestiging moet aan beide zijden van de machine gebeuren.



Waarschuwing: Span de bevestigingsbanden niet te veel aan om beschadiging van de structuur van de machine te voorkomen.

Opgelet: Controleer voor het transport of de giek VOLLEDIG naar BENEDEN staat.



7 NOODCOMMANDO'S.

Tijdens het gebruik van de noodbediening neemt een gekwalificeerde bediener, die altijd op de grond aanwezig moet zijn, de verantwoordelijkheid op zich om de machine en de bediener aan boord te verplaatsen met behulp van de hieronder beschreven noodmodi.

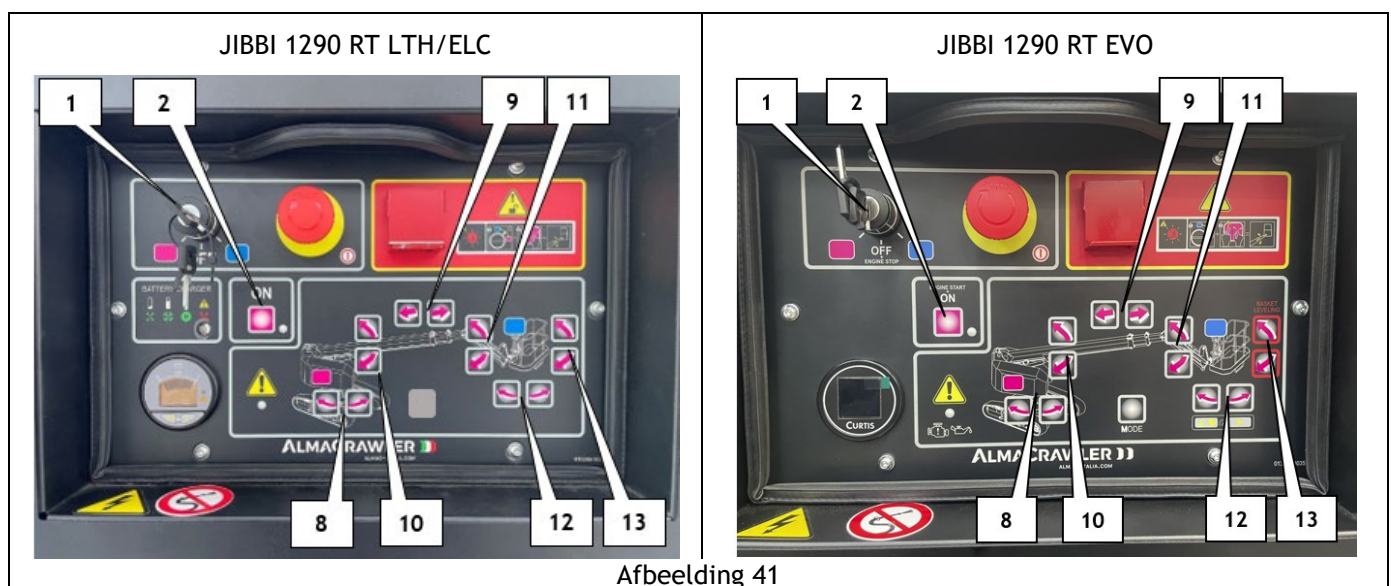


De bediener die de noodbediening gebruikt, moet altijd controleren of de bewegingen van de machine overeenkomstig de geactiveerde commando's plaatsvinden. In het geval dat niet-gecontroleerde bewegingen worden geactiveerd, direct doorgaan met de noodcommando's met behulp van de handpomp.

Neem contact op met het erkende servicecentrum.

7.1.1 Noodherstel van de onbekwame operator.

Indien de bediener op het platform niet in staat is om met behulp van de platformbediening naar de grond terug te keren, kan een gekwalificeerde bediener die in het bezit is van de hoofdsleutel (voor machines bestemd voor AUSTRALIË en NIEUW-ZEELAND is de sleutel altijd aanwezig op de selectiesleutel), de noodbediening van het grondcontrolestation activeren.



Afbeelding 41

Om het grondstation te gebruiken:

- Draai de sleutel (1) naar de stand GRONDBEDIENINGEN (paarse doos);
- Alleen voor JIBBI 1290 RT EVO: start de warmtemotor door op de MOTOR START+ON-knop (2) te drukken;
- Bedien vooraf de AAN-knop (2) en houd deze ingedrukt terwijl u een van de bedieningsknoppen op de uitschuifbare structuur (8-9-10-11-12-13) indrukt zoals beschreven in het hoofdstuk GRONDBEDIENINGSSTATION.

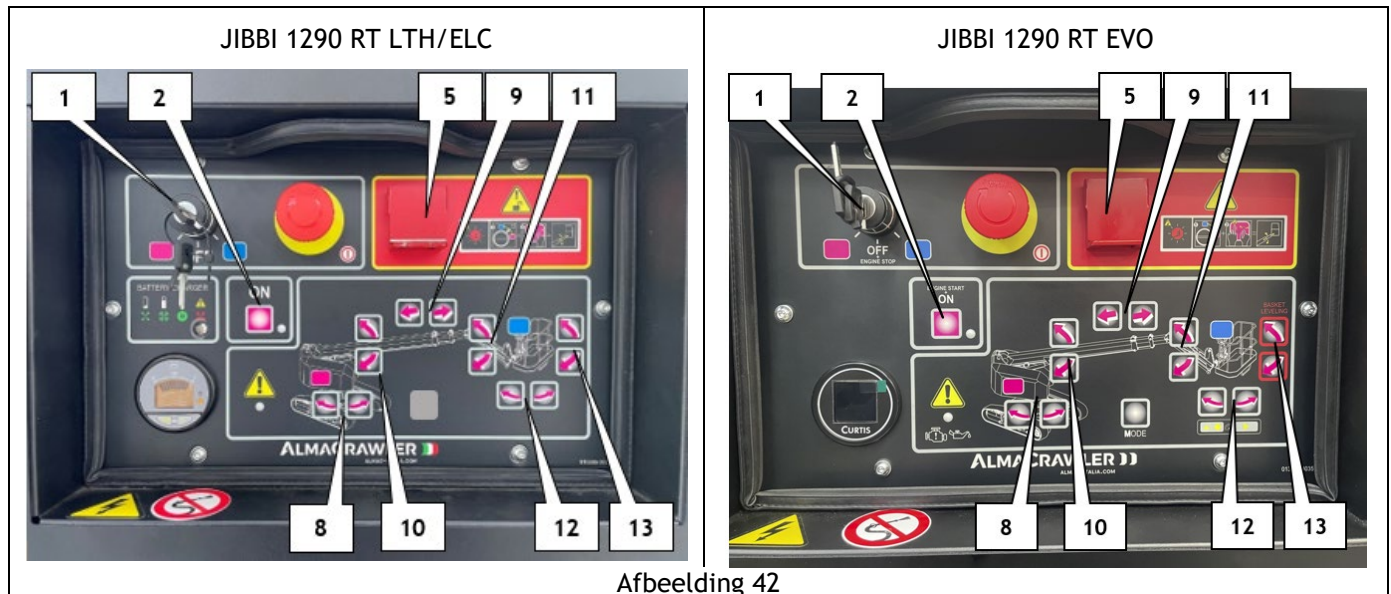


Tijdens het gebruik van de in deze procedure beschreven grondbediening zijn alle veiligheidsfuncties actief.

7.1.2 Noodherstel van de operator bij een overbelastingsalarm.

Indien de operator op het platform niet in staat is naar de grond terug te keren met behulp van de bedieningsorganen van het platform en bij gelijktijdige aanwezigheid van een overbelastingsalarm, wordt de machine geblokkeerd.

Een gekwalificeerde operator kan de noodbediening op het grondstation bedienen.



Afbeelding 42

Om het grondcontrolestation te gebruiken in geval van herstel van een niet opgeleide operator:

- Alleen voor JIBBI 1290 RT EVO: start de warmtemotor door op de MOTOR START+ON-knop (2) te drukken;
- Verwijder de loodverzegeling van het deksel van de NOOD OMZEILEN toets (5), open het rode deksel en druk de toets in en houd deze ingedrukt. Een akoestisch signaal met continu geluid wordt geactiveerd en de veiligheidsfuncties zijn niet actief;
- Gelijktijdig met de activering van de knop (5), de bedieningsorganen van de uittrekbare structuur (8-9-10-11-12-13) activeren volgens hun beschrijving in het hoofdstuk GRONDBEDIENINGSTATION. Elk geactiveerd commando heeft een maximale duur van 10 seconden, waarna de hierboven beschreven procedure moet worden herhaald om de uitschuifbare structuur verder te verplaatsen.



GEVAAR VOOR OMKANTELEN!

Om prioriteit te geven aan het noodherstel van een onbekwame operator, is de functie actief ongeacht de stand van de hoofdtoets (1).

Tijdens het gebruik van de in deze procedure beschreven grondbediening zijn de volgende veiligheidsfuncties uitgeschakeld: ladingcontrole; bereikcontrole; hellingcontrole. De bediener op de grond moet daarom opnieuw met de telescoopgiek naar binnen gaan en vervolgens de giek volledig laten zakken voordat hij andere bewegingen activeert.

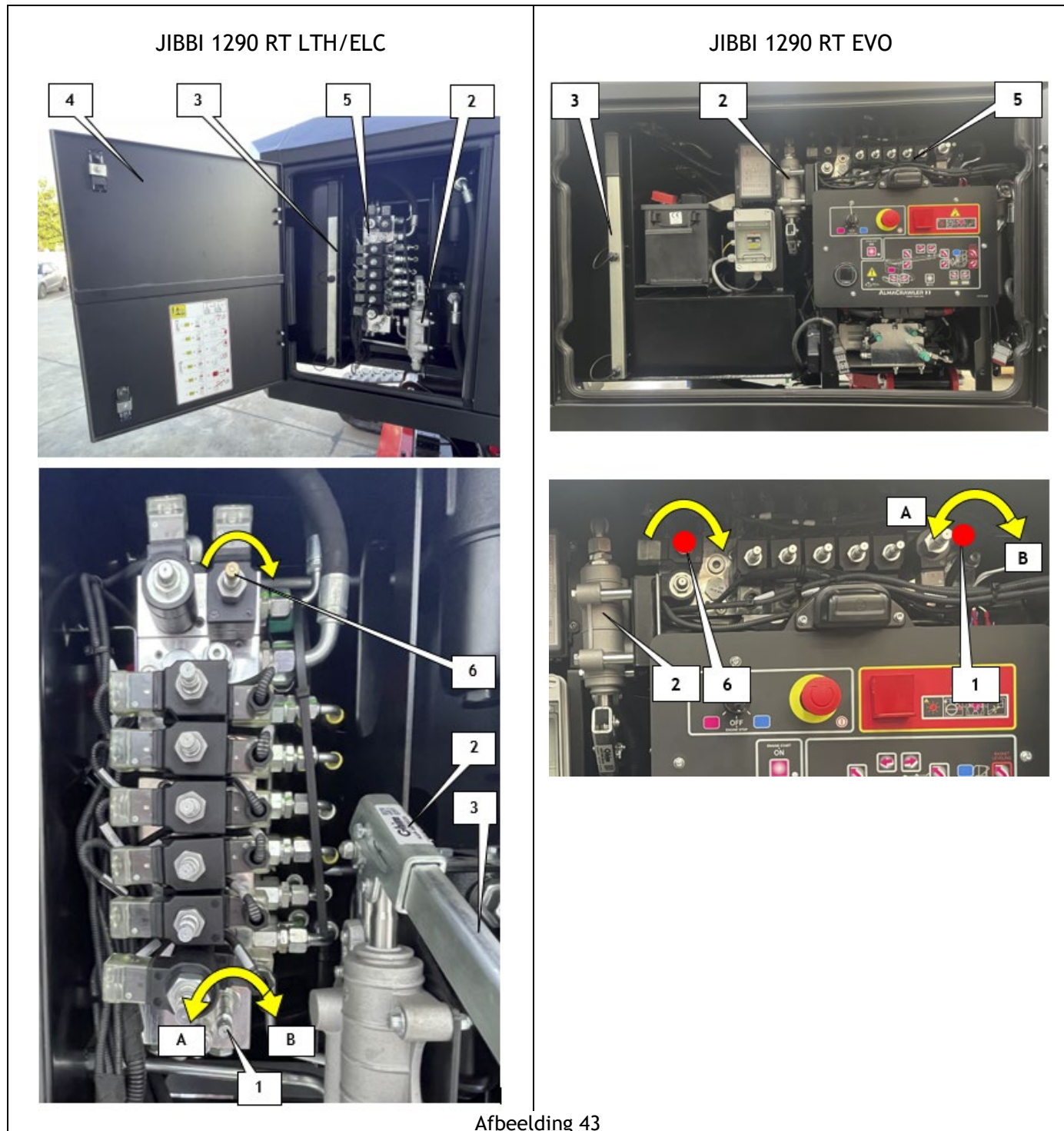
Het gebruik van deze functie vereist het gebruik van gereedschap om de bescherming te verwijderen. Deze verwijdering houdt in dat een grondoperator de verantwoordelijkheid op zich neemt om het platform zonder bepaalde veiligheidscontroles te verplaatsen.

Het gebruik van deze procedure wordt geregistreerd in het besturingssysteem van de machine.

7.1.3 Noodherstel met een handpomp.

7.1.3.1 Operator noodherstel.

Bij een stroomstoring moet een gekwalificeerde operator op de grond de handbediening gebruiken die door de handpomp wordt geactiveerd op de hieronder beschreven wijze.



Afbeelding 43

Om een handmatig commando te activeren:

- Open de zijdeuren (4) om het hydraulische blok (5) en de handpomp (2) toegankelijk te maken;
- Verwijder de hendel (3) en plaats deze op de handpomp (2);
- Om de manuele bediening van de TELESCOPIsche GIEK UITBREIDING/INTREKKEN te activeren: Schroef de manuele omstelling (1) los in positie (A) en activeer de hiernaast afgebeelde magneetventielen door erop te drukken (om in te trekken) of eraan te trekken (om uit te breiden) , terwijl u tegelijkertijd de manuele pomphendel bedient en visueel controleert of de beweging correct is;
- Om alle andere handelingen van de uitschuifbare structuur te activeren, moet de handschakelaar volledig zijn vastgeschroefd (pos. B - Normale bedieningspositie van de machine), schroef vervolgens het magneetventiel van de besturing (6) vast. Activeer de gewenste magneetventielen aan de zijkant volgens de symbolen op de schermprint en bedien tegelijkertijd de hendel van de handpomp, waarbij u de juistheid van de beweging visueel controleert.

Om de correspondentie tussen de handbediening en de bijbehorende beweging te begrijpen, kunt u letten op de zeefdruk die op de machine is aangebracht en in de volgende afbeelding is weergegeven.

Druk op de handbediening van de kleppen om de met "A" aangegeven bewegingen te activeren, terwijl de handpomp wordt geactiveerd.

Trek de handbediening van de kleppen naar buiten om de met "B" aangegeven bewegingen te activeren, terwijl de handpomp wordt geactiveerd.

