



LEONARDO CANADA

VISION

Navigation résiliente dans des environnements où le GPS est indisponible ou de qualité réduite

 **LEONARDO**



Solution avancée de planification et de simulation de missions conçue pour permettre la navigation dans des environnements où le GPS est indisponible ou contesté. Exploite la navigation basée sur l'électro-optique (EO) et l'infrarouge (IR), appuyée par des capteurs IMU, radar et LiDAR simulés.

Capacités de la plateforme

Planification de missions

Planifiez et simulez des missions à l'aide d'environnements 2D et 3D avec définition de points de cheminement par infrarouge.

Validation de la navigation

Développez et validez des algorithmes de navigation à l'aide de données multisensorielles.

Génération de trajectoires de vol

Générez des fichiers de planification de mission permettant l'exécution des itinéraires et la continuité des missions sans navigation par satellite.

Génération de scènes

Génération de scènes réalistes, analyse de détection et validation rapide des trajectoires de vol dans des espaces de combat complexes.

Feuille de route des produits

2.0

Vision 2.0

Planification de la navigation aérienne pour les avions équipés de charges utiles EOIR

2.1

Vision 2.1

Recommandation automatique de repères EOIR détectables par rapport aux trajectoires de vol

2.2

Vision 2.2

Analyse des écarts par rapport à la trajectoire de vol lors de la navigation par estimation de position à l'aide d'une IMU

2.3

Vision 2.3

Génération de trajectoires de vol tenant compte des zones d'exclusion aérienne et des contraintes opérationnelles

Avenir

Fonctionnalités à venir

SLAM, prise en charge du vol autonome, fusion de capteurs, visualisation des vols opérationnels

Coordonnées

Théo Smith

Représentant au développement des affaires

theo.smith@leonardocompany.ca

+1 613 608 6673