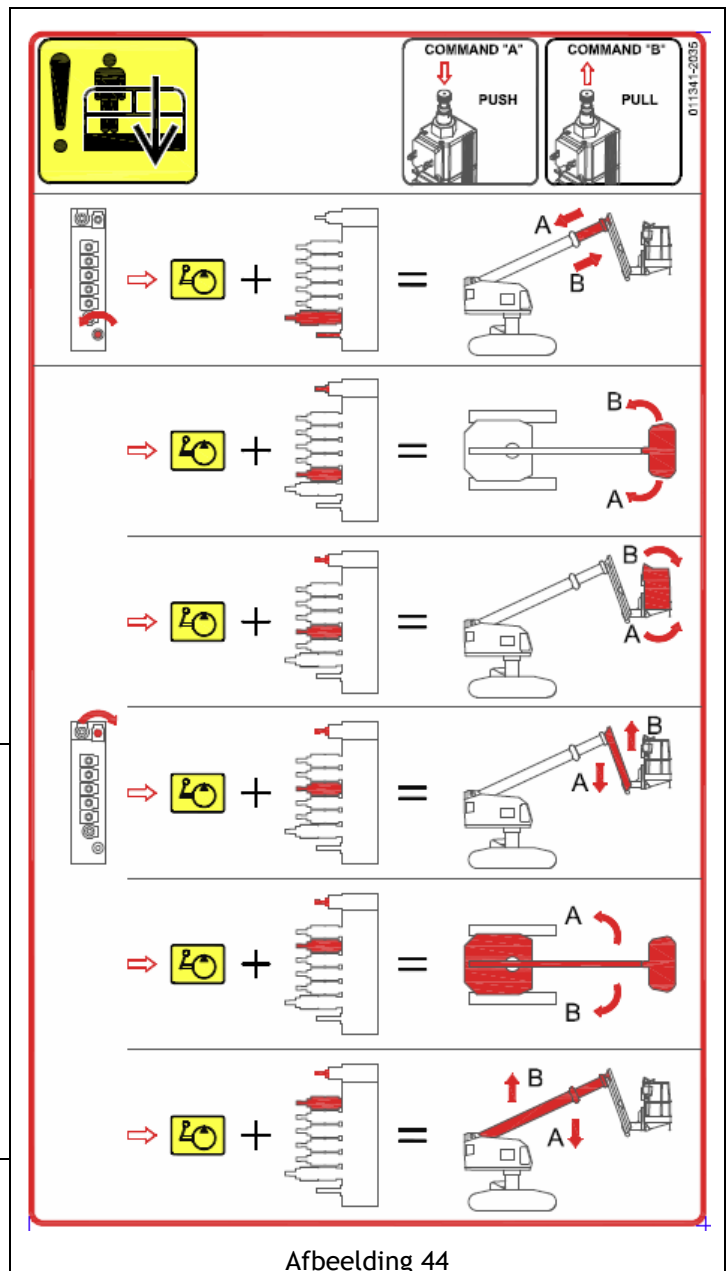


GEVAAR VOOR OMKANTELEN!

Bij gebruik van de noodbediening met een handpomp zijn alle veiligheidsfuncties uitgeschakeld. De bestuurder op de grond moet daarom eerst de telescoopgiek intrekken en vervolgens de giek volledig laten zakken voordat hij andere bewegingen activeert.

Activeer slechts één commando tegelijk.

Breng de machine aan het einde van de bewerking terug in de oorspronkelijke staat.



Afbeelding 44

7.1.4 Slepen in noodgevallen.

In het geval van een machinestoring die verwijdering vereist:

- **JIBBI 1290 RT LTH/ELC:** het is niet mogelijk om de machine te slepen; het is noodzakelijk om de machine te verwijderen met behulp van een hefapparaat (zie hoofdstuk LADEN en TRANSPORT).
- **JIBBI 1290 RT EVO:** de machine kan worden gesleept voor korte afstanden (<50 m) en bij verminderde snelheid (<2 km/u) volgens de onderstaande instructies.

Om de machine te slepen (alleen JIBBI 1290 RT EVO):

- Bevestig de machine aan het sleepmiddel met behulp van de gaten aangegeven door de pijl (voor of achter indien nodig);
- Van beide tractietandwielreductoren (A):
 - o Verwijder de centrale doppen (B) volledig;
 - o Schroef een metrische M6x1-schroef (C - niet meegeleverd door ALMAC) op het tandwiel (D);
 - o Verwijder de versnelling (D) en schroef de dop (B);
- Trek de machine met een bijzonder lage snelheid, onthoud dat de machine in deze omstandigheden volledig vrij is van remmen.

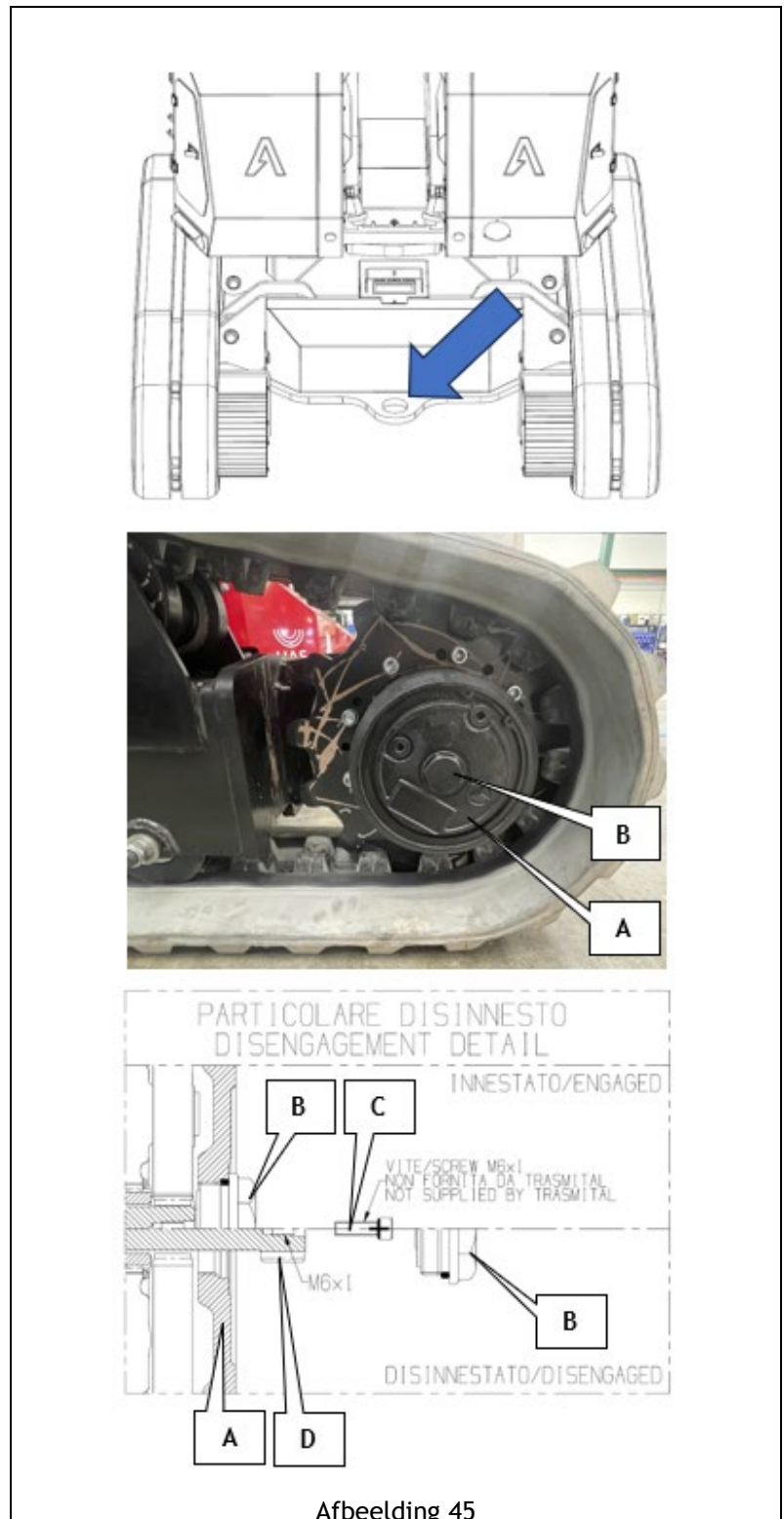
WAARSCHUWING: deze handeling omvat de uitvoer van een deel van de olie in de reductoren van het tractietandwiel.

Om de normale werking met de machine te hervatten, is het noodzakelijk om deze terug te brengen naar de oorspronkelijke omstandigheden en ook het oliepeil in de tractieversnellingsbakken te herstellen.



Voer de bewerking alleen uit op een vlakke ondergrond.

Laat de machine niet stationair draaien zonder remmen. Als de remmen niet werken, gebruik dan wiggen aan de uiteinden van de rupsbanden om onbedoelde beweging van de machine te voorkomen.



Afbeelding 45

8 ONDERHOUD.

8.1 Veiligheidsregels tijdens het onderhoud.



- Voer onderhoudswerkzaamheden altijd uit in omstandigheden van maximale veiligheid, met stilstaande en uitgeschakelde machine, met de sleutel uit het bedieningspaneel op de grond, met de noodknoppen ingedrukt en met het dragen van de individuele beschermingsmiddelen die geschikt zijn voor uit te voeren werkzaamheden.
- Alleen voldoende opgeleid personeel is bevoegd reparaties en onderhoud aan de machine uit te voeren.
- De beschreven onderhoudswerkzaamheden hebben betrekking op de machine die in "normale" omstandigheden wordt gebruikt; als u denkt dat de gebruiksomstandigheden van de machine extreem zijn (extreme temperaturen, corrosieve omgevingen, zeer lange werkcycli, enz.) of als de machine lange tijd niet is gebruikt, neem dan contact op met de technische dienst van ALMAC om de frequentie van de interventies aan te passen.
- Indien onderdelen van het apparaat moeten worden vervangen, mogen alleen originele of door ALMAC schriftelijk goedgekeurde onderdelen worden gebruikt; bij gebruik van niet-originele of niet-goedgekeurde onderdelen vervalt de garantie en elke aansprakelijkheid van ALMAC.
- Wijzigingen of toevoegingen aan de PLE zijn niet toegestaan, tenzij uitdrukkelijk toegestaan door ALMAC.
- Tijdens onderhoud of technische bijstand moet de machine volledig geblokkeerd zijn. Niet inwerken op de ventielen die rechtstreeks op de hydraulische cilinders van de armen en stabilisatoren zijn geïnstalleerd, indien deze niet zijn geïmmobiliseerd / geblokkeerd: risico van ongecontroleerde beweging van de constructie.
- Steek uw lichaam, ledematen of vingers niet in de scherpe scharnierende openingen van delen van de machine die niet worden bediend en zonder geschikte afschermingen, tenzij deze veilig zijn vergrendeld;
- Ontkoppel de machine van alle externe energiebronnen (110-230 V eenfasige stroomleiding) voor in te grijpen.
- Bij onderhoudswerkzaamheden aan de elektrische tractiemotoren en/of de elektrische pomp en aan de omvormers, altijd eerst de accu loskoppelen.
- Raadpleeg voor onderhoudswerkzaamheden aan de warmtemotor de handleiding die door de fabrikant is verstrekt en die bij de machinedocumentatie is gevoegd op het moment van levering.
- Verzekeer u ervan, alvorens de aansluitingen of leidingen te demonteren, dat deze geen onder druk staande vloeistoffen bevatten: olie onder druk kan ernstig letsel veroorzaken. Bij letsel of de accidentele inname van vloeistoffen afkomstig uit de leidingen, enz..., onmiddellijk een arts raadplegen. Denk er vooral aan dat de vloeistof die uit een heel klein gaatje lekt, bijna onzichtbaar kan zijn en voldoende kracht heeft om onder de huid door te dringen. Zoek eventuele lekken op met een stuk karton of hout.
- Voer onderhoudswerkzaamheden uit wanneer de vloeistoffen (hydraulische olie, smeerolie) voldoende zijn afgekoeld.
- Hydraulische olie, smeermiddelen, elektrolyten en additieven voor koelvloeistoffen moeten met zorg worden behandeld en veilig worden geloosd overeenkomstig de geldende voorschriften. Langdurig huidcontact kan irritatie en dermatose veroorzaken. Was u met water en zeep en spoel goed af als u in contact komt met een van deze voorwerpen. Contact met de ogen is eveneens gevaarlijk: overvloedig wassen met water en medische hulp invoeren.
- Stel de machine buiten bedrijf, isoleer en meld de situatie aan uw werkgever als er een anomalie is in een mechanisch, of hydraulisch element of in een bedienings- of veiligheidsapparaat. **BRENG ONMIDDELLIJK EEN ALMAC SERVICECENTER OP DE HOOGTE.**



Het is absoluut verboden de machineonderdelen en sensoren te wijzigen of ermee te knoeien. ALMAC is ontheven van elke verantwoordelijkheid in geval van wijzigingen / manipulatie.

8.2 Gewoon onderhoud.

De controles en het onderhoud moeten worden uitgevoerd zoals beschreven in de onderstaande tabel. Controleer of er verplichtingen zijn onder nationale wet- of regelgeving die mogelijk andere frequenties vereisen voor periodieke onderzoeken of tests.

TABEL PERIODIEK ROUTINEONDERHOUD	Voor elk gebruik	Dagelijks of elke 10 bedrijfsuren	Wekelijks of elke 50 bedrijfsuren	Maandelijks of om de 100 uur	Tweemaandelijks of om de 250 uur	Driemaandelijks of elke 500 uur	Jaarlijks of om de 1500 uur	Na inactiviteit > 30 dagen
	A	B	C	D	E	F	G	H
Reiniging machine			X					
Reiniging plaatjes en lampjes	X							
Visuele inspectie van de kleefplaten van de bedieningselementen en waarschuwingen	X							
Controleer op vervorming/slijtage van leidingen en kabels	X							
Functionele controles	X						X	X
Controle van de algehele werking van de machine	X							
Bevestiging van de afwezigheid van foutcodes	X							
Visuele controle op het aandraaien van de schroeven / Aanhalen van de schroeven	X		X*				X	
Visuele controle van de structurele elementen van de machine	X						X	
Smeren van verbindingen, telescopische verlengstukken en roterende ring				X			X	X
Controle peil hydraulische olie	X							X
Verversing hydraulische olie							X	
Vervangen van hydraulische oliefilters							X	X
Controle oliepeil reductiekasten rupsbanden						X	X	X
Verversing olie reductiekasten rupsbanden							X	
Slijtage rupsbanden en spanningscontrole	X						X	X
Controle slijtage en afstelling glijsloffen			X				X	
Controle en opladen van de batterij van het controlecircuit	X							X
Controleren en opladen van tractie/LITHIUM batterijen (indien aanwezig)	X							X
Schoonmaken/vervangen van stoffilter op LITHIUM-batterij							X	
Controle speling rotatie toren						X	X	
Platformrotatie spelbesturing						X	X	
Controle controlevoorziening overbelasting						X	X	
115-220V stopcontact differentiële schakelaar efficiëntiecontrole	X					X	X	X
Machine sensorbesturing	X						X	X
Controle ultrasoonsensoren (indien aanwezig)	X						X	X
Controle van het anti-beknellingsysteem van de operator	X						X	X

OPMERKING: Na de eerste 50 bedrijfsuren van de machine moet het aandraaien van koppelschotelbouten, reductietandwielen en kroonwielen van de transmissie met een momentsleutel worden gecontroleerd.



De machines kunnen worden uitgerust met verschillende soorten warmtemotoren. Raadpleeg voor routinematige onderhoudswerkzaamheden en voor de frequentie van interventies op warmtemotoren altijd de GEBRUIKS- en onderhoudshandleiding van de motorfabrikant, die wordt verstrekt op het moment van levering van de machine

8.2.1 Het reinigen van de machine en de kleefplaten.

Voor de goede reiniging van de machine kan gebruik worden gemaakt van waterstralen, niet onder druk, waarbij de volgende onderdelen goed beschermd moeten worden:

- Elektrische onderdelen;
- Controlepaneel en console op het platform;
- Elektrische motoren en batterij.

Na het reinigen van de machine, alle details drogen, de integriteit van de kleefplaten controleren en de zones met smeernippels of de glijders van de telescopische aanhangsels van de armen en stabilisatoren invetten.



Waarschuwing: Gebruik nooit benzine, oplosmiddelen of andere brandbare vloeistoffen als schoonmaakmiddel. Gebruik niet-ontvlambare en niet-giftige toegestane commerciële ontvetters.

8.2.2 Functionele controles.

Volgens de in de onderhoudstabel beschreven periodiciteit, en altijd vóór elk gebruik van de machine, moet de goede werking van de bedieningsorganen en de noodstops worden gecontroleerd. Het gaat met name om de volgende controles:

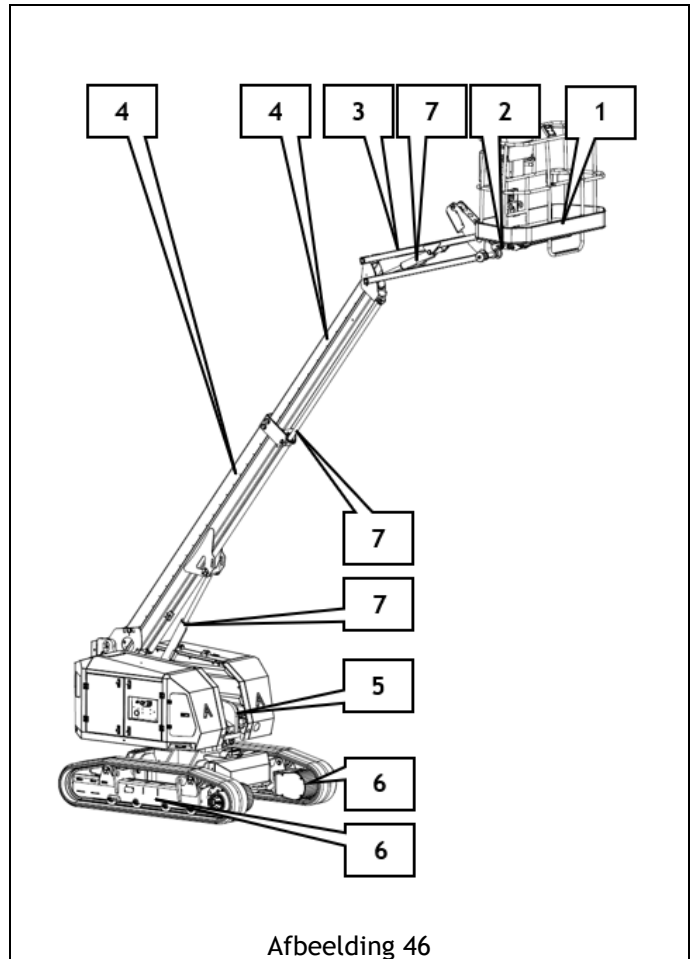
- Controleer of de "dodemens"-systemen (AAN-knoppen, voetpedaal) goed functioneren, d.w.z. als de groene vrijgave-LED knippert, kan er geen bediening worden geactiveerd.
- Met machine op vlak terrein:
 - Breng de hoofdgiek omhoog en omlaag en controleer of de machine correct werkt (het nivelleren van het platform is een automatische beweging, controleer de correcte werking). Er mag geen lading op het platform staan.
 - Voer de manoeuvre voor het verlengen en intrekken van de uitschuifelementen uit en controleer of de machine correct functioneert. Op het platform mag er geen belasting aanwezig zijn;
 - Breng de GIEK omhoog en omlaag en controleer of de machine goed werkt. Op het platform mag er geen belasting aanwezig zijn;
 - Voer de manoeuvre voor de rotatie van de korf in beide richtingen uit en controleer of de machine correct functioneert. Op het platform mag er geen belasting aanwezig zijn;
 - Voer de manoeuvre voor de rotatie van de kolom in beide richtingen uit en controleer of de machine correct functioneert. Op het platform mag er geen belasting aanwezig zijn;
- Til het platform op tot een hoogte hoger dan de TRANSPORTPOSITIE, maar lager dan de maximale translatiepositie en vertaal op een niet-vlakke ondergrond, controleer of de machine automatisch stopt wanneer de helling van het frame ten opzichte van het horizontale meer dan 5° is en het alarm voor overmatige helling wordt geactiveerd.
- Als er een alarm is voor overmatige helling, controleer dan of alle bewegingen die het mogelijk maken om het platform terug naar de grond te brengen beschikbaar blijven, verplaats het platform dan naar de transportpositie en breng de machine terug naar een stabiele positie.
- Bedien de noodknop op het platformbedieningsstation en controleer of de platformbedieningsconsole is uitgeschakeld. Laat de noodknop los aan het einde van deze test.
- Activeer de noodknop van het grondcontrolestation en controleer of de machine volledig is uitgeschakeld en of er geen functie is toegestaan. Laat de noodknop los aan het einde van deze test.
- Activeer het geluidssignaal en controleer de werking.
- Controleer of elk commando stopt wanneer het commando wordt losgelaten, door automatisch terug te keren naar de centrale positie.
- Controleer of alle bedieningselementen zijn bevestigd en correct zijn uitgelijnd.
- Controleer of de stof-/waterbeschermingen van alle bedieningselementen aanwezig zijn en werken.

- Controleer of de alarm-LED's en knipperlichten van de machine werken.
- Controleer of elk commando stopt wanneer het wordt losgelaten.
- Controleer met behulp van het grondcontrolestation of alle bedieningsorganen functioneren en in overeenstemming zijn met hun werking.
- Controleer de goede werking van de handmatige nooddaalinrichting met behulp van een handpomp.
- Nadat alle voorgaande controles zijn geslaagd, laadt u de maximale nominale belasting op het platform en controleert u met behulp van het grondcontrolestation de verschillende bewegingen, waarbij u controleert of de machine alle bewegingen op een vloeiende manier uitvoert.

8.2.3 Visuele controle van de structurele elementen van de machine.

Volgens de in de onderhoudstabel beschreven periodiciteit, en altijd vóór elk gebruik van de machine, moet de integriteit van de voornaamste structurele elementen van de machine visueel worden gecontroleerd, met bijzondere aandacht voor de lasnaden. De visueel te controleren onderdelen zijn de volgende:

1. Platform, toegangsladder, borstweringen en sluitstang van het toegangscompartiment;
2. De integriteit van de platformsteun en de platformrotatieactuator;
3. Giekarmen, en het lassen van de penzittingen;
4. Gelaste secties van de telescopische structuur van de hoofdgiek;
5. Lassen van de zijkanten van de koepel aan de basis verbonden met het vijfde wiel;
6. Sparren en lassen aan de steunen die in het frame passen;
7. Integriteit van alle hef- en nivelleercilinders, met speciale aandacht voor lassen met pensteunen.



Afbeelding 46

Eventuele roestsporen in de correspondentie van de lasnaden moeten wijzen op de aanwezigheid van een scheur en leiden tot de buitenbedrijfstelling van de machine tot een grondige technische inspectie met penetrerende vloeistoffen of magnetoscopische verificatie.

Gebruik de machine niet met beschadigde of roestige pennen en bevestigingsystemen.



Voor een snelle en correcte visuele controle van de structurele elementen van de machine is het noodzakelijk dat de machine voortdurend wordt gewassen/gereinigd.
Gebruik het apparaat niet als u het niet visueel kunt controleren omdat het niet schoon is.

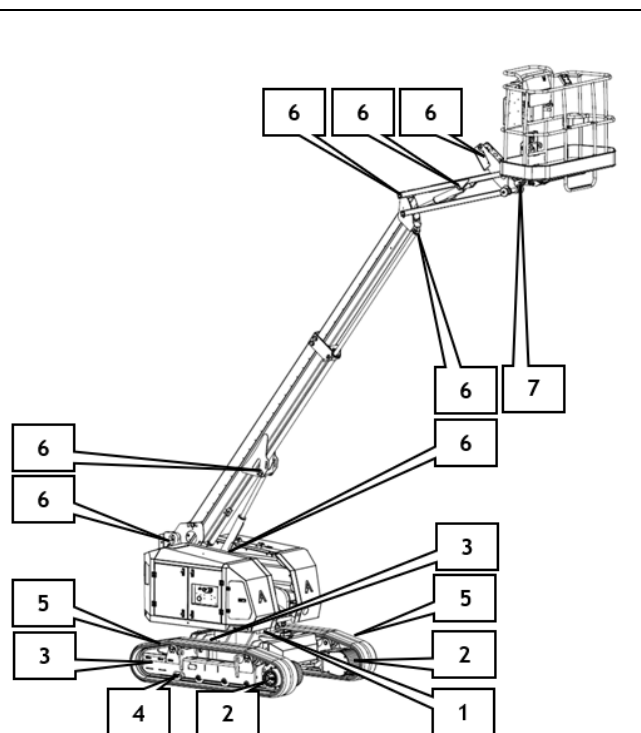
8.2.4 Visuele controle van de vastheid van de schroeven / Vastzetten van de schroeven.

Volgens de periodiciteit beschreven in de onderhoudstabel, en altijd vóór elk gebruik van de machine, is het noodzakelijk om visueel te controleren of de hiernaast aangegeven elementen goed vastzitten, d.w.z.:

1. Draaischijf rotatie vijfde wiel;
2. Tractietandwielreductoren;
3. Transmissie kroon;
4. Rupsbanden geleiders;
5. Rupsbanden;
6. Moeren, seegers, bevestigingsmoeren van de pennen van de uitschuifbare structuur, van het platform, van de bevestigingspennen van de rupsbouten aan de basiswagen;
7. Roterende bevestigingsschroeven van de actuator.

Ga in geval van nood of twijfel over tot het aandraaien van de verschillende elementen volgens de volgende aandraitabel, waarbij u de klasse van de schroeven direct aan de hand van de stempel erop controleert.

Het is verplicht de koppelschotel, de tractiekoppelingen en de transmissiekoppen jaarlijks aan te spannen.



Afbeelding 47

AANHAALMOMENTEN VAN DE SCHROEVEN (metrische draad, normale spoed) smeer de schroeven bij montage (wrijvingscoëfficiënt K=0,18)						
Categorie	8,8 (8G)		10,9 (10K)		12,9 (12K)	
	kgm	Nm	kgm	Nm	kgm	Nm
M4	0,28	2,8	0,39	3,9	0,49	4,9
M5	0,55	5,5	0,78	7,8	0,93	9,3
M6	0,96	9,6	1,30	13,0	1,60	16,0
M8	2,30	23,0	3,30	33,0	3,90	39,0
M10	4,60	46,0	6,50	65,0	7,80	78,0
M12	8,0	80,0	11,0	110	14,0	140
M14	13,0	130	18,0	180	22,0	220
M16	19,0	190	27,0	270	33,0	330
M18	27,0	270	38,0	380	45,0	450
M20	38,0	380	53,0	530	64,0	640
M22	51,0	510	72,0	720	86,0	860

8.2.5 Smeren van verbindingen, telescopische verlengstukken en roterende ring.

Smeer de punten met smeernippels en de in de afbeelding hiernaast aangegeven telescopische aanhangsels volgens de in de onderhoudstabel aangegeven periodiciteit.

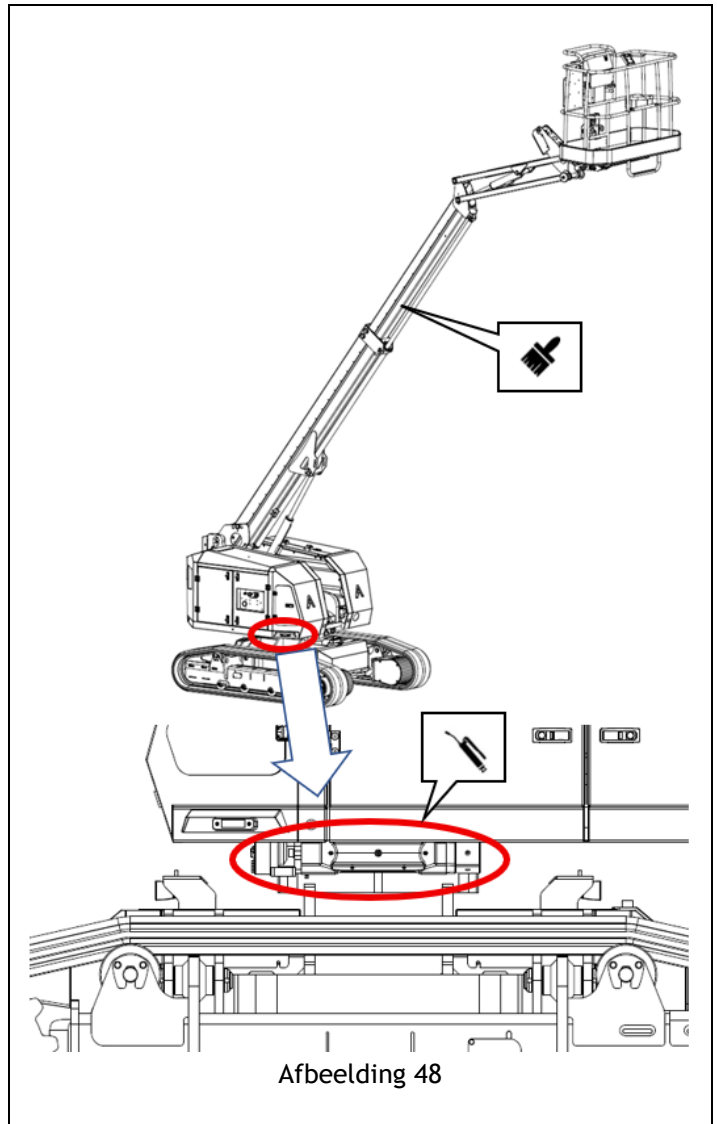
Om de telescopische armen in te vetten, moet u de verlengstukken volledig uitschuiven (met de giek volledig gesloten en zonder last op het platform) door de giek iets op te tillen om interferentie tussen de mand en de grond te voorkomen, en met een borstel de oppervlakken van de telescopische verlengstukken die in contact komen met de schoenen licht in te vetten. Verwijder voor het smeren al het vuil dat zich op de onderdelen heeft verzameld. Na het smeren de telescopische verlengstukken intrekken en weer uittrekken en het overtollige vet verwijderen.

Vergeet niet om altijd dezelfde punten te smeren:

- Na het reinigen van de machine;
- Voor het apparaat te gebruiken na een lange periode van inactiviteit;
- Kwaadwillig gebruik van de machine in vijandige omgevingen (zeer vochtig, zeer stoffig, kustgebieden, enz.).



Waarschuwing: Gebruik alleen vet met de kenmerken aangegeven in de onderstaande tabel.



Afbeelding 48

TABEL VOOR SMEERPUNTEN	
PAKELO	BEARING EP GREASE NLGI2
BP	GREASE LTX2
CASTROL	LM2 - SPEEROL APT2
SHELL	ALVANIA GR.R.2
ESSO	BEACON 2
KLEPPEN	LITHIUM 20
ELF	TRASLUBE LI GREASE 2

TABEL MET VET VOOR TELESCOPISCHE VERLENGSTUKKEN	
ADDINOL	ADDIFLON PTFE WIT 3 PASTA
NILS	WHITE STAR EP

8.2.6 Hydraulische oliepeilcontrole / olieverversing.

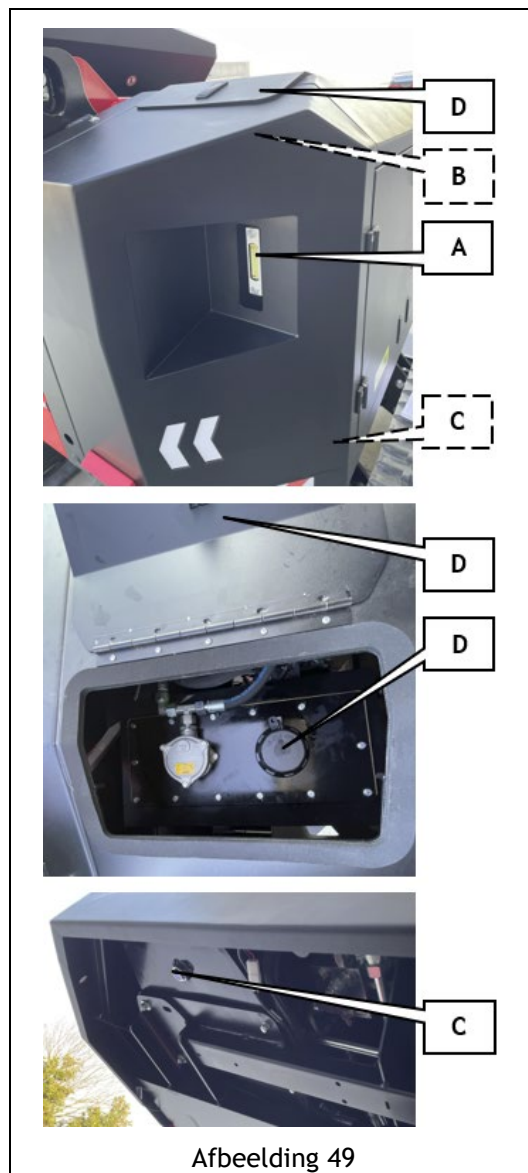
Volgens de frequentie beschreven in de onderhoudstabel, en altijd voor elk gebruik van de machine, is het noodzakelijk om het niveau van hydraulische olie in de tank te controleren, via de visuele indicator aangegeven aan de zijkant (A).

Niveauregeling moet worden uitgevoerd met:

- Giek volledig neergelaten;
- Volledig ingetrokken telescopische verlenging;
- Volledig gesloten giek;
- Machine volledig uitgeschakeld.

In deze toestand is het juiste oliepeil het hiernaast aangegeven peil (dicht bij het MAX-niveau). Vul indien nodig bij met nieuwe olie en filter door de dop (B) tot het maximale niveau is bereikt. Om de dop (B) te bereiken moet de behuizing (D) worden geopend.

Ga over tot de volledige vervanging van de hydraulische olie - tegelijk met de vervanging van de filters - zoals aangegeven in de onderhoudstabel. Om de tank te legen, plaatst u een vat met geschikte inhoud (zie TECHNISCHE GEGEVENS) onder de hydraulische olietank en draait u de leegmaakdop (C) los, of gebruikt u een handmatig of elektrisch pompsysteem dat niet bij de machine is geleverd, waarna u de machine in dezelfde omstandigheden plaatst als hierboven beschreven en de olie door de vuldop (B) zuigt. Vul de tank via de dop (B) met nieuwe en gefilterde olie tot het hierboven aangegeven niveau. Raadpleeg de TECHNISCHE gegevenstabellen voor de benodigde hoeveelheden olie. Gebruik alleen de oliesoorten die in de onderstaande tabel zijn aangegeven.



Afbeelding 49

TEMPERATUREN→	0°C +70°C	-20°C +50°C	-30°C +30°C
MERK	TYPE	TYPE	TYPE
AGIP	Arnica 68	Arnica 46	Arnica 32
BP	Energol SHF6	Energol SHF46	Energol SHF32
ELF	Hydrelf DS68	Hydrelf DS46	Hydrelf DS32
ESSO	Invarol EP48	Invarol EP46	Invarol EP32
PETRONAS	Hidrobak 68 HV	Hidrobak 46 HV	Hidrobak 32 HV
SHELL	Tellus SX68	Tellus SX46	Tellus SX32
TEXACO	Rando NDZ68	Rando NDZ46	Rando NDZ32



Opgelet: gooi de gebruikte olie niet weg in het milieu, maar breng het naar afvalverwerkingscentra.

8.2.7 Hydraulische olie filter vervangen.

Volgens de frequentie beschreven in de onderhoudstabel is het noodzakelijk om de hydraulische oliefilters te vervangen op hetzelfde moment als het vervangen van de hydraulische olie.



Gebruik voor de vervanging van de filters **UITSLUITEND ORIGINELE RESERVEONDERDELEN**. Neem contact op met ALMAC support voor de levering van het materiaal.

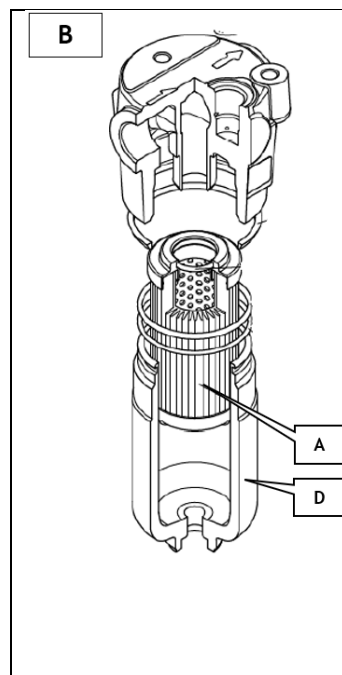
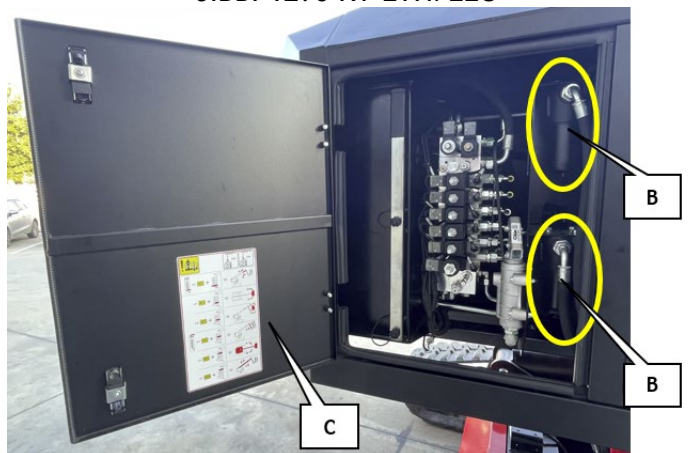
Gebruik de teruggewonnen olie niet opnieuw, verspreid deze niet in het milieu, maar gooi deze weg in overeenstemming met de huidige voorschriften.

8.2.7.1 Leveringsfilters.

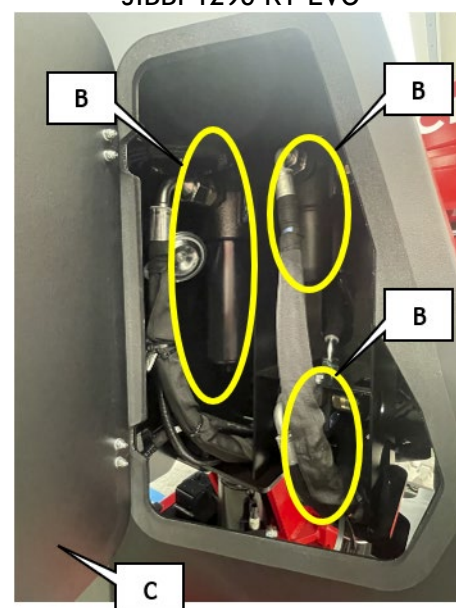
Om de patronen (A) van de persfilters (B) te vervangen:

- Schakel de machine volledig uit;
- Open het luik (C) om bij de filters (B) te komen;
- Schroef de cups (D) los en neem ze uit hun zitting;
- Vervang de patronen (A);
- Schroef de kopjes (D) weer vast en vul de tank zo nodig bij;
- Reinig het operatiegebied goed van eventuele olieresten.

JIBBI 1290 RT LTH/ELC



JIBBI 1290 RT EVO

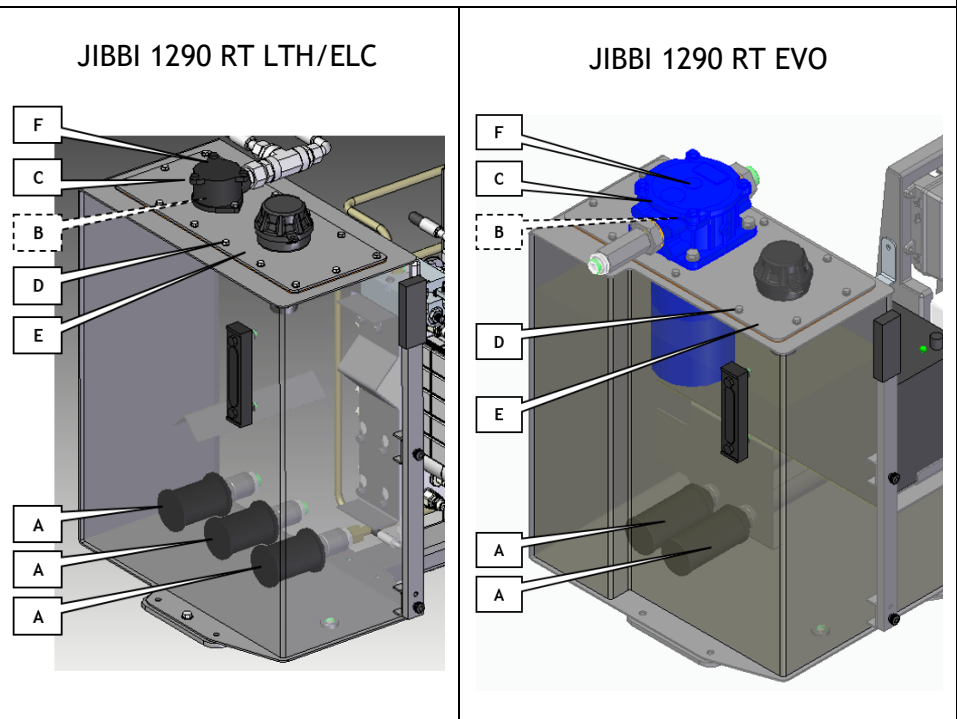
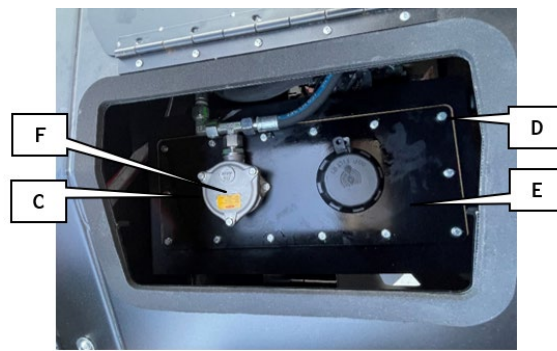


Afbeelding 50

8.2.7.2 Zuig- en retourfilters.

Om de zuigfilters (A) in de hydraulische tank en het filterpatroon (B) van het retourfilter (C) in dezelfde handeling te vervangen:

- Schakel de machine volledig uit;
- Maak de tank leeg (zie vorige hoofdstukken);
- Draai alle schroeven (D) van het tankdeksel (E) los en verwijder het tankdeksel;
- Schroef de filters (A) los en verwijder ze, vervang ze vervolgens door nieuwe onderdelen;
- Vul de tank (zie vorige hoofdstukken) en breng het deksel (E) aan, waarbij u ervoor zorgt dat er een laag afdichtmiddel wordt aangebracht in de zone die in contact komt met de tank;
- Schroef het deksel (F) van het retourfilter (C) los;
- Verwijder het filterpatroon (B) en vervang het door een nieuwe;
- Maak het deksel (F) weer vast en vul de tank zo nodig bij;
- Reinig het operatiegebied goed van eventuele olieresten.



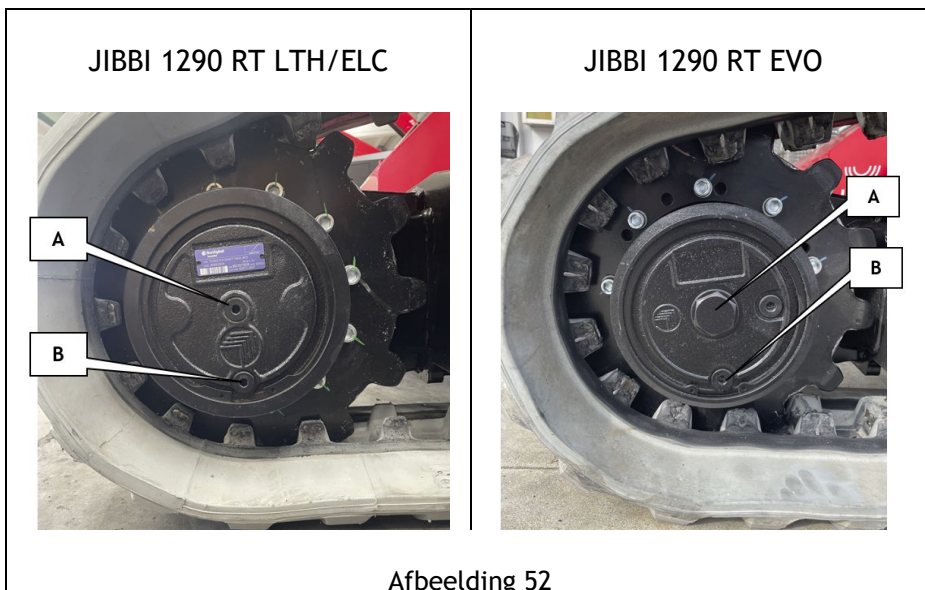
Afbeelding 51

8.2.8 Oliepeil van de tractiereductie controleren / olie verversen.

Volgens de in de onderhoudstabel beschreven periodiciteit moet het oliepeil in de tractie reductiemiddelen worden gecontroleerd volgens de volgende procedure.

Om het niveau te controleren:

- Commandeer de slag tot de stekkers (A) en (B) zich in de hiernaast getoonde positie bevinden;
- Draai de dop (A) los;
- Als u merkt dat er olie lekt, is het peil correct. Vul anders bij via dezelfde dop (A).



Om de versnellingsbakolie te vervangen:

- Controleer de beweging totdat de doppen (A) en (B) in de getoonde positie staan;
- Plaats een vat onder de dop (B) dat de versnellingsbakolie kan opvangen;
- Schroef de doppen (B) en (A) los en maak de verdamper volledig leeg;
- Sluit de dop (B) en giet smeerolie voor versnellingsbakken in het gat (A) totdat de olie uit het gat zelf komt;
- Sluit de dop (A).

Gebruik alleen de oliesoorten die in de onderstaande tabel zijn aangegeven.

MERK	TYPE	KWANTITEIT	
		JIBBI 1290 RT LTH/ELC	JIBBI 1290 RT EVO
SHELL	SPIRAX S3 AX 80W / 90	1,3 liter per verdamper	1,1 liter per verdamper



Opgelet: gooi de gebruikte olie niet weg in het milieu, maar breng het naar afvalverwerkingscentra.

8.2.9 Rupsbanden: controleer op slijtage, spanning en vervanging.

Volgens de frequentie beschreven in de onderhoudstabel, en altijd voor elk gebruik van de machine, is het noodzakelijk om de staat van slijtage en de juiste spanning van de rupsbanden te controleren.

8.2.9.1 Controle slijtage rupsbanden.

Controleer de conditie en de slijtage van de rupsbanden en vervang ze wanneer het profiel gelijk of minder is dan 10 mm.

Indien de rupsbanden sneden of gevaarlijke scheuren vertonen, moeten ze eerder vervangen worden.

8.2.9.2 Controle en afstelling van de spanning van de rupsbanden.

Om de spanning te controleren, wanneer de rupsbanden op de grond rusten, trekt u de rupsband iets omhoog op de middellijn. De maximaal toelaatbare vervorming moet kleiner zijn dan of gelijk zijn aan 20 mm (2 cm). Anders, of als het spoor bijzonder luidruchtig is tijdens de vertaling als gevolg van overmatige vervorming, belt u de technische assistentie.

De machine is namelijk uitgerust met een automatisch rupsbanden spansysteem dat tijdens de normale werking door het oleodynamische circuit van de machine wordt gevoed en dat geen tussenkomst van de operator vereist.

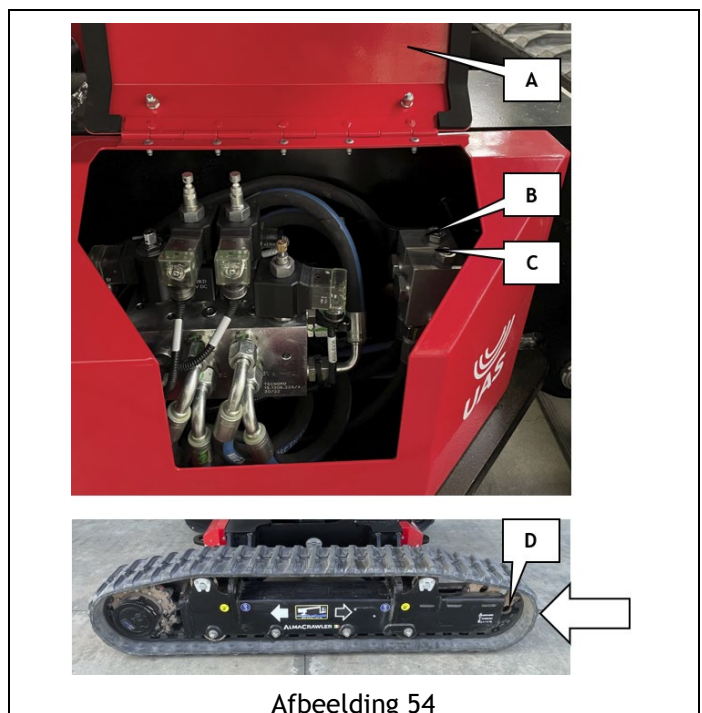


Afbeelding 53

8.2.9.3 Spoorvervanging.

Indien nodig, om een spoor te vervangen:

- Til de machine op door middel van hijsmiddelen zoals voorzien in deze handleiding (LAAD- en transporthoofdstuk) om een spoorhoogte van ongeveer 15-20 cm vanaf de grond te verkrijgen;
- Reinig alle onderdelen van de rupswagen zorgvuldig;
- Open het voorste carter (A) op het onderstel;
- Zoek de spankleppen (B=RECHTER RUPSBAND, C=LINKER RUPSBAND) en draai de stelschroef enkele slagen los totdat u merkt dat de rupsbanden losser worden.
- Druk de rupsbandspanningscilinder in door op het loopwiel (D) te drukken;



Afbeelding 54

- Trek de rupsband uit zijn stoel door met een koevoet tussen de rupsband en het loopwiel te komen, terwijl een bediener van het perronbedieningsstation de tractiebediening bedient terwijl hij de modusknop ingedrukt houdt om de automatische spanbediening niet te activeren;

- Installeer de nieuwe rupsband met behulp van de omgekeerde procedure, waarbij het tandwiel aan de stoelen wordt aangepast en vervolgens op het rupsbandspanningswiel wordt geplaatst;
- Bedien de tractiecontrole terwijl u de “MODE”-knop ingedrukt houdt, zodat de automatische spancontrole niet wordt geactiveerd;
- Zodra de rupsband perfect op zijn plaats zit, draait u de trekstangkleppen vast en bedient u de tractiecontrole (met de lage snelheid geselecteerd) om het automatische spansysteem te activeren.
- Controleer de spanning zoals hierboven beschreven, en verwijder vetresten.



Waarschuwing: De vervanging van de rupsbanden moet worden uitgevoerd door gespecialiseerd en voldoende opgeleid personeel.

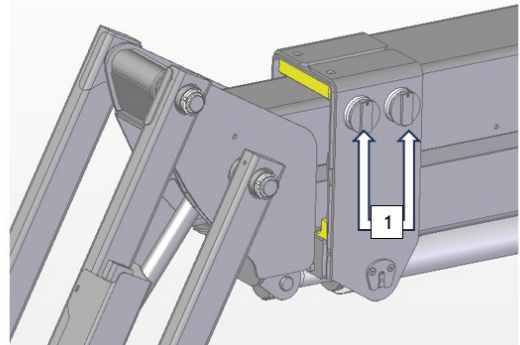
De handeling moet worden uitgevoerd nadat men heeft gecontroleerd dat de machine volkomen stabiel is, en alle nodige persoonlijke beschermingsmiddelen heeft gedragen (professioneel schoeisel, handschoenen, helm, enz.).

8.2.10 Controleer de slijtage en het register van de glijblokken.

Controleer de slijtage van de schoenen (onderste en bovenste) van de telescopische verlengstukken volgens de in de onderhoudstabel beschreven periodiciteit:

- Trek de telescopische verlengstukken volledig in en controleer de verticale speling;
- Als er meer dan 3 mm speling is tussen de arm en het verlengstuk, moeten de pads worden vervangen.

Controleer ook de horizontale centrering van het telescopische verlengstuk en stel zo nodig de hiernaast afgebeelde stelschroeven (1) bij.



Afbeelding 55

8.2.11 Koepelrotatie spelbesturing.

Controleer volgens de in de onderhoudstabel beschreven periodiciteit de speling van het koepel draaisysteem. Het op ALMAC-machines gebruikte koepel draaisysteem maakt het mogelijk geen speling te hebben aan de basis van de draaiende revolver door horizontale krachten op het platform uit te oefenen.

Om de correcte horizontale speling van de koepelrotatie te controleren, is het daarom voldoende om, met de arm volledig gesloten, horizontaal op het platform te duwen om te controleren of de basis van de revolver geen speling heeft in horizontale richting.

Om de verticale speling van de koepelrotatie te controleren, moet het platform, met de arm volledig gesloten, omhoog/omlaag worden gezwenkt en moet worden gecontroleerd of de basis van de revolver geen speling heeft in verticale richting. Verticale schommelingen zijn een teken van interne slijtage van de koppelschotel.



Indien de bediener een defect ontdekt dat gevaarlijke situaties kan opleveren of vermoedt dat er storingen zijn, moet de machine in een veilige toestand worden gebracht (isoleren, een bord aanbrengen) en de afwijking aan de werkgever melden en contact opnemen met een erkend servicecentrum.

8.2.12 Platform rotatie spelbesturing.

Controleer de speling van het platformrotatiesysteem volgens de in de onderhoudstabel beschreven periodiciteit.

Het platformrotatiesysteem dat op de ALMAC-machines wordt gebruikt, maakt minimale spelletjes op de platformrotatie mogelijk. De rotatieaandrijving of de cilinder wordt in positie gehouden door een overdrukklep die rechtstreeks op het onderdeel is geflensd of star in de nabijheid daarvan is aangesloten. Als bij het uitoefenen van een horizontale kracht op het platform, dit niet in positie blijft, kan er lucht in het onderdeel zitten; het is voldoende om aan het einde van de slag twee/drie rotaties van het platform te bevelen om de aanwezige lucht te verwijderen en het systeem weer goed te laten werken. Indien de speling ook na deze laatste handeling blijft bestaan, kan het onderdeel defect zijn.



Indien de bediener een defect ontdekt dat gevaarlijke situaties kan opleveren of vermoedt dat er storingen zijn, moet de machine in een veilige toestand worden gebracht (isoleren, een bord aanbrengen) en de afwijking aan de werkgever melden en contact opnemen met een erkend servicecentrum.

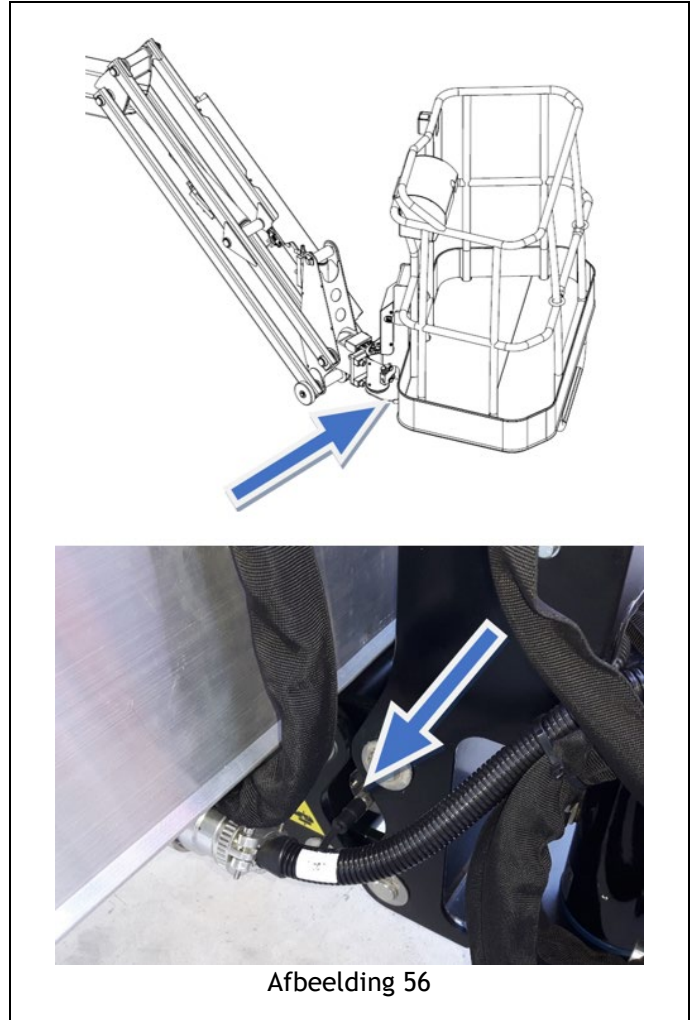
8.2.13 Controle van het controleapparaat op overbelasting.

Controleer de werking van het controlesysteem voor overbelasting van het platform volgens de in de onderhoudstabel beschreven periodiciteit.

De werkplatformsteun bevat een sensor die de op het platform aanwezige belasting detecteert. Als de nominale belasting met 20% wordt overschreden en het platform zich niet in de toegangspostie bevindt, wordt het overbelastingsalarm geactiveerd en wordt de machine volledig geblokkeerd. Om het werk met de machine te hervatten, moet de overbelasting volledig worden verwijderd.

Om de werking ervan te controleren:

- Breng de nominale belasting aan op het platform (zie tabel TECHNISCHE GEGEVENS) en controleer of de machine normaal werkt;
- Laad in de toegangspostie (alle armen gesloten) een overbelasting van 20% en controleer of het overbelastingsalarm is geactiveerd en de commando's voor het optrekken van de giek en het uitschuiven van de telescoopgiek zijn geblokkeerd;
- Verwijder de overtollige lading en controleer of de machine uit de alarmtoestand komt en of de eerder geblokkeerde commando's weer beschikbaar zijn.



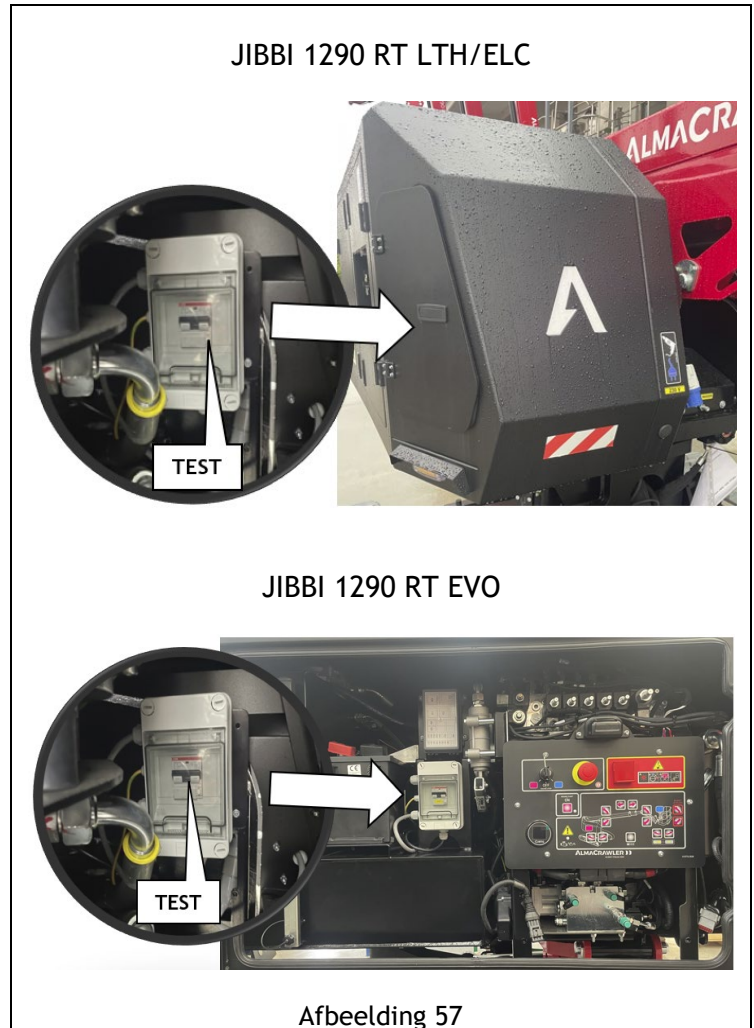
Indien de bediener een defect ontdekt dat gevaarlijke situaties kan opleveren of vermoedt dat er storingen zijn, moet de machine in een veilige toestand worden gebracht (isoleren, een bord aanbrengen) en de afwijking aan de werkgever melden en contact opnemen met een erkend servicecentrum.

8.2.14 115-220V stopcontact differentiële schakelaar efficiëntiecontrole.

Controleer volgens de frequentie beschreven in de onderhoudstabel de werking van de differentiële schakelaar van de stroomleiding op het platform

Om de werking ervan te controleren:

1. Sluit de stekker in het torentje aan op een kabel die is aangesloten op het lichtnet en die voldoet aan de huidige voorschriften;
2. Druk op de 'TEST'-knop in de afbeelding en controleer of de aardlekschakelaar uitschakelt en het elektrische circuit opent.



8.2.15 Machine sensor controle.

Alle bewegende delen van de machine, behalve de rotatie van het platform, worden bewaakt door sensoren. Op basis van de informatie die van deze sensoren wordt ontvangen, past het besturingssysteem de werking van de machine aan met betrekking tot:

- Werkschema's;
- Snelheidsbeperking;
- Inhibitie van commando's.

Controleer volgens de frequentie beschreven in de onderhoudstabel de werking van de verschillende machinesensoren. De werking ervan wordt bewaakt door het besturingssysteem, dat storingen detecteert en deze op het display van het grondcontrolestation markeert, en ook de aangesloten bedieningsdelen blokkeert.

Er wordt aangenomen dat zodra de in deze handleiding beschreven FUNCTIONELE BEDIENINGSELEMENTEN zijn voltooid en er geen storingen worden gedetecteerd, de machinesensoren efficiënt zijn.

8.2.16 Ultrasonische sensorbesturing van ANTI-BOTSING en ANTI-BEKNELLING (optioneel).

Controleer, indien aanwezig, volgens de frequentie beschreven in de onderhoudstabel, de werking van het op het platform geïnstalleerde ANTI-BOTSING en/of ANTI-BEKNELLING systeem. De werking van het systeem wordt beschreven in het hoofdstuk GEBRUIKSAANWIJZING.

8.2.17 Ultrasonische sensorbesturing van KUILEN en anti-botsing koepel (optioneel).

Indien aanwezig, volgens de periodiciteit beschreven in de onderhoudstabel, controleer dan de werking van het systeem voor de bewaking van kuilen in het terrein (KUILEN-systeem) op het onderstel, en het antibotsingssysteem op de koepel. De werking van het systeem wordt beschreven in het hoofdstuk GEBRUIKSAANWIJZING.

8.2.18 "AES" operator anti-beknellingsysteem controle.

Controleer, indien aanwezig, volgens de frequentie beschreven in de onderhoudstabel, de werking van het op het platform geïnstalleerde ANTI-BEKNELLING systeem. De werking van het systeem wordt beschreven in het hoofdstuk GEBRUIKSAANWIJZING.

8.2.19 Batterij.

De accu is zeer belangrijk voor de functionering van de machine. Onderhoud is belangrijk om de levensduur te verlengen, maar ook om problemen te beperken en de bedrijfskosten van de machine zelf te verlagen.

Denk in het algemeen aan de volgende waarschuwingen:

- Laad de batterij, zowel lood als lithium, op in geventileerde omgevingen en op plaatsen die niet direct aan zonlicht zijn blootgesteld om niet te hoge temperaturen te bereiken;
- Nader de loodaccu niet met open vuur vanwege de mogelijkheid van deflagratie met gasvorming;
- Maak geen tijdelijke elektrische verbindingen;
- Gebruik op elektrische machines (ELC, LTH) geen oplader buiten de machine om de batterijen op te laden. Alleen in de machine ingebouwde acculaders zijn geschikt voor het opladen van de accu's;
- Plaats geen gereedschap of andere metalen voorwerpen op de accu;
- Reinig de aansluitklemmen van de accu, verwijder aanslag en voer altijd correcte aanscherpingen uit;
- Houd de accu altijd schoon, droog en vrij van roest;
- Gebruik bij vervanging van de batterij een originele samenstelling met dezelfde elektrische en gewichtseigenschappen; bij elektrische machines (ELC, LTH) is de massa van de batterij van invloed op de stabiliteit van de machine.

8.2.19.1 Startaccu (versies met warmtemotor) en voeding van het regelcircuit.

De 12V accu wordt gebruikt voor:

- Voed het regelcircuit van de machine (zowel elektrische als warmtemotorversies);
- Start de warmtemotor (versies met warmtemotor).

8.2.19.1.1 Onderhoud van de accu.

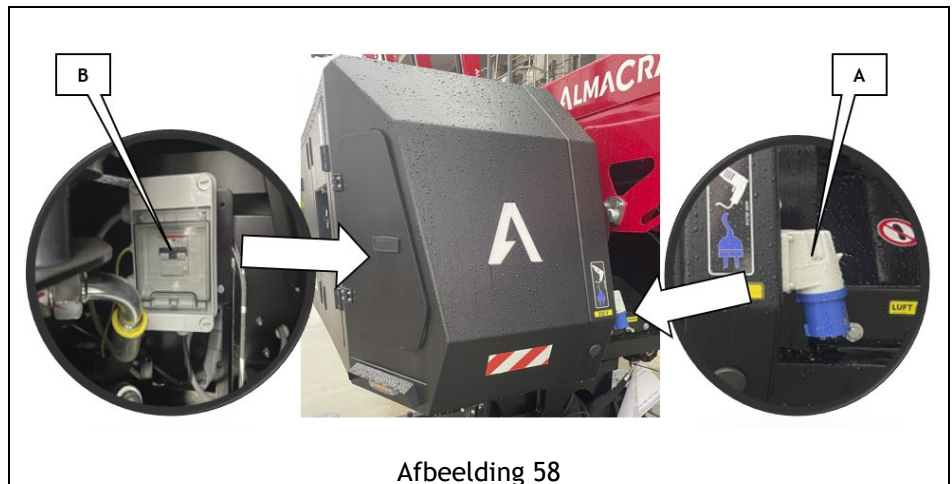
De batterijen van de ALMAC-machines zijn van het type MAINTENANCE-FREE, dat wil zeggen uitgerust met een technologie die het waterverbruik aanzienlijk vermindert en het elektrolyt gedurende de gehele levensduur van de batterij in stand houdt. Het is dus voldoende:

- Reinig de accupolen van korsten en oxide;
- Controleer of de klemmen goed vastzitten.

8.2.19.1.2 Accu opladen.

Het opladen van de 12V accu gaat automatisch en vindt plaats:

- Via de hoofdaccu terwijl de machine is ingeschakeld (elektrische versies);
- Door middel van de dynamo van de verbrandingsmotor wanneer deze draait (versies met verbrandingsmotor).



Het is ook mogelijk om de 12V-batterij op te laden door de stekker (A) van de voedingskabel op het platform aan te sluiten op het elektriciteitsnet en ervoor te zorgen dat de schakelaar (B) in de stand "ON" wordt gezet.

In geval van langdurige inactiviteit van het apparaat is het raadzaam het aangesloten te houden op de voeding om ontlading te voorkomen.



Let op: tijdens het opladen wordt er gas gevormd dat onder bepaalde omstandigheden kan leiden tot een ONTPLOFFINGSGEVAARLIJKE ATMOSFEER.

Laad de batterij op in goed geventileerde ruimten die voldoen aan de normen EN 60079-10 (CEI 31-30), waar geen brandgevaar bestaat en in aanwezigheid van goede blusmiddelen.

8.2.19.2 LITHIUM batterij (LTH versies).

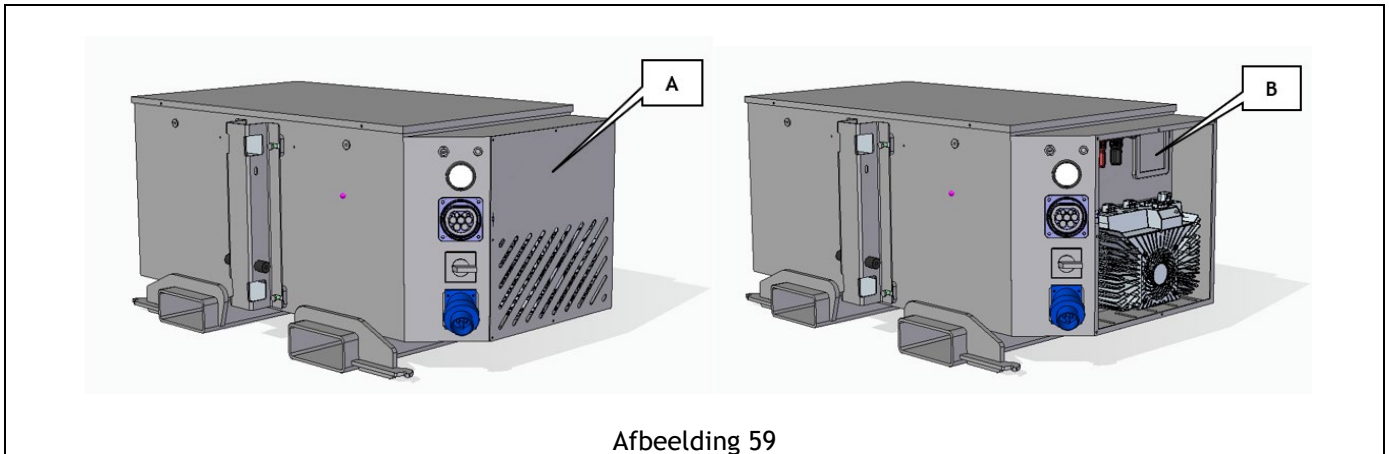
De LITHIUM batterij op de machines in LTH-uitvoering voedt de stroomcircuits van de machine en, via een DC-DC converter, ook de batterij van het besturingssysteem.

- De batterij bestaat uit lithium-ioncellen en een geavanceerd elektronisch beheersysteem, geïntegreerd in de batterij zelf, genaamd BMS (Battery Management System), dat rechtstreeks communiceert met het besturingssysteem van de machine en met de batterijlader, waardoor de batterij op de beste manier wordt beheerd voor het rendement en de levensduur van de batterij zelf.
- De chemie van de lithiumcellen biedt een hoog niveau van veiligheid en hoge prestaties en maakt een grote flexibiliteit in het gebruik van laad- en ontladcycli mogelijk, zonder geheugeneffect.
- De batterij is onderhoudsvrij en is bestand tegen onvolledig ontladen en opladen (flesvoeding) zonder dat de levensduur wordt beïnvloed.
- De afwezigheid van emissies en het uitgebreide temperatuurbereik maken de machine perfect geschikt voor elke werkomgeving.
- De klemmen moeten goed vastzitten en vrij zijn van korsten. De kabels moeten de isolerende delen in goede staat hebben.
- Houd de batterij schoon, droog en vrij van oxidatieproducten door antistatische doeken te gebruiken.
- Plaats geen gereedschap of andere metalen voorwerpen op de accu.
- Op de lithiumbatterij bevindt zich een beveiligingsfunctie die, na ongeveer 4 uur niet-gebruik van de machine, de batterij uitschakelt. Om de batterij opnieuw te activeren, schakelt u de machine gewoon weer uit/aan of drukt u op de WAKE UP-knop op de batterij zelf.

8.2.19.2.1 Onderhoud van de LITHIUM batterij (LTH versies).

LITHIUM batterijen zijn ONDERHOUDSVRIJ. Overweeg het volgende:

- Reinig de batterijaansluiting om vervuiling en oxide te verwijderen;
- Controleer of de kabels van de stroomaansluiting goed vastzitten.
- Wanneer het nodig is de accu van de machine los te koppelen/te vervangen, volg dan de instructies in hoofdstuk 5.
- Het is noodzakelijk om de stoffilters van het ventilatiesysteem te reinigen zoals aangegeven in de onderhoudstabel. Om deze activiteit uit te voeren, is het noodzakelijk om de batterij uit de machine te verwijderen (zoals aangegeven in het hoofdstuk over HOE TE GEBRUIKEN) en vervolgens het paneel (A) te demonteren. Blaas op het filterpaneel achter de grill. Open het plastic deksel (B) en blaas op het filterpaneel achter de grill. Als u twijfelt over de effectiviteit van de reiniging, vervang dan beide filters. Een storing van het koelsysteem als gevolg van verstopte filters kan de batterijgarantie ongeldig maken.
- Hoewel de LITHIUM batterij gedeeltelijke ladingen zonder gevolgen accepteert, wordt aanbevolen de batterij ten minste eenmaal per week volledig op te laden tot 100% om een goede celvereffening te garanderen.
- Tijdens periodes van inactiviteit van de machine ontladen de batterijen zich spontaan (zelfontlading). Het wordt aanbevolen om periodes van inactiviteit langer dan 3 maanden te vermijden. Als het de bedoeling is om de machine voor langere tijd buiten gebruik te stellen, is het verplicht om elke 3 uur volledig op te laden. Zorg er in ieder geval voor dat de batterij volledig is opgeladen in afwachting van lange periodes van inactiviteit.
- Voor batterijen die onder het GARANTIEVERLENGINGSCONTRACT vallen, moeten alle onderhoudswerkzaamheden die van de eigenaar van de machine vereist zijn, worden uitgevoerd door middel van specifieke e-mailberichten.
- Het is verboden om het batterijklepje te openen. Het verbreken van de afdichtingen van het batterijklepje maakt de garantie automatisch ongeldig.
- Om de zelfontlading van de batterijen tijdens periodes van inactiviteit te beperken, wordt aanbevolen de batterijlader aangesloten te laten op het 115-230 V-net.
- Als de batterij niet wordt opgeladen met de geïnstalleerde lader, probeer hem dan niet op te laden met externe laders.
- In geval van anomalieën in de werking die te wijten zijn aan de batterij, moet u niet rechtstreeks ingrijpen en de technische hulpdienst verwittigen.



Voor vervoersdoeleinden worden lithiumbatterijen bij wet ingedeeld als gevaarlijke goederen. De batterij wordt als volgt ingedeeld:

VN-nummer: UN3480

Een beschrijving: Lithium Ion Batterijen

ADR-klasse: Klasse 9

IMDG-code: UN3480

Aquatische verontreiniging: NVT

Verpakkingsgroepen: II

8.2.19.2.2 LITHIUM batterij opladen (LTH versies)

Om de LITHIUM batterij op te laden is het noodzakelijk om de lader aan te sluiten op het lichtnet of op een laadstation voor voertuigen.

De accu kan zowel worden opgeladen wanneer de accu correct op de machine is geïnstalleerd als wanneer deze op de grond staat; in het laatste geval worden de indicaties over de ladingstoestand weergegeven door de ronde indicator (C) die de ladingstoestand in procenten weergeeft (SOC=State Of Charge). Vergeet niet dat het apparaat wordt aangedreven door een verwijderbare batterij.

8.2.19.2.2.1 Opladen via het lichtnet.

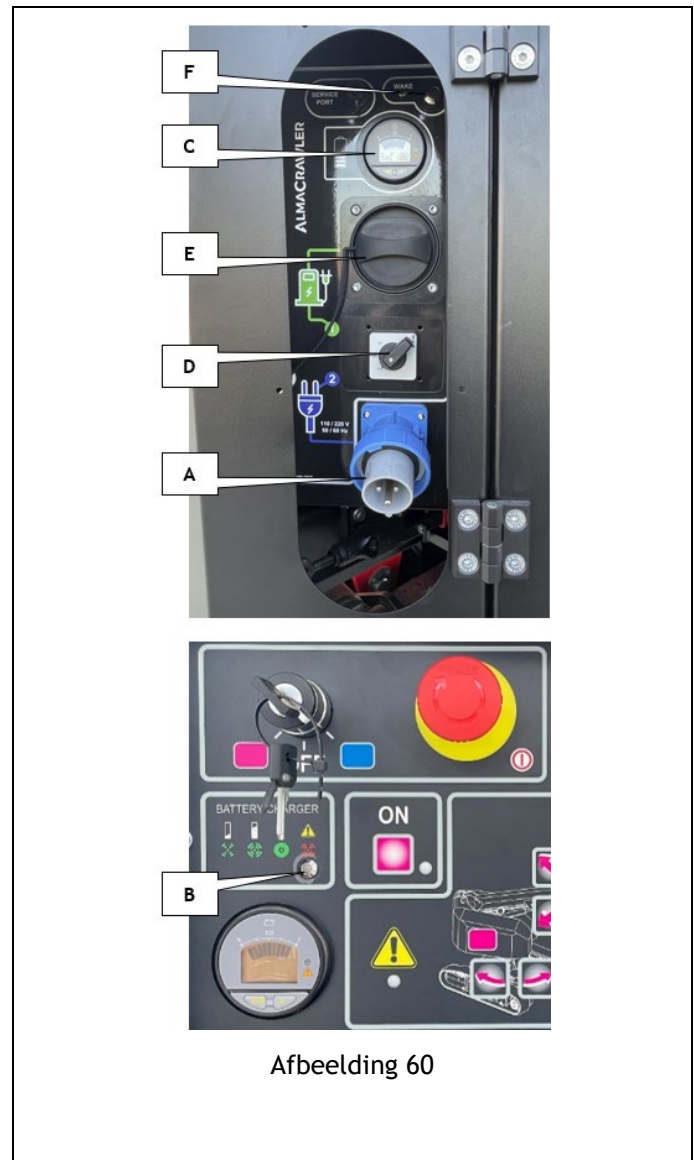
Het lichtnet moet voorzien zijn van alle beveiligingen volgens de huidige veiligheidsnormen, en de volgende kenmerken hebben (volgens het land van inbedrijfstelling van de machine):

- Voedingsspanning 115-230 V AC \pm 10% eenfase;
- Frequentie 50 \div 60 Hz;
- Aardleiding aangesloten;
- Efficiënte magneto-thermische en differentiële schakelaar;

Ook moet het volgende in gedachten worden gehouden:

- Gebruik geen kabels of verlengstukken die langer zijn dan 5 meter;
- Gebruik geen opgerolde kabels of verlengstukken;
- Gebruik een kabel met een passende doorsnede (minimaal 3x2,5 mm²);

Om verder te gaan met het opladen, selecteer de stroomvoorziening door middel van een stopcontact (pos.2 van keuzeschakelaar D), sluit de stekker (A) aan op een kabel die is aangesloten op het lichtnet zoals hierboven beschreven, en controleert u of de ingebouwde batterijlader correct is ingeschakeld, door het oplichten van de groene LED's (B) op het grondstation. De knipperende groene LED geeft aan dat het opladen bezig is. Volledige oplading wordt aangegeven door de constante groene LED. De rode LED-verlichting duidt op een laadfout of storing. Verzoek om technische interventie.



Afbeelding 60

8.2.19.2.2.2 Opladen door middel van een laadstation.

Het laadstation moet van wisselstroom AC type 2, IEC 62196-2, 32 A / 250 V (AC) zijn.

Ook moet het volgende in gedachten worden gehouden:

- Gebruik een specifieke kabel;
- Gebruik geen kabels of verlengstukken die langer zijn dan 5 meter;

- Gebruik geen opgerolde kabels of verlengstukken;

Om over te gaan tot het opladen, selecteer de stroomvoorziening door middel van het stopcontact (pos.1 van keuzeschakelaar D), verwijder het deksel van het stopcontact (E) door het naar buiten te trekken, sluit de stekker (E) aan op een kabel die verbonden is met de laadzuil zoals hierboven beschreven, druk op de WAKE UP-knop terwijl u controleert of de ingebouwde lader correct is ingeschakeld, door het oplichten van de groene LED (B) op het grondstation. De knipperende groene LED geeft aan dat het opladen bezig is. Volledige oplading wordt aangegeven door de constante groene LED. De rode LED-verlichting duidt op een laadfout of storing. Verzoek om technische interventie.

8.2.19.3 TRACTIEbatterij (ELC-versies).

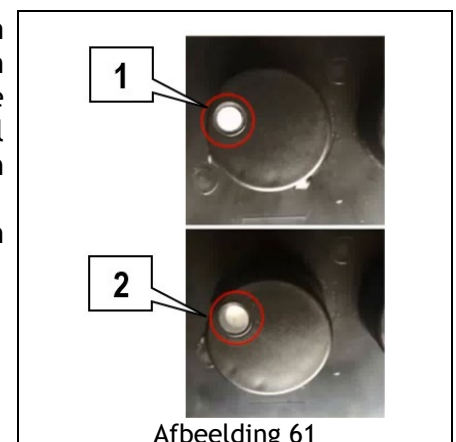
De TRACTIE-batterij op de machines in ELC-uitvoering voedt de stroomcircuits van de machine en, via een DC-DC converter, ook de besturingscircuits.

- De batterij bestaat uit loodzuurelementen die gecombineerd worden om de juiste spanning en capaciteit te leveren die nodig zijn voor de werking van de machine.
- Wacht in het geval van nieuwe batterijen niet op het signaal dat de batterij bijna leeg is voor ze op te laden; laad de eerste 4-5 keer op na 3-4 uur gebruik.
- Bij nieuwe batterijen treden de volledige prestaties op na ongeveer 10 laad- en ontladcycli.
- Bij langdurige opslag, volledig opladen vóór opslag en vóór het volgende hergebruik.
- Gebruik geen laadregelaars, batterij tenders, snelladers of andere soortgelijke apparaten; de batterij mag alleen worden opgeladen met de ingebouwde batterijlader.
- De ontlading van de batterij moet stoppen wanneer reeds 80% van de nominale capaciteit is gebruikt. Overmatige en langdurige ontlading beschadigt de batterij onherroepelijk. De machine is uitgerust met een voorziening die, zodra de batterij voor 80% leeg is, het heffen verhindert. Het is noodzakelijk om de batterij op te laden. De toestand wordt op het bedieningspaneel van het platform gesignaleerd zoals in de voorgaande paragrafen is aangegeven.
- De klemmen moeten goed vastzitten en vrij zijn van korsten. De kabels moeten de isolerende delen in goede staat hebben.
- Houd de batterij schoon, droog en vrij van oxidatieproducten door antistatische doeken te gebruiken.
- Plaats geen gereedschap of andere metalen voorwerpen op de accu.

8.2.19.3.1 Onderhoud van de TRACTION-batterij (ELC-versies).

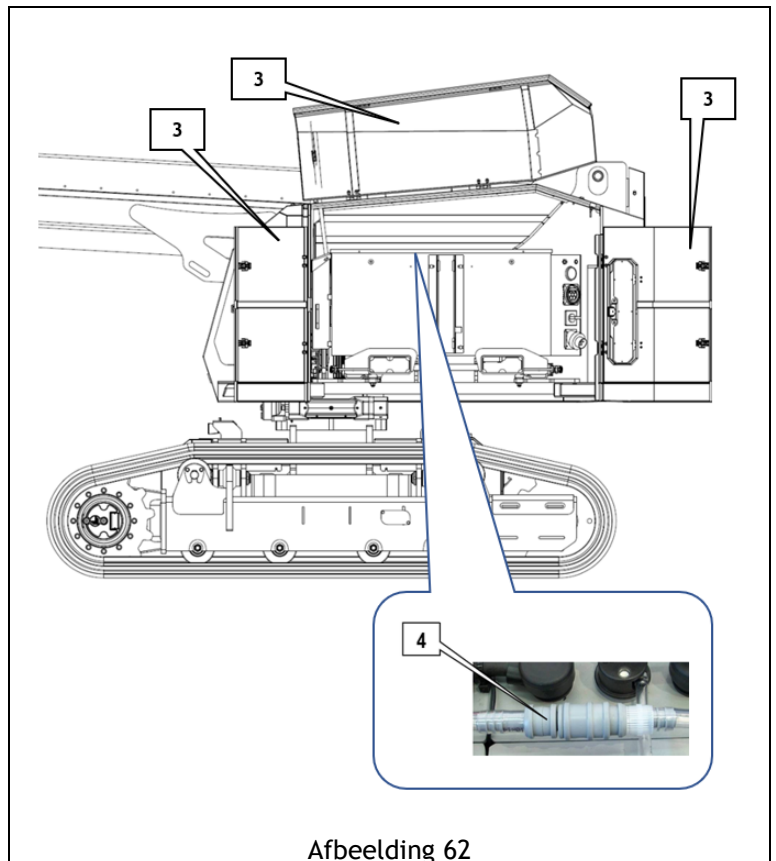
De batterij vereist een beperkt maar correct onderhoud om de levensduur ervan niet in gevaar te brengen. Overweeg het volgende:

- Reinig de accupolen van korsten en oxide.
- Controleer of de klemmen goed vastzitten.
- Ga niet over tot het gedeeltelijk opladen of ontladen van de TRACTION batterij om het "bottle feeding" effect te vermijden dat de levensduur van de batterij vermindert;
- Tijdens periodes van inactiviteit van de machine ontladen de batterijen zich spontaan (zelfontlading). Het wordt aanbevolen om periodes van inactiviteit langer dan 3 maanden te vermijden. Als het apparaat voor langere tijd buiten gebruik wordt gesteld, moet het om de 3 maanden volledig worden opgeladen met behulp van de op het 115-230 V-net aangesloten acculader.
- Om de zelfontlading van de batterijen tijdens periodes van inactiviteit te beperken, wordt aanbevolen de batterijlader aangesloten te laten op het 115-230 V-net.
- In geval van anomalieën in de werking die te wijten zijn aan de batterij, moet u niet rechtstreeks ingrijpen en de technische hulpdienst verwittigen.
- Controleer visueel of het elektrolytniveau ongeveer 5-7 mm boven de spatschermen staat, of controleer bij accu's met een visueel niveau of de vlotter volledig omhoog staat (1). Als de vlotter niet laag is (2), herstel dan het niveau. Bij normaal gebruik is het waterverbruik zodanig dat wekelijks kan worden bijgevuld.
- Bijvullen moet na het laden gebeuren. Ga verder met vullen volgens de volgende instructies



HET WATER VAN DE BATTERIJ BIJVULLEN MET BEHULP VAN EEN CENTRALE VULSET.

- a. Open de deuren aan de batterijzijde (3) en zoek de snelkoppeling (4) van het centrale vulsysteem;
- b. Sluit de snelkoppeling aan op de externe tegenhanger die is aangesloten op een tank met GEDISTILLEERD WATER en open de kraan. Aansluitingen, tanks en kranen zijn normaal gesproken niet in de levering inbegrepen.
- c. Als alle vlotters omhoog staan, stopt het systeem met de watertoevoer en kan de connector worden losgekoppeld.



Tijdens onderhoudswerkzaamheden aan de TRACTIE-batterij:

- Draag altijd een gezichtsbescherming of een veiligheidsbril;
- Draag plastic handschoenen, een schort of een laboratoriumjas om uw kleren te beschermen tegen de corrosieve effecten van eventuele elektrolytspatten;
- Verwijder armbanden, horloges, ringen en andere metalen voorwerpen die per ongeluk kortsluiting en brandwonden kunnen veroorzaken.

8.2.19.3.2 TRACTION batterij opladen (ELC versies).

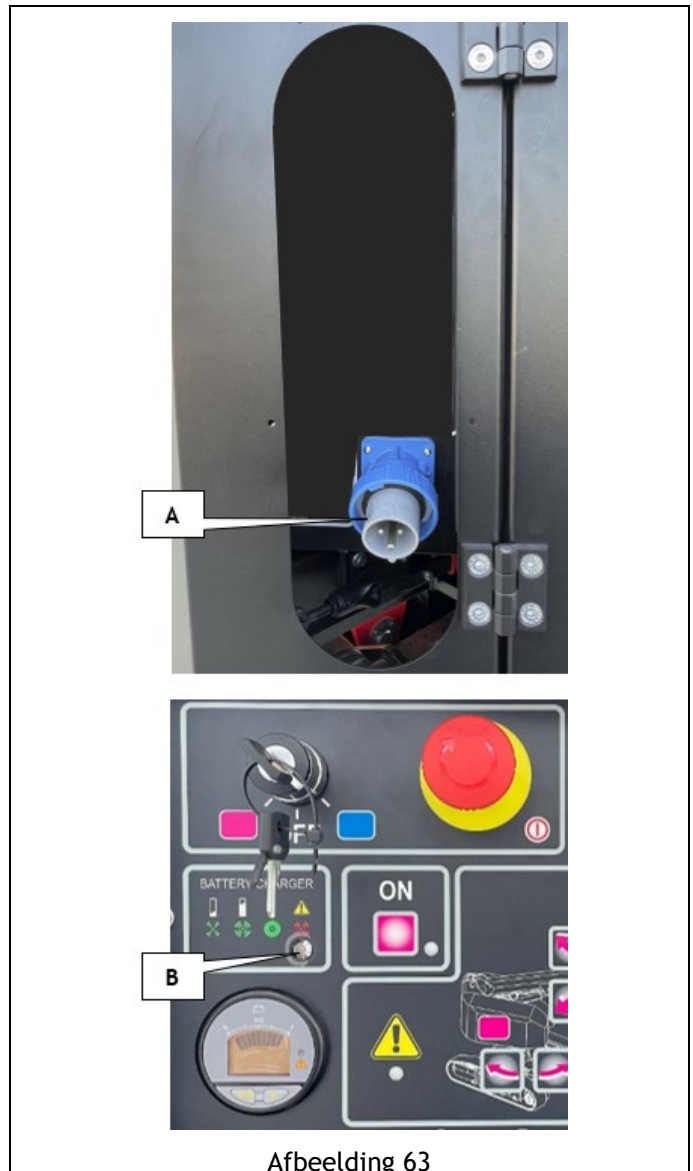
Om de TRACTION accu op te laden moet de acculader worden aangesloten op een elektrisch netwerk dat voorzien is van alle beveiligingen volgens de geldende veiligheidsnormen en dat de volgende kenmerken heeft (afhankelijk van het land waar de machine in gebruik wordt genomen):

- Voedingsspanning 115-230 V AC \pm 10% eenfase;
- Frequentie 50 \div 60 Hz;
- Aardleiding aangesloten;
- Efficiënte magneto-thermische en differentiële schakelaar;

Ook moet het volgende in gedachten worden gehouden:

- Gebruik geen kabels of verlengstukken die langer zijn dan 5 meter;
- Gebruik geen opgerolde kabels of verlengstukken;
- Gebruik een kabel met een passende doorsnede (minimaal 3x2,5 mm²);

Om verder te gaan met het opladen, sluit u de stekker (A) aan op een op het lichtnet aangesloten kabel zoals hierboven beschreven, en controleert u of de ingebouwde batterijlader correct wordt ingeschakeld, door het oplichten van de groene LED (B) op het grondstation. De knipperende groene LED geeft aan dat het opladen bezig is. Volledige oplading wordt aangegeven door de constante groene LED. De rode LED-verlichting duidt op een laadfout of storing. Verzoek om technische interventie.



Afbeelding 63

De accu kan zowel worden opgeladen wanneer de accu correct op de machine is geïnstalleerd als wanneer deze op de grond staat; in het laatste geval zijn er geen indicaties over de laadstatus. Vergeet niet dat het apparaat wordt aangedreven door een verwijderbare batterij.

9 AFDANKEN.

9.1 Levensduur van de machine.

De machine is ontworpen voor een levensduur van 10 jaar in een normale werkomgeving, bij correct gebruik en goed onderhoud.

9.2 Ontmanteling en afdanken.

Wanneer het einde van de technische en operationele levensduur is bereikt, moet de machine worden onderworpen aan een gedetailleerde en volledige controle/revisie door de fabrikant of door gespecialiseerde en gekwalificeerde technici.

Wanneer de controle als niet geslaagd wordt beschouwd, moet de apparatuur gedeactiveerd en vervolgens ontmanteld worden. De buitenwerkingstelling moet ervoor zorgen dat de apparatuur niet langer gebruikt kan worden voor de doeleinden waarvoor ze was ontworpen en gebouwd en moet de recycling van de samenstellende grondstoffen mogelijk maken.

In geval van sloop de voorschriften naleven die gelden in het land waar deze operatie wordt uitgevoerd. In Italië moet sloop / verwijdering worden gemeld aan de plaatselijke ASL / USL of territoriale ARPA.

De machine bestaat hoofdzakelijk uit gemakkelijk herkenbare metalen onderdelen (voor het grootste deel staal en aluminium voor de hydraulische blokken); men kan dus stellen dat de machine voor 90% recycleerbaar is.

Voor de ontmanteling van de machine moeten de veiligheidsmaatregelen worden toegepast die rekening houden met de logistiek, de omgeving en de slijtage van de machine.

In ieder geval moeten de volgende algemene regels worden nageleefd:

- Draag beschermende kleding en accessoires (helm, veiligheidsschoenen, handschoenen, een eventuele bril en gezichtsmasker) die aan de van kracht zijnde normen voor ongevallenpreventie voldoen;
- Koppel de machine los van alle energiebronnen;
- Stel de machine buiten werking en zorg ervoor dat ze niet langer kan worden gebruikt door enkele van de belangrijkste onderdelen van de machine kapot te maken. Vervoer de machine vervolgens naar een plek waar ze voor niemand beschikbaar is;
- Gebruik gepaste hefmiddelen;
- Demonteer de machine in kleine, eenvoudig te vervoeren groepen;
- Scheid de niet-vervuilende materialen van de machine van de vervuilende materialen (isolatiemateriaal, kunststof, rubber, enz..)



De Europese regelgeving en die van de lidstaten inzake milieu en afvalverwerking voorzien in zware administratieve en strafrechtelijke sancties bij onvoldoende naleving.

Volg bij sloop/verwijdering dus strikt de regels van de geldende voorschriften, met name voor materialen als hydraulische olie en batterijen.



9.3 Accu verwijdering.

Batterijrecycling is verplicht en afhankelijk van de verschillende nationale regelgeving (in Europa: Europese Richtlijn 2006/66/EG). Lees meer over de wetgeving die in uw land van kracht is.

- Cellen en accu's kunnen, ook wanneer volledig ze geheel leeg zijn, nog een aanzienlijke hoeveelheid energie bevatten. De polen moeten daarom altijd beschermd worden om kortsluitingen te voorkomen;
- Verwijder de accu's volgens de plaatselijke wet- en regelgeving (neem contact op met de dichtstbijzijnde leverancier);
- Bewaar het te verwijderen materiaal zoals aangegeven in het specifieke hoofdstuk van het veiligheidsinformatieblad voor batterijen (vraag een kopie aan);
- Het materiaal NIET in het riool, op de grond of in waterwegen verspreiden.

10 CE CONFORMITEITSVERKLARING (FAC-SIMILE).

10.1 JIBBI 1290 RT (LTH/ELC/EVO).

				
DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' (IT)	CE DECLARATION OF CONFORMITY (EN)	DECLARATION CE DE CONFORMITE' (FR)	EG KONFORMITÄTS ERKLÄRUNG (DE)	DECLARACION CE DE CONFORMIDAD (ES)
Dichiarazione originale	Original Declaration	Déclaration Originale	Originalerklärung	Declaración Original
Noi	We	Nous	Wir	Nosotros
<p>ALMAC S.P.A. P.IVA e Cod.Fisc. 02559800350 Viale Ruggeri 6/a. 42016, Guastalla (RE) - Italia Ph. +39 0375-833527 http: www.almac-italia.com; e-mail: info@almac-italia.com</p>				
Dichiaro sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto PIATTAFORMA DI LAVORO ELEVABILE – MODELLO:	Declare under our exclusive responsibility that the product MOBILE ELEVATING WORK PLATFORM – MODEL:	Declarons sous notre responsabilité exclusive que le produit PLATEFORME ELEVATRICE MOBILE DE PERSONNEL – MODEL :	Erklären hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt HUBARBEITSBÜHNEN – TYP:	Declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad que el producto PLATAFORMA ELEVADORA MÓVIL DE PERSONAL – MODELO:
JIBBI 1290 RT LTH/ELC				
MATRICOLA:	SERIAL NO:	N. DE SERIE:	SERIENNUMMER:	N. MATRICULA:
ALM-004582				
ANNO DI COSTRUZIONE:	MANUFACTURING YEAR:	ANNEE DE CONSTRUCTION:	BAUJAHR:	AÑO DE CONSTRUCCIÓN:
2025				
Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE e al modello certificato da:	To which this declaration refers is in compliance with the directives 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE and with the model certified by:	Faisant l'objet de la présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE et au modèle certifié par	Auf das sich die vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE Richtlinien und dem von:	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE y el modelo certificado por:
<p>VERICERT srl Via Luigi Masotti, 5 – 48124 Fornace Zarattini (RA) - Italia Organismo Notificato N°1878</p>				
CERTIFICATO CE DI TIPO:	EC-TYPE EXAMINATION CERTIFICATE:	CERTIFICATE CE DE TYPE:	EG-BAUMUSTERPRÜF BESCHEINIGUNG:	CERTIFICADO DE EXAMEN CE DE TIPO:
1878M172417CT0725 – INT.01 DATE 19.02.2026				
e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguientes normas:
<p>EN 280-1:2022 EN ISO 12100:2010 EN 60204-1:2018 AS/NZS 1418.10:2025; REG.NUMBER: WSV-0151831411 of 13/03/2026; ISO 13849-1 (PL.c, d - Table 2.10 AS/NZS 1418.10:2025)</p>				
Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico
Guastalla (RE) 31/07/2025	<p>Andrea Artoni Legale Rappresentante / Legal representative</p>  <p>ALMAC S.p.A. V.le Ruggeri, 6/A 42016 GUASTALLA – RE C.F. / P.I. 02559800350</p>			

ALMACRAWLER

DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITA' (IT)	CE DECLARATION OF CONFORMITY (EN)	DECLARATION CE DE CONFORMITE' (FR)	EG KONFORMITÄTS ERKLÄRUNG (DE)	DECLARACION CE DE CONFORMIDAD (ES)
Dichiarazione originale	Original Declaration	Déclaration Originale	Originalerklärung	Declaración Original
Noi	We	Nous	Wir	Nosotros

ALMAC S.P.A. P.IVA e Cod.Fisc. 02559800350
Viale Ruggeri 6/a. 42016, Guastalla (RE) - Italia
Ph. +39 0375-833527
http: www.almac-italia.com; e-mail: info@almac-italia.com

Dichiaro sotto la nostra esclusiva responsabilità che il prodotto PIATTAFORMA DI LAVORO ELEVABILE – MODELLO:	Declare under our exclusive responsibility that the product MOBILE ELEVATING WORK PLATFORM – MODEL:	Declarons sous notre responsabilité exclusive que le produit PLATEFORME ELEVATRICE MOBILE DE PERSONNEL – MODEL :	Erklären hiermit unter Übernahme der vollen Verantwortung für diese Erklärung, daß das Produkt HUBARBEITSBÜHNEN – TYP:	Declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad que el producto PLATAFORMA ELEVADORA MÓVIL DE PERSONAL – MODELO:
--	---	--	--	--

JIBBI 1290 RT EVO

MATRICOLA:	SERIAL NO:	N. DE SERIE:	SERIENNUMMER:	N. MATRICULA:
ALM-004919				

ANNO DI COSTRUZIONE:	MANUFACTURING YEAR:	ANNEE DE CONSTRUCTION:	BAUJAHR:	AÑO DE CONSTRUCCIÓN:
2025				

Al quale questa dichiarazione si riferisce è conforme alle direttive 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE e al modello certificato da:	To which this declaration refers is in compliance with the directives 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE and with the model certified by:	Faisant l'objet de la présente déclaration est conforme aux directives 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE et au modèle certifié par	Auf das sich die vorliegende Erklärung bezieht, den 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE Richtlinien und dem von:	Al cual esta declaración se refiere cumple las directivas 2006/42/CE, 2014/30/CE, 2005/88/CE y el modelo certificado por:
--	---	---	---	---

VERICERT srl
Via Luigi Masotti, 5 – 48124 Fornace Zarattini (RA) - Italia
Organismo Notificato N°1878

CERTIFICATO CE DI TIPO:	EC-TYPE EXAMINATION CERTIFICATE:	CERTIFICATE CE DE TYPE:	EG-BAUMUSTERPRÜF BESCHEINIGUNG:	CERTIFICADO DE EXAMEN CE DE TIPO:
-------------------------	----------------------------------	-------------------------	---------------------------------	-----------------------------------

1878M172417CT0725 – INT.01 DATE 19.02.2026

e alle norme seguenti:	and with the following standards:	et aux normes suivantes:	die Erklärung entspricht den folgenden Normen:	y a las siguientes normas:
------------------------	-----------------------------------	--------------------------	--	----------------------------

EN 280-1:2022 EN ISO 12100:2010 EN 60204-1:2018
 AS/NZS 1418.10:2025; REG.NUMBER: WSV-0151631411 of 13/03/2026; ISO 13849-1 (PL:c, d - Table 2.10 AS/NZS 1418.10:2025)

Il firmatario di questa dichiarazione di conformità è autorizzato a costituire il Fascicolo Tecnico.	The signatory of this conformity declaration is authorized to set up the Technical File	Le signataire de cette déclaration de conformité est autorisé à constituer le Dossier Technique	Der Unterzeichner dieser Konformitätserklärung ist autorisiert, das technische Unterlagen abzufassen.	El firmante de esta declaración de conformidad está autorizado a crear el Expediente Técnico
--	---	---	---	--

Guastalla (RE) 31/07/2025

Andrea Artoni
 Legale Rappresentante / Legal representative

ALMAC S.p.A.
 V.le Ruggeri, 6/A
 42016 GUASTALLA - RE
 C.F./P.I. 02559800350

11 INSPECTIEREGISTER.

Dit CONTROLIEREGISTER wordt aan de gebruiker van de machine verstrekt overeenkomstig bijlage 1 van de machinerichtlijn 2006/42/EG; het moet de machine altijd vergezellen, ook na verandering van eigenaar, en dient om gebeurtenissen betreffende de levensduur van de machine in de daarvoor bestemde ruimten en nauwkeuriger te registreren:

- Periodieke controles door de controle instanties (in Italië: ASL, ARPA of erkende particuliere instanties);
- Verplicht onderhoud en controles om de integriteit, de structuur van de machine en de beschermings- en veiligheidssystemen onder de verantwoordelijkheid van de Werkgever te verifiëren en met een minimale frequentie vereist in het onderhoudshoofdstuk.
- Eigendomsoverdrachten moeten worden geregistreerd en:
 - Communiceer met ALMAC om van de garantie, servicebulletins en updates te blijven genieten;
 - Het overbrengen melden bij de bevoegde instanties (in Italië: INAIL).
- Buitengewoon onderhoud of vervanging van belangrijke machine-elementen (constructiedelen of besturingssystemen).

11.1 Register van PERIODIEKE INSPECTIES EN CONTROLES door de controleorganen.

	Datum	Waarnemingen	Instantie; Naam en voornaam; Handtekening en stempel
1e Verificatie			
2e Verificatie			
3e Verificatie			
4e Verificatie			
5e Verificatie			
6e verificatie			
7e Verificatie			
8e Verificatie			
9e verificatie			
10e Verificatie			

Indien de machine langer dan 10 jaar in gebruik blijft, moeten na een buitengewone controle de volgende periodieke controles hieronder worden vermeld.

11e verificatie			
12e verificatie			
13e Verificatie			
14e Verificatie			
15e Verificatie			

11.2 Register van PERIODIEKE INSPECTIES door de eigenaar.

Zie voor de controles in dit hoofdstuk het hoofdstuk ONDERHOUD.

FUNCTIONELE CONTROLES			
	Datum	Waarnemingen	Naam achternaam; Handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

VISUELE CONTROLE AANHALEN VAN SCHROEVEN / AANDRAAIEN VAN SCHROEVEN			
	Datum	Waarnemingen	Naam achternaam; Handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

VISUELE INSPECTIE VAN DE STRUCTURELE ELEMENTEN VAN DE MACHINE

	Datum	Waarnemingen	Naam achternaam; Handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

SMEREN VAN VERBINDINGEN, TELESCOPISCHE VERLENGSTUKKEN EN ROTERENDE RINGEN

	Datum	Waarnemingen	Naam achternaam; Handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

HYDRAULISCHE OLIE VERVANGEN			
	Datum	Waarnemingen	Naam achternaam; Handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

HYDRAULIEKOLIEFILTER VERVANGEN			
	Datum	Waarnemingen	Naam achternaam; Handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

VERVANGEN VAN DE OLIE VAN DE TANDWIELOVERBRENGING			
	Datum	Waarnemingen	Naam achternaam; Handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

SLIJTAGE RUPSBANDEN EN SPANNINGSCONTROLE			
	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

CONTROLLEREN OP SLIJTAGE EN GLIJDENDE SCHOENEN REGISTREREN

	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

REINIGEN/VERVANGEN STOFFILTERS OP LITHIUMBATTERIJ

	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

KOEPELROTATIE SPELBESTURING			
	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

PLATFORMROTATIE SPELBESTURING			
	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

CONTROLEER DE OVERBELASTINGSBEVEILIGING			
	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

115-230V AARDLEKSCHAKELAAR EFFICIËNTIECONTROLE			
	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

MACHINE SENSORBESTURING			
	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

CONTROLE VAN DE ULTRASONE SENSOR (INDIEN AANWEZIG)			
	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

CONTROLE VAN HET ANTI-INBRAAKSYSTEEM VAN DE OPERATOR			
	Datum	Waarnemingen	Naam, achternaam, handtekening en stempel
Jaar 1			
Jaar 2			
Jaar 3			
Jaar 4			
Jaar 5			
Jaar 6			
Jaar 7			
Jaar 8			
Jaar 9			
Jaar 10			

11.3 Overdracht van eigendom.

Te bewaren kopie	
Op de datum:	
Eigendom van de machine:	
Serienummer	
Bouwjaar	
Het is overgebracht naar:	
Er wordt verklaard dat op de genoemde datum de technische kenmerken, de afmetingen en de functies van de machine overeenstemmen met de originele technische kenmerken, afmetingen en functies en dat eventuele variaties in dit register zijn genoteerd.	
Bedrijfsnaam van de verkoper:	
De verkoper	
De koper	

Kopie te sturen naar ALMAC S.p.A.	
Op:	
Eigendom van de machine:	
Serienummer	
Bouwjaar	
Het is overgebracht naar:	
Er wordt verklaard dat op de genoemde datum de technische kenmerken, de afmetingen en de functies van de machine overeenstemmen met de originele technische kenmerken, afmetingen en functies en dat eventuele variaties in dit register zijn genoteerd.	
Bedrijfsnaam van de verkoper:	
De verkoper	
De koper	

12 FUNCTIONELE DIAGRAMMEN.

12.1 BEDRADINGSSCHEMA'S.

De aansluitschema's worden aan de eigenaar van de machine geleverd en bij de levering van de machine aan deze handleiding gehecht.

12.2 HYDRAULISCHE SCHEMA'S.

De hydraulische schema's worden aan de eigenaar van de machine geleverd en bij de levering van de machine aan deze handleiding gehecht.

ALMACRAWLER

ALMAC S.p.A.

e-mail: info@almac-italia.com

Tel. +39 0375 83 35 27

Fax. +39 0375 78 43 50

Statutaire zetel
Viale Ruggeri 6/A
42016 - Guastalla (RE) - Italië

Operationeel hoofdkwartier
Via Caduti sul Lavoro 1
42012 - Viadana (MN) - Italië
